

Aparca coches

Objetivo

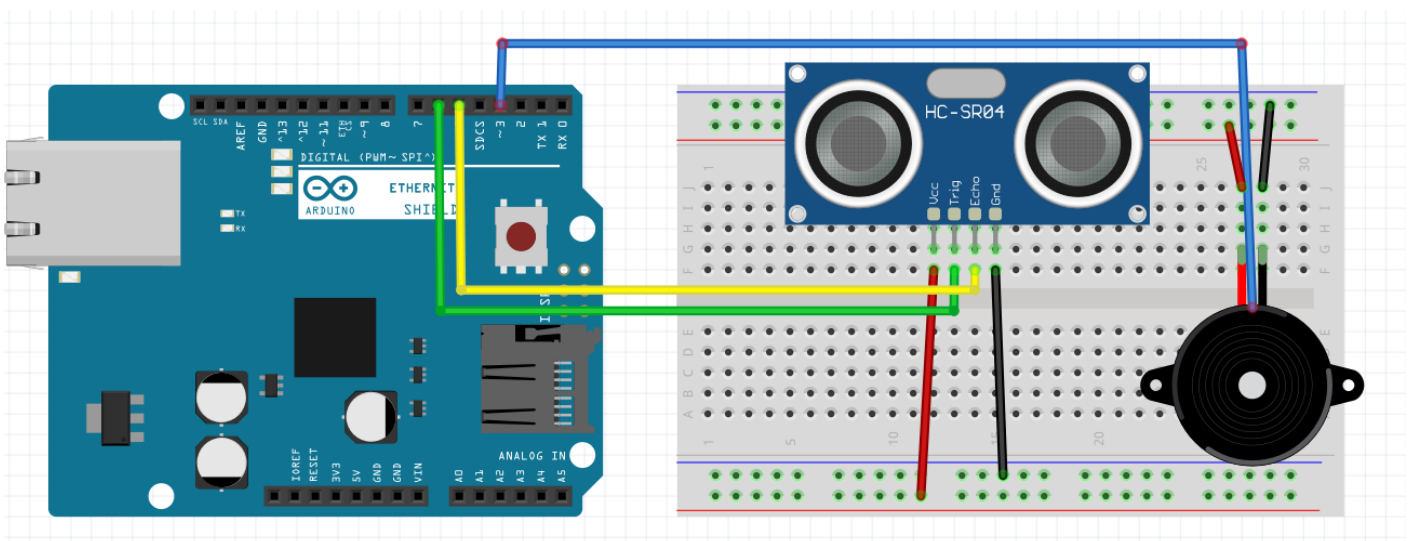
Simular el sensor asistente de aparcamiento que mediante una señal acústica nos avisa de la cercanía de un obstáculo.

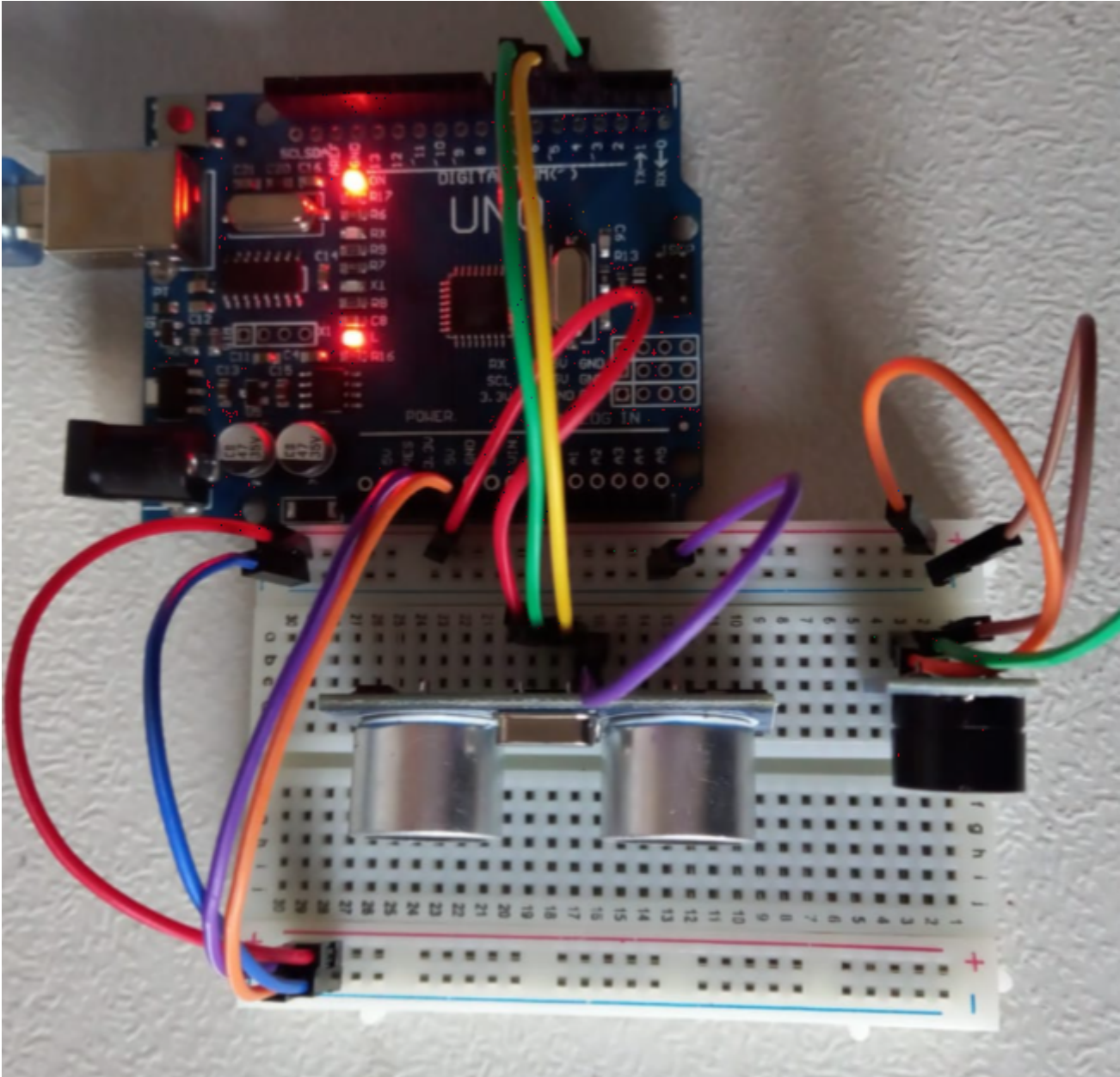
Es parecido a la práctica anterior, pero aquí el tono es el mismo. Lo que cambia es la frecuencia de los pulsos

<https://www.youtube.com/embed/2JfD6w3deZk>

Cableado

Es igual que en la práctica anterior





Programa

<http://www.arduinoblocks.com/web/project/780629>



```
graph TD
    subgraph Bucle
        B1[Establecer distancia = Distancia (cm) [Trigger] 6 [Echo] 5]
        B2[+ si distancia = 0]
        B3[hacer Establecer distancia = 9999]
        B4[+ si distancia < 60]
        B5[hacer Establecer pausa = 10 x distancia]
        B6[Esperar pausa milisegundos]
        B7[Zumbador Pin 3 Ms 500 Hz 800]
        B1 --- B2
        B2 --- B3
        B3 --- B4
        B4 --- B5
        B5 --- B6
        B6 --- B7
    end
```

Revision #5

Created 2022-04-09 19:03:12 CEST by Javier Quintana

Updated 2022-04-20 11:15:35 CEST by Javier Quintana