# Arduino IDE sin IoT: Evita obstáculos

En la pagina https://www.arduinolibraries.info/libraries/arduino_alvik o desde https://github.com/arduino-libraries/Arduino_Alvik podemos descargarnos multitud de ejemplos de código escrito en Arduino IDE para manejar este robot

## Evita obstáculos

Este sencillo programa hace mover el robot evitando obstáculos

```
#include "Arduino_Alvik.h"

Arduino_Alvik alvik;

void setup() {
  alvik.begin();
  delay(5000);  // Waiting for the robot to setup
}

void loop() {
  float distance = 12.0;
  float degrees = 45.0;
  float speed = 10.0;

  float distance_l, distance_cl, distance_c, distance_r, distance_cr;

  alvik.get_distance(distance_l, distance_cl, distance_c, distance_r, distance_cr);
  delay(50);

  Serial.println(distance_c);
```

Copyright 2026

```
  if (distance_c < distance || distance_cl < distance || distance_cr < distance || distance_l
< distance || distance_r < distance) {
    alvik.rotate(degrees);
  } else {
    alvik.drive(speed, 0.0);
  }
}
```

**y da este error NO DEU dfu-util: No DFU capable USB device available Failed uploading: uploading error: exist status 74 ¿Por qué?**

No has preparado convenientemente el ALVIK haz https://libros.catedu.es/books/arduino-alvik/page/preparar-alvik-para-arduino-ide-modo-bootloader

## Resultado

https://www.youtube.com/embed/QerJTBuIqSs

## Reto

> Tienes muchos ejemplos en https://github.com/arduino-libraries/Arduino_Alvik/tree/main/examples
> □□□□□□□ ¿ A QUE ESPERAS? □□□□□

Revision #4
Created 2025-03-27 22:58:43 CET by Juanjo Mejías
Updated 2025-03-28 11:13:00 CET by Juanjo Mejías

Copyright 2026