

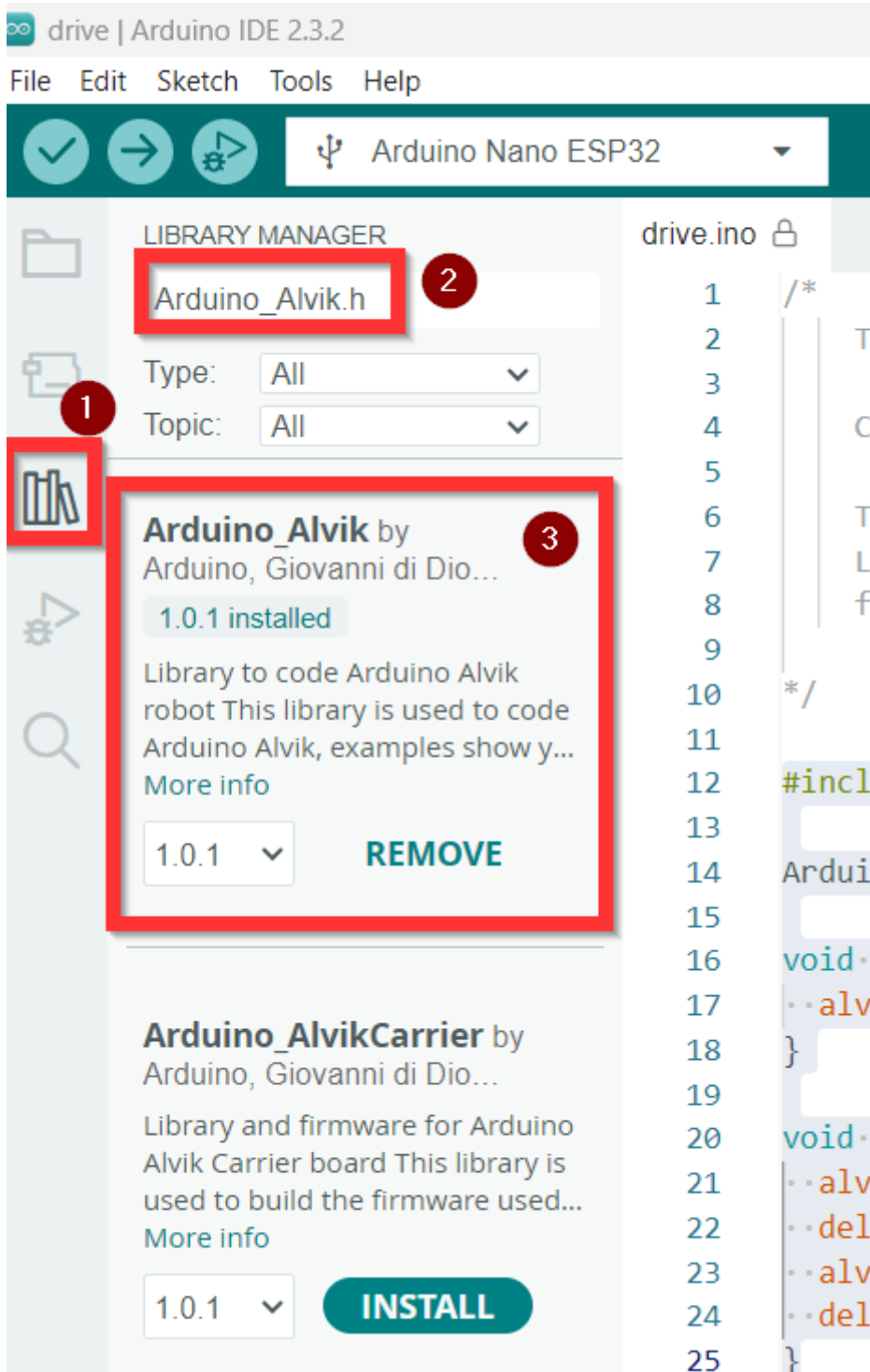
Programas Arduino IDE sin IoT

En la pagina https://www.arduinolibraries.info/libraries/arduino_alvik o desde https://github.com/arduino-libraries/Arduino_Alvik podemos descargarnos multitud de ejemplos de código escrito en Arduino IDE para manejar este robot

Librería Arduino_Alvik.h

Las funciones que tiene la librería son prácticamente las vistas en las APIs, ver <https://libros.catedu.es/books/arduino-alvik/page/arduino-alvik-api>

Para ejecutarlo en el Arduino IDE tenemos que tener esta librería que es fácilmente instalable:



Ejemplo Drive

Este sencillo programa hace mover el robot a una velocidad de 10 y va cambiando el giro de 45° a -45° cada segundo

```
#include "Arduino_Alvik.h"
```

```
Arduino_Alvik alvik;
```

```
void setup() {
```

```
alvik.begin();  
  
}  
  
void loop() {  
  alvik.drive(10, 45);  
  delay(10000);  
  alvik.drive(10, -45);  
  delay(10000);  
}
```

y da este error NO DEU dfu-util: No DFU capable USB device available Failed uploading: uploading error: exist status 74 ¿Por qué?

Lee <https://libros.catedu.es/books/arduino-alvik/page/modo-bootloader>

Resultado

<https://www.youtube.com/embed/1zG26a3Lf1g>

Experimenta si tienes dos Arduino Alviks Con https://github.com/arduino-libraries/Arduino_Alvik/blob/main/examples/remote_control/remote_control.ino

Revision #6

Created 11 July 2024 21:07:24 by Javier Quintana

Updated 12 July 2024 11:31:09 by Javier Quintana