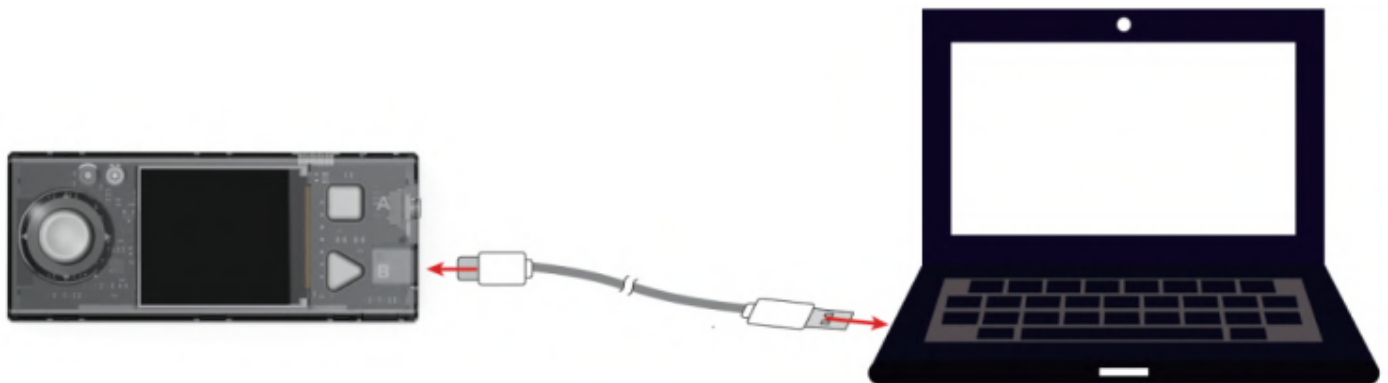


# Mi primer programa "Hola mundo"

Conectamos Cyberpi con el PC utilizando un cable USB tipo c



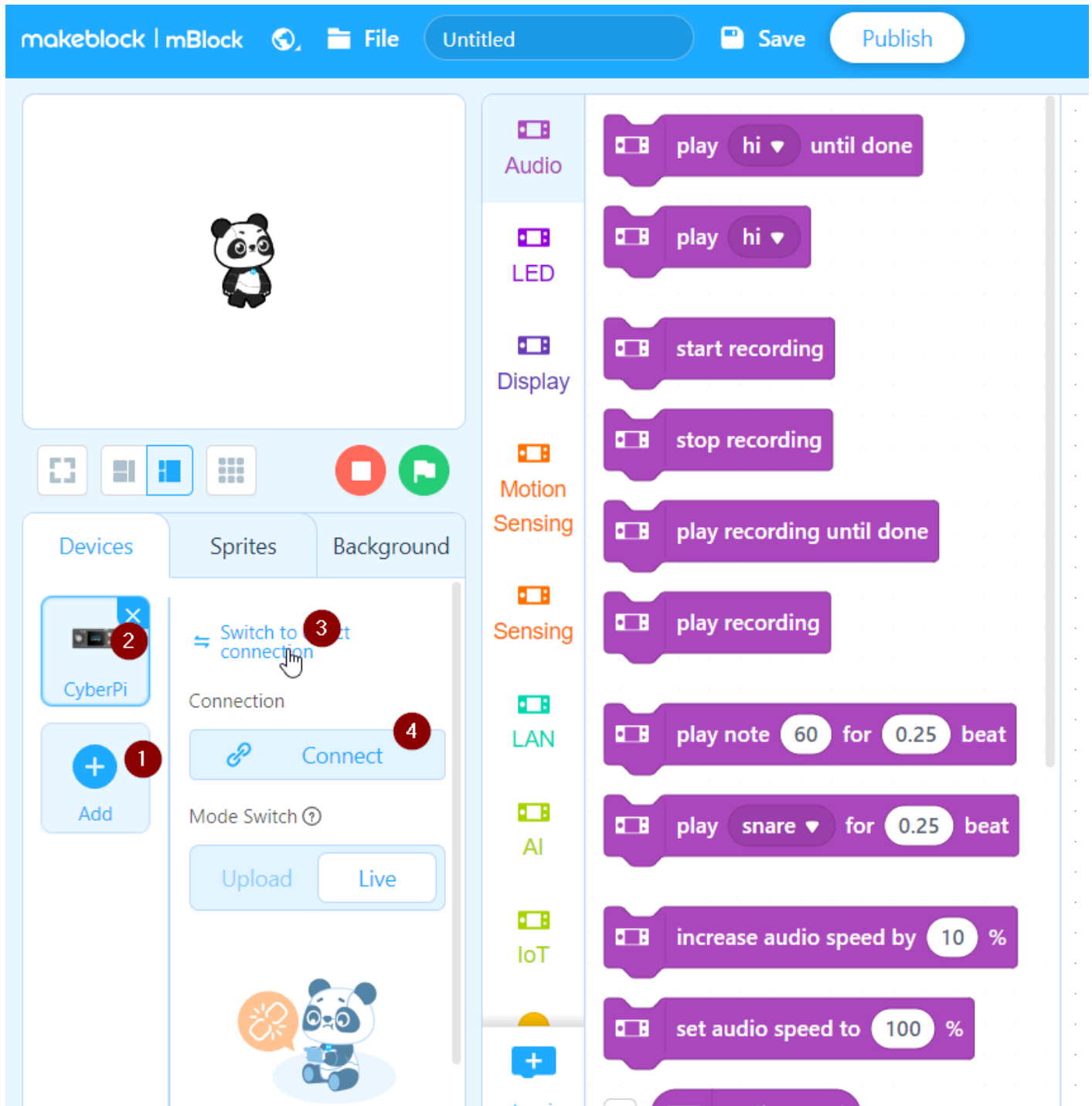
**Manual de Cyberpi** <https://www.robotix.es/ebook/cyberpi-guia.pdf> contenidos e imágenes publicados con permiso de la empresa Robotix. Autor José Manuel Ruiz Gutiérrez.

OJO, hay cables baratos que sólo sirven para "cargar", el cable que necesitamos tiene que permitir la comunicación bidireccional.

Entramos en mBlock5 <https://ide.mblock.cc/> y añadimos el dispositivo CyberPi



Una vez cargado el dispositivo CyberPi recomendamos entrar en la **conexión directa** (3) y pulsamos **Conectar** (4)



Al dar a **Conexión directa** nos da dos opciones, Bluetooth y Serie, elegimos **serie**

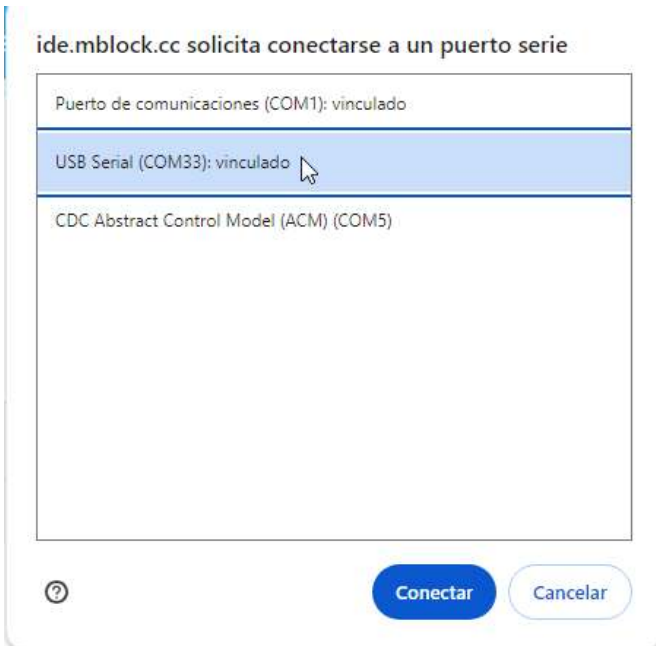


Nota: La conexión **Bluetooth** sólo es si tenemos el pincho asociado (se vende aparte) y permite una conexión en vivo inalámbrica.



Se abren los puertos disponibles, elegimos el que esté conectado nuestro Cyberpi

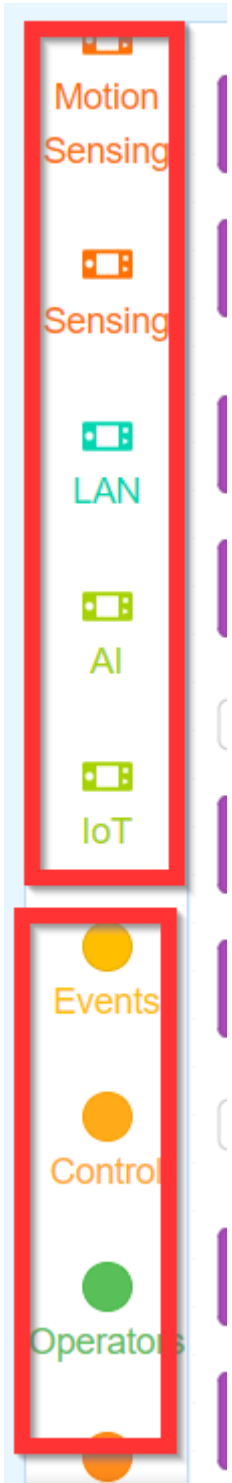
Ojo: Tiene que estar **encendido**, si está con mClon, dar al interruptor on



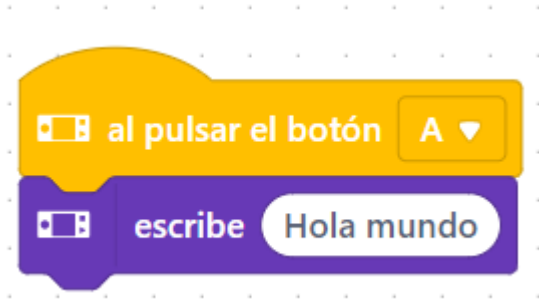
Al dar a **Conexión directa** desaparece el texto y aparece Conexión con **mLink ¿Qué es eso?** Es otra opción, que antes se hacía obligatoriamente si usabas mBlock online: Instalar el programa mLink (que se puede descargar en <https://www.mblock.cc/en/download/mlink/> ) y antes de entrar a mBlock online, tienes que ejecutar este programa y dejarlo minimizado. Aunque es una opción que puedes utilizar (y te evita la ventana anterior) la conexión directa es también cómoda.



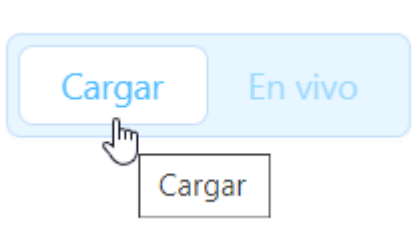
Al conectar, nos aparecen instrucciones específicas de Cyberpi como instrucciones generales



Podemos empezar con nuestro primer programa



Le damos a **Cargar** , (luego aclaramos el modo En vivo qué es) y se ejecuta el programa



## MODO VIVO ¿ESO QUÉ ES?

El modo vivo, permite interactuar con el PC, por ejemplo:

- **PC → Cyberpi** : Al pulsar la tecla espacio que diga Hola
- **PC← Cyberpi** El oso panda diga también Hola Mundo!

# PROGRAMA EN CYBERPI



# PROGRAMA EN EL OBJETO PANDA



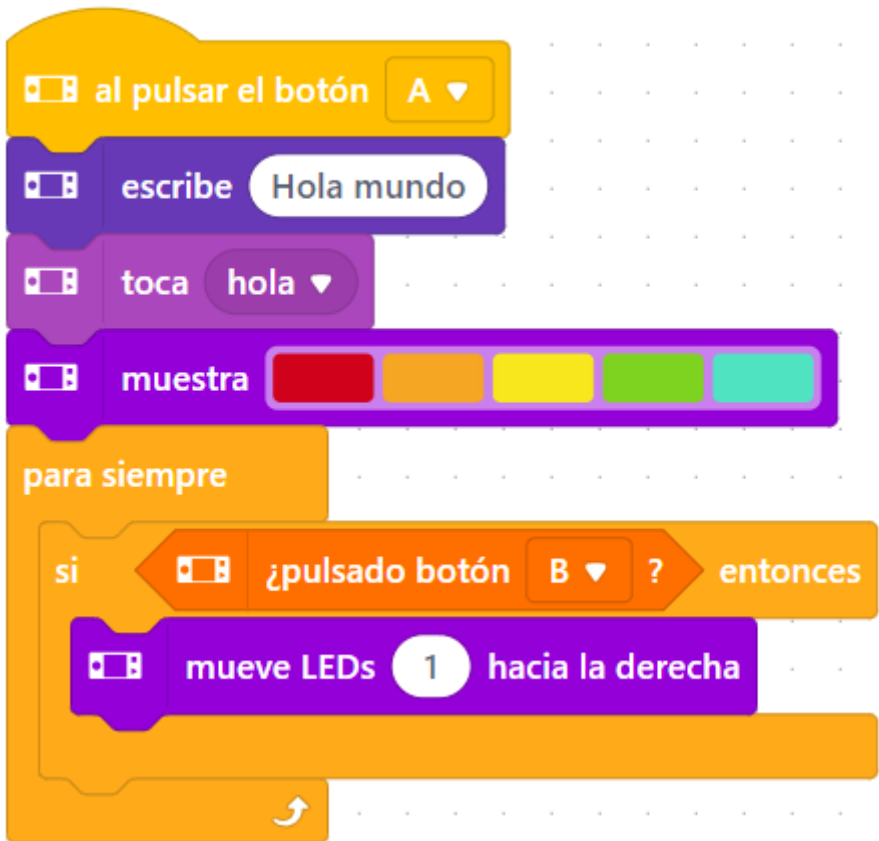
<https://www.youtube.com/shorts/tV1yhUV41lg?feature=share>

<https://www.youtube.com/embed/tV1yhUV41lg>

Si te fijas, Cyberpi está conectado con cable USB al PC pues estamos **En vivo** dependemos del ordenador. Si se quiere una conexión En vivo e Inalámbrica, es necesario comprar el pincho bluetooth

## UN POCO MÁS COMPLICADO

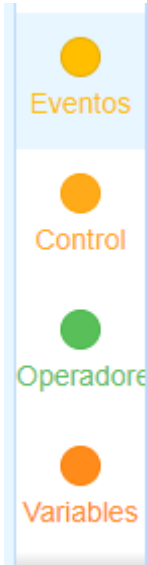
Podemos complicarlo un poco más para darle más colorido y sonido



<https://www.youtube.com/embed/h9m77WGDSYc>

## MUY IMPORTANTE

Para poder continuar con el curso, es necesario tener algunos conocimientos mínimos de programación en bloques, sobre todo el significado de los siguientes bloques



- EVENTOS
- CONTROL
- OPERADORES
- VARIABLES
- MIS BLOQUES

Recomendamos visitar **las páginas 30 al 42**

---

Revision #11

Created 2024-05-16 23:33:50 CEST by Javier Quintana

Updated 2024-07-16 12:18:46 CEST by Javier Quintana