

Más prácticas con Cutebot

En la wiki de la empresa de Cutebot: Elecfreaks https://elecfreaks.com/learn-en/microbitKit/smart_cutebot/index.html encontrarás 14 prácticas muy interesantes, que no podemos reproducir en este libro por tener los derechos reservados :

1. **Case 01: Move Forward or Reverse at the Full Speed**
 1. Una práctica sencilla que según el botón que aprietas en el microbit ejecuta una velocidad u otra
2. **Case 02: Speed Up Gradually**
 1. El cutebot va ganando velocidad
3. **Case 03: Dance in Figure-of-eight**
 1. El cutebot hace el recorrido de un 8
4. **Case 04: Run at Random**
 1. El cutebot danza de forma aleatoria
5. **Case 05: Automatic Headlights.**
 1. Si es de noche, se encienden las luces
6. **Case 06: Steering&Clearance Lamps.**
 1. Según los botones, las lámparas flashean 5 veces
7. **Case 07: Fall-arrest Cutebot.**
 1. En la wiki pone que el propósito es que cuando detecta el borde de la mesa, vuelve atrás y gira. **ATENCIÓN** no aconsejable hacerlo en una mesa, por el peligro de caída, se recomienda hacer una figura cerrada con cinta negra y el cutebot no saldrá del recinto.
8. **Case 08: Run Along the Black Line.**
 1. El típico siguelíneas
https://www.youtube.com/embed/Hz3S1Q7B_Ik
9. **Case 09: Autonomous Obstacle Avoidance.**
 1. El típico salva-obstáculos
10. **Case 10: Car Following with A Fixed Distance.**
 1. Cutebot se mueve siguiendo tu mano, manteniendo una distancia fija.
11. **Case 11: micro:bit Remote Control.**
 1. coche teledirigido con otro microbit y los botones
<https://www.youtube.com/embed/36OzAa3aSN8>
12. **Case 12: Remote Control the Cutebot with micro:bit Accelerometer.**

- #### 14. Case 14: IR Remote Control Car.

- ### 15. Case15: Seeking the Light.

- Updated 5 November 2024 14:15:07 by Javier Quintana