

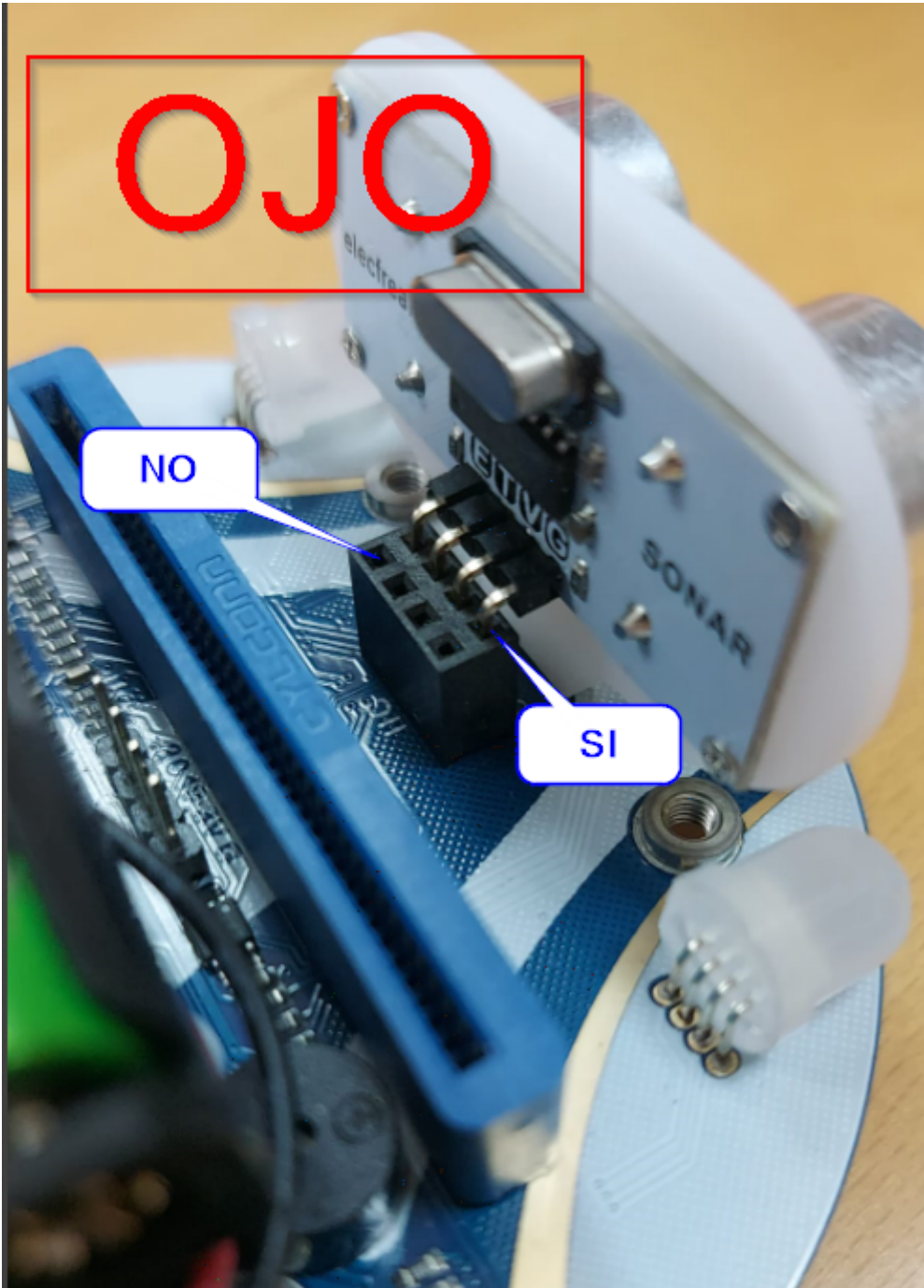
Cutebot

- Montaje del kit
- Dos prácticas con Cutebot
- Más prácticas con Cutebot

Montaje del kit

a primera vez que se usa el kit viene sin montar, el ensamblaje es muy sencillo, mira este vídeo sobre todo a partir del minuto 2:00

<https://www.youtube.com/embed/0iudW1bcDo0>



<https://sketchfab.com/models/3e82875b2b96416dbf9f7ea390524042/embed>

[Cutebot - Modelo educativo](#) by [GmedranoTIC](#) on [Sketchfab](#)

Dos prácticas con Cutebot

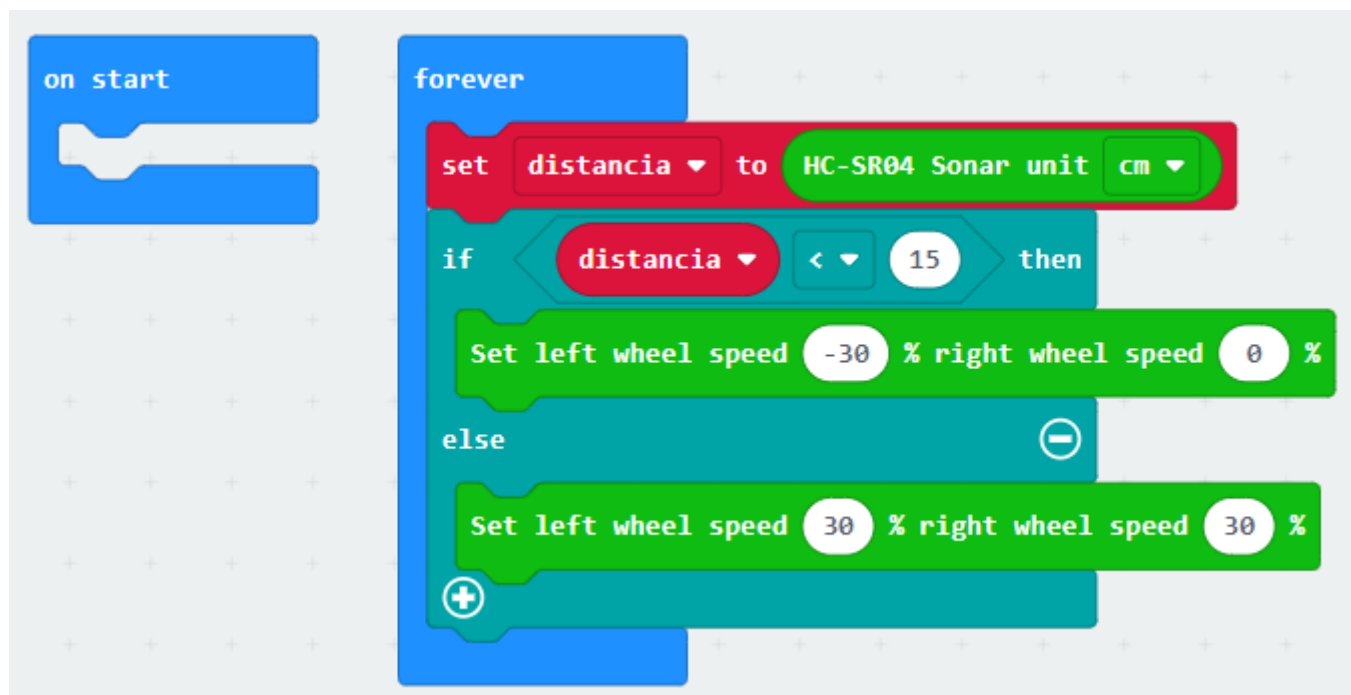
Mira este vídeo:

- Del 0 al minuto 5:20 muestra cómo es Cutebot, montaje, y características
- 5:21 al 9:13 **Práctica 1: Luces y giros** : con los botones activa motores y luces
- 9:14 al final **Práctica 2: Ultrasonidos**: esquiva obstáculos con efecto sonoro luminoso

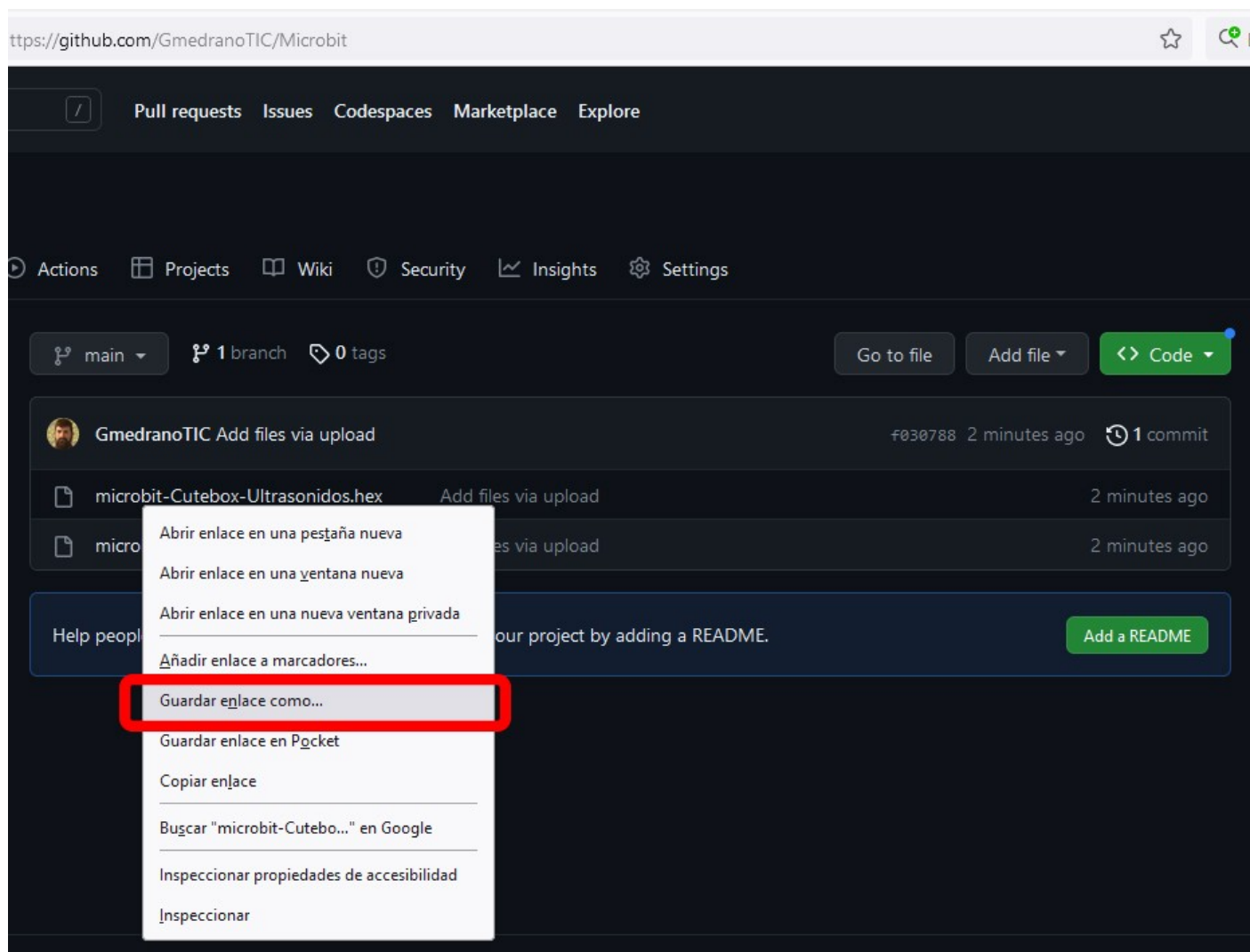
https://www.youtube.com/embed/JDhF_7QYrow

Agradecimientos a Guillermo Medrano gmedranotic.wordpress.com @GmedranoTIC autor de Logros en Educación <https://gmedranotic.wordpress.com/2023/05/15/iniciacion-robotica-basica-dos-practicas-con-cutebot/> Licencia CC-BY-NC-SA

Recomendamos que lo hagas, no son largos de realizar. Si la de ultrasonidos quieres algo sencillo evita obstáculos, puedes simplificarla al máximo:



Las dos prácticas del vídeo se pueden descargar en <https://github.com/GmedranoTIC/Microbit>, directamente seleccionando el archivo y pinchando con el botón derecho, «guardar enlace como»



Más prácticas con Cutebot

En la wiki de la empresa de Cutebot: Elecfreaks https://elecfreaks.com/learn-en/microbitKit/smart_cutebot/index.html encontrarás 14 prácticas muy interesantes, que no podemos reproducir en este libro por tener los derechos reservados :

1. **Case 01: Move Forward or Reverse at the Full Speed**
 1. Una práctica sencilla que según el botón que aprietas en el microbit ejecuta una velocidad u otra
2. **Case 02: Speed Up Gradually**
 1. El cutebot va ganando velocidad
3. **Case 03: Dance in Figure-of-eight**
 1. El cutebot hace el recorrido de un 8
4. **Case 04: Run at Random**
 1. El cutebot danza de forma aleatoria
5. **Case 05: Automatic Headlights.**
 1. Si es de noche, se encienden las luces
6. **Case 06: Steering&Clearance Lamps.**
 1. Según los botones, las lámparas flashean 5 veces
7. **Case 07: Fall-arrest Cutebot.**
 1. En la wiki pone que el propósito es que cuando detecta el borde de la mesa, vuelve atrás y gira. **ATENCIÓN** no aconsejable hacerlo en una mesa, por el peligro de caída, se recomienda hacer una figura cerrada con cinta negra y el cutebot no saldrá del recinto.
8. **Case 08: Run Along the Black Line.**
 1. El típico siguelíneas
https://www.youtube.com/embed/Hz3S1Q7B_Ik
9. **Case 09: Autonomous Obstacle Avoidance.**
 1. El típico salva-obstáculos
10. **Case 10: Car Following with A Fixed Distance.**
 1. Cutebot se mueve siguiendo tu mano, manteniendo una distancia fija.
11. **Case 11: micro:bit Remote Control.**

1. coche teledirigido con otro microbit y los botones

<https://www.youtube.com/embed/36OzAa3aSN8>

12. **Case 12: Remote Control the Cutebot with micro:bit Accelerometer.**

1. el mismo ejemplo pero usando el acelerómetro (inclinación) en vez de los botones

13. (omitimos este ejemplo pues requiere un joystick no proporcionado en el kit)

14. **Case 14: IR Remote Control Car.**

1. coche teledirigido pero con el mando IR

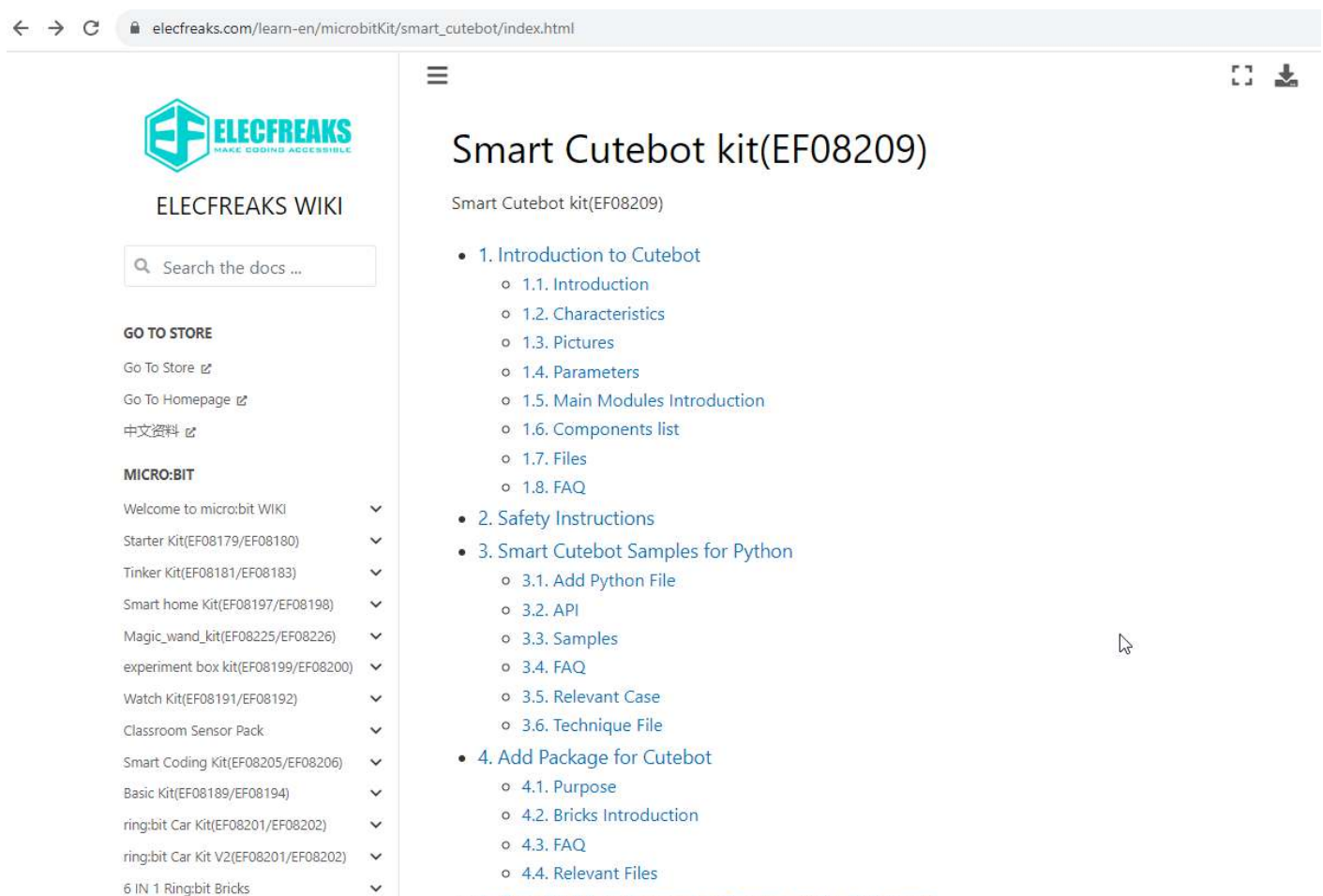
15. **Case15: Seeking the Light.**

1. Cutebot sigue la luz

https://www.youtube.com/embed/V9ng0_1lsiQ

Hay más retos pero con accesorios que no se proporciona en el kit básico

Versión pdf



The screenshot shows a web browser displaying the ELEC Freaks Wiki page for the Smart Cutebot kit(EF08209). The page has a light blue header with navigation icons and a search bar. The main content area is divided into two columns. The left column contains a sidebar with the ELEC Freaks logo, a search bar, and a list of links under the heading "GO TO STORE" and "MICRO:BIT". The right column contains the main content area with the title "Smart Cutebot kit(EF08209)" and a list of links under the heading "Smart Cutebot kit(EF08209)".

Smart Cutebot kit(EF08209)

- 1. Introduction to Cutebot
 - 1.1. Introduction
 - 1.2. Characteristics
 - 1.3. Pictures
 - 1.4. Parameters
 - 1.5. Main Modules Introduction
 - 1.6. Components list
 - 1.7. Files
 - 1.8. FAQ
- 2. Safety Instructions
- 3. Smart Cutebot Samples for Python
 - 3.1. Add Python File
 - 3.2. API
 - 3.3. Samples
 - 3.4. FAQ
 - 3.5. Relevant Case
 - 3.6. Technique File
- 4. Add Package for Cutebot
 - 4.1. Purpose
 - 4.2. Bricks Introduction
 - 4.3. FAQ
 - 4.4. Relevant Files
- 5. Case 01: Move Forward or Backward at the Full Speed