

BLUETOOTH pasos previos

Conocimientos previos

Tienes que visitar las siguientes páginas de la [Unidad 4 Comunicaciones con Arduino](#):

- ¿Qué es el [HC-06](#)?
- [La APP](#) que tienes que instalar
- [Vincular tu móvil con el HC-06](#) con tu móvil

Aprende a configurar los botones de la APP !! diapositiva 12 pero en vez de Up, Down, Right y Left los que se establezcan en el reto

[Configuración avanzada](#) pues **nosotros somos pitos, y conectaremos el HC-06 en los pines digitales D11 y D12** y no en D0 y D1 pues están ocupados con la comunicación del ordenador. El RX del HC-06 en 11 y el TX del HC-06 en el 12

En mBlock INSTALAR LA EXTENSIÓN HC-06

Entramos en Extensión

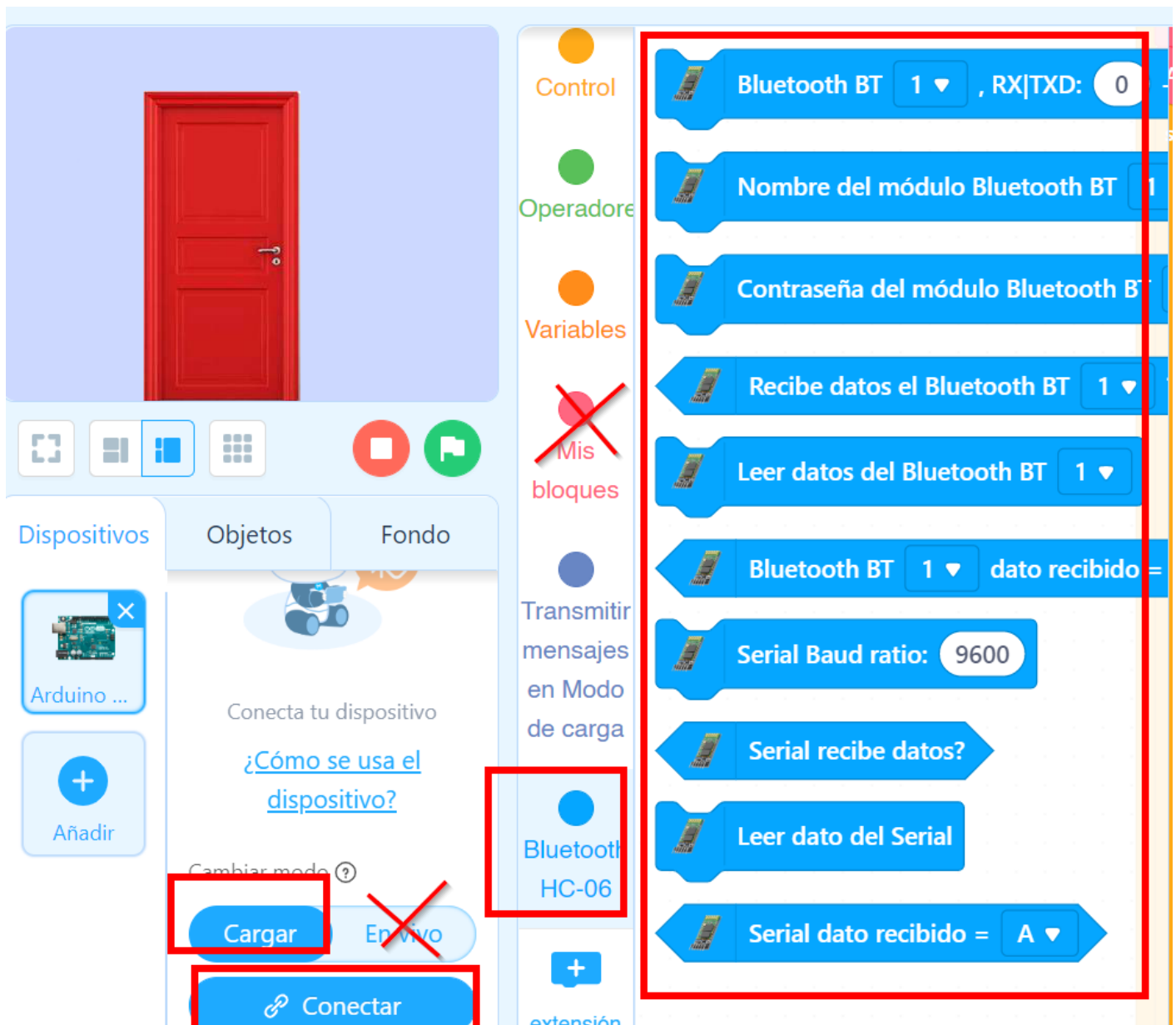


Y ponemos en el buscador HC-06 nosotros hemos elegido esta, pero podría ser otra, es cuestión de experimentar



IMPORTANTE

- SOLO FUNCIONA CARGANDO EL PROGRAMA en vivo no
- NO PUEDES USAR ESTAS INSTRUCCIONES DENTRO DE UN BLOQUE no entiendo por qué, si alguien lo consigue que me lo diga



Un ejemplo: Apertura simple de la puerta

Conectamos:

- RX del HC-06 en 12
- TX del HC-06 en 11
- El servo de la puerta en D4

y el código es:

<https://planet.mblock.cc/project/3481632>

The image displays the Arduino IDE interface with a project titled "Bluetooth BT 1". The left sidebar shows the "Fondo" (Background) tab, where a "Bluetooth HC-06" module is selected. The main workspace contains a Scratch-style block diagram for an Arduino Uno. The diagram starts with a "cuando Arduino Uno se inicia" (when Arduino Uno starts) event block, followed by a "Bluetooth BT 1" block with RX/TXD pins 11 and 12, and a Baud ratio of 9600. A "para siempre" (forever) loop contains three conditional blocks: "si Recibe datos el Bluetooth BT 1 ? entonces" (if receives data from Bluetooth BT 1 then), "si Bluetooth BT 1 dato recibido = R entonces" (if Bluetooth BT 1 received data = R then), and "si Bluetooth BT 1 dato recibido = A entonces" (if Bluetooth BT 1 received data = A then). Each conditional block is followed by a "mueve el servo en pin 4 al ángulo" (move the servo on pin 4 to the angle) block. The first conditional block is followed by "90", the second by "90", and the third by "0".

Revision #4

Created 11 February 2024 17:18:01 by Javier Quintana

Updated 11 February 2024 22:36:58 by Javier Quintana