

# Arduino IDE sin IoT: Un pequeña danza

En la pagina [https://www.arduino-libraries.info/libraries/arduino\\_alvik](https://www.arduino-libraries.info/libraries/arduino_alvik) o desde [https://github.com/arduino-libraries/Arduino\\_Alvik](https://github.com/arduino-libraries/Arduino_Alvik) podemos descargarnos multitud de ejemplos de código escrito en Arduino IDE para manejar este robot

## Una pequeña danza

Este sencillo programa hace mover el robot a una velocidad de 10 y va cambiando el giro de 45º a -45º cada segundo

```
#include "Arduino_Alvik.h"

Arduino_Alvik alvik;

void setup() {
  alvik.begin();
}

void loop() {
  alvik.drive(10, 45);
  delay(10000);
  alvik.drive(10, -45);
  delay(10000);
}
```

**y da este error NO DEU dfu-util: No DFU capable USB device available Failed uploading: uploading error: exist status 74 ¿Por qué?**

No has preparado convenientemente el ALVIK haz <https://libros.catedu.es/books/arduino-alvik/page/preparar-alvik-para-arduino-ide-modo-bootloader>



## Resultado

<https://www.youtube.com/embed/1zG26a3Lf1g>

---

Revision #13

Created 2024-07-11 21:07:24 CEST by Javier Quintana

Updated 2025-03-28 11:13:16 CET by Javier Quintana