

Máquinas educadas: Reconocimiento de voz- órdenes a mBot2

Aquí no trabajaremos en vivo SINO **EN CARGA** pues CiberPi tiene conexión a Internet

La primera parte es el script de conexión de Wifi La siguiente orden es reconocer la voz, y según el resultado, que ejecuta.

Como puedes observar, la orden de reconocimiento de voz, añade un . al final que hay que tener en cuenta

El programa lo tienes aquí <https://planet.mblock.cc/project/3733278>



```
when CyberPi starts
  clear screen
  connect to WiFi 'catedu' with password 'alcorisa'
  write 'Conectandose a la wifi' and go to next line
  wait until '¿red conectada?'
  write 'CONECTADO' and go to next line
  wait 1 seconds
  clear screen
  loop forever
    turn all LEDs on red
    write 'ORDEN?' and go to next line
    recognize '(7) Español' for 2 seconds
    turn all LEDs on green
    write 'resultado del reconocimiento de voz' and go to next line
    if 'resultado del reconocimiento de voz' = 'avanza.' then
      motor forward 50 rpm for 1 second
    if 'resultado del reconocimiento de voz' = 'retrocede.' then
      motor reverse 50 rpm for 1 second
    if 'resultado del reconocimiento de voz' = 'izquierda.' then
      motor left 50 rpm for 1 second
```

<https://www.youtube.com/embed/vm-D1x8KM4M>

Revision #1

Created 2024-06-26 13:05:48 CEST by Javier Quintana

Updated 2024-06-26 13:06:19 CEST by Javier Quintana