

# Sigue líneas

## SIGUE LÍNEAS

El programa es sencillo, inicializo la cámara en modo "tracking" y en el bucle del programa si va hacia la derecha, giro a la derecha, si ...

SDEGECC

<https://makecode.microbit.org/#pub:S79670-27125-06311-49807>

Fuente [https://www.electronics.cba.com/learn-en/microbitKit/smart\\_cutebot/cutebot%20BAI%20lens/cutebot\\_case16.html](https://www.electronics.cba.com/learn-en/microbitKit/smart_cutebot/cutebot%20BAI%20lens/cutebot_case16.html)

Como se puede ver, cuando tiene curvas cerradas se pierde, una solución es bajar la velocidad

<https://www.youtube.com/embed/3kpbLtqLDvI>

Aunque los de Elecfreaks les sale muy bien:

2024-11-23 07\_52\_57-Microsoft MakeCode for micro\_bit.png

Fuente: [https://www.elecfreaks.com/learn-en/microbitKit/smart\\_cutebot/cutebot%2BAI%20lens/cutebot\\_case16.html#result](https://www.elecfreaks.com/learn-en/microbitKit/smart_cutebot/cutebot%2BAI%20lens/cutebot_case16.html#result)

---

Revision #6

Created 5 November 2024 14:16:53 by Javier Quintana

Updated 23 November 2024 08:08:50 by Javier Quintana