

7 Extensiones (avanzado)

- ¿Y este capítulo?
- Encendido sensible
- Alarma láser
- Tractor entrando al corral
- Semáforo distancia
- Encender con el móvil (muy difícil)

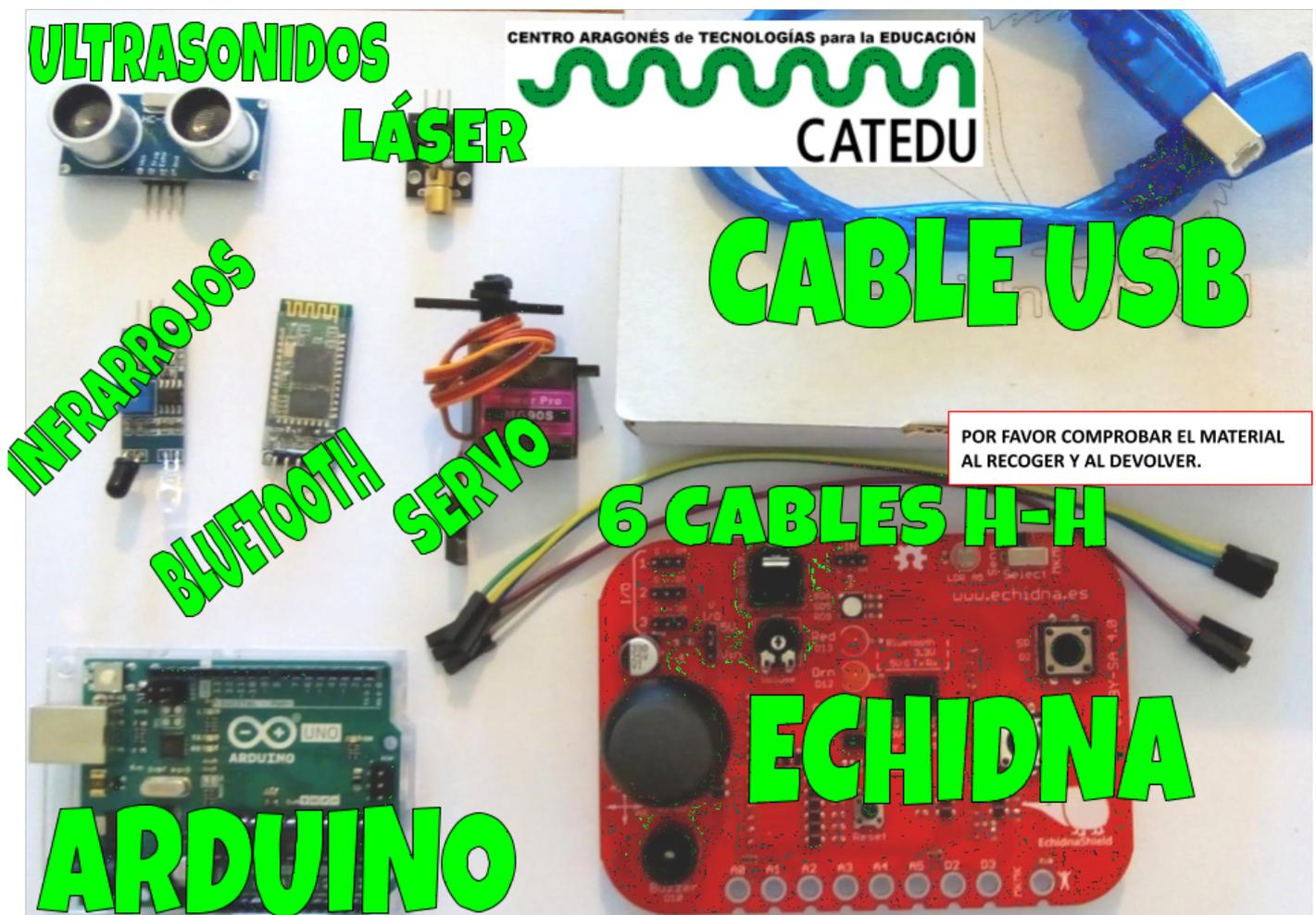
¿Y este capítulo?

Con los anteriores 15 montajes es suficiente para ya desarrollar proyectos con Echidna.

Este curso pertenece a otro antiguo que el paquete incluían más elementos

En este apartado lo mostramos aquí **para que te sirvan de inspiración en tus futuros proyectos**. Aunque están hechos con mBlock, son perfectamente realizables en EchidnaScratch

El antiguo paquete de préstamo contenía los siguientes elementos. :



En el caso de que tengas la **ECHIDNA BLACK** es lo mismo pero SIN LA PLACA ARDUINO pues la Echidna Black ya lo incorpora.



Aquí puedes ver un precio orientativo de los elementos:

https://docs.google.com/spreadsheets/d/e/2PACX-1vQaUI7b_bM8_z-f8NOw-ueBNeHLFWA9Rc-8dBOqgfeTEm6AOxdvZ_ZtaqaA2TTJBqNLJh7TSOm5PGn8/pubhtml?widget=trueheaders=false

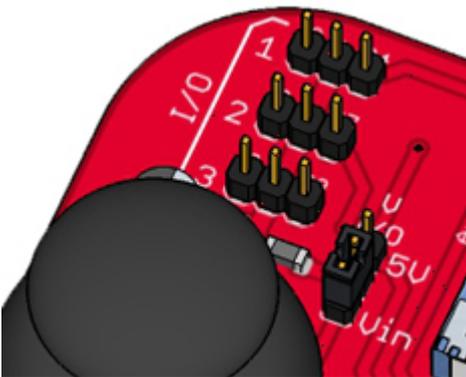
<https://giphy.com/embed/udPf7Vf2G0KaY>

Encendido sensible

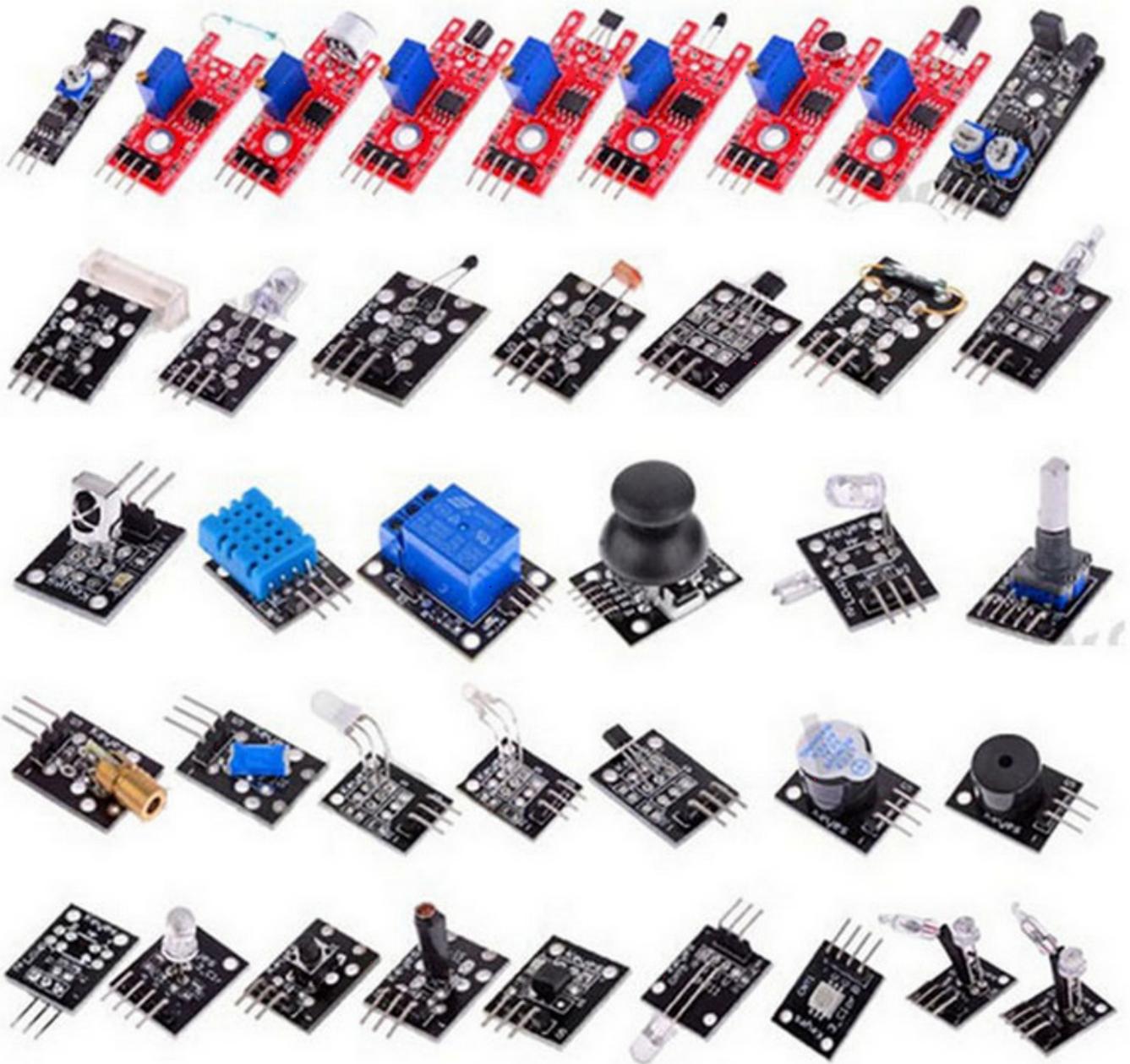
Sensor infrarojos

Encendido Sensible

Vamos a provechar las conexiones digitales que tiene Echidna preparado para conectar módulos exteriores, si te fijas está preparado para conectar fácilmente estos módulos pues facilita la alimentación, GND y el pin digital



Hay muchos módulos para conectar, y todos tienen la misma configuración en sus pines : GND, + , I/O, donde I/O es el pin digital o analógico de entrada o salida, dependiendo del sensor, y como puedes ver en la figura, hay mucha variedad (busca en Internet sensores para Arduino)

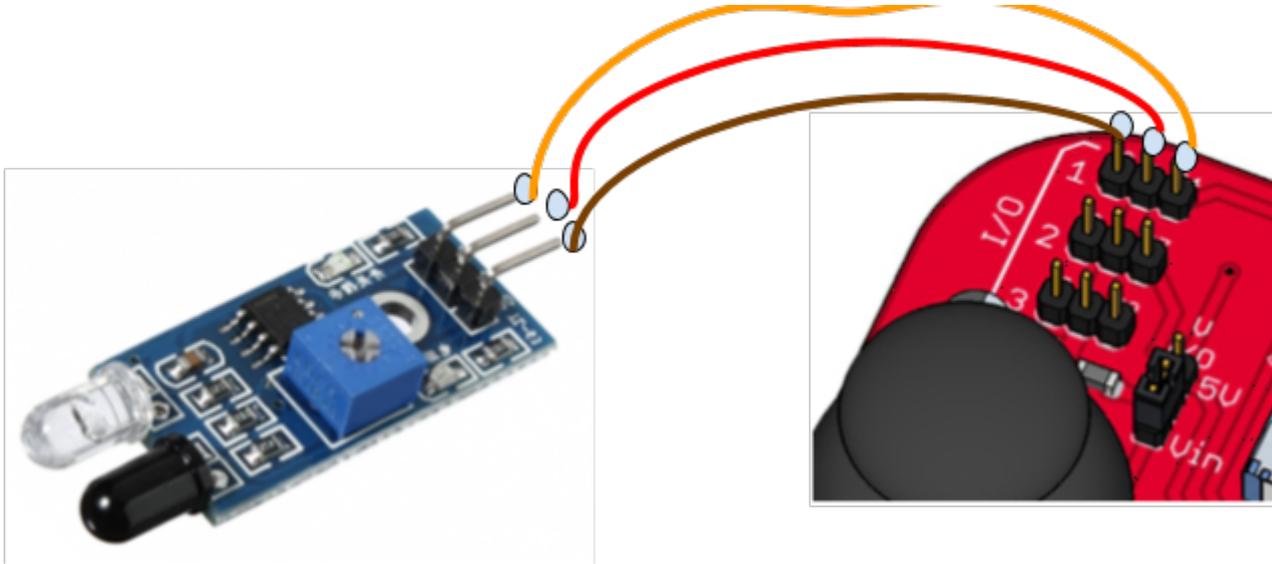


hay para a empezar con uno sencillo de entrada digital que es muy útil: el sensor Infrarrojos



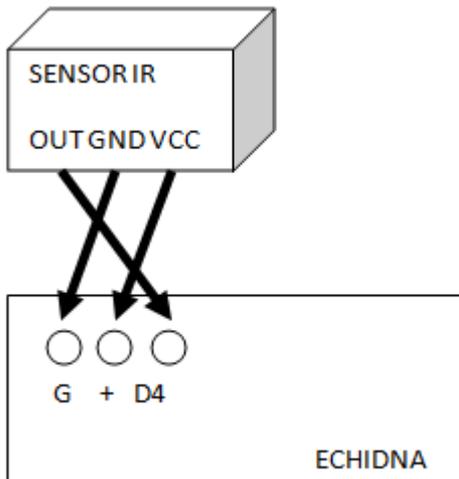
Para ver más información de este sensor te recomendamos [esta página](#).

En el Echidna arriba a la izquierda tienes 3 conectores digitales a elegir, nosotros elegimos el primero D4 luego el pin OUT del sensor se conecta al D4, el resto en el mismo orden



Nota: El potenciometro es para ajustar la sensibilidad

OJO Hay sensores que tiene los pines en otro orden FIJATE de lo contrario el sensor se pondrá a arder



Nota: Hay sensores con 4 pines, que permiten alimentar el diodo IR de forma independiente, pero tienen un jumper que inutiliza el 4 para sólo utilizar los 3 pines.

Realizamos un pequeño programa muy fácil que detecta si hay un obstáculo o no:

En el Arduino



En el panda



Y el disfraz costume2 lo hemos tintado de rojo



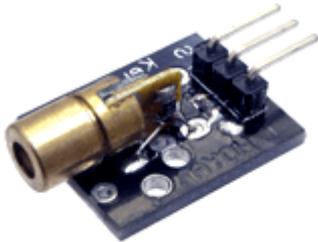
El programa lo tienes aquí <https://planet.mblock.cc/project/3232841>

El resultado es:

<https://www.youtube.com/embed/eSpKITeSonA>

Alarma láser

Hemos visto anteriormente una entrada digital sencilla con el sensor IR, ahora vamos a ver una salida digital muy simple, buscando siempre la motivación en nuestros proyectos: El diodo Laser.



Si quieres saber más de este componente, te recomendamos la página de Luis Llamas. Si tienes que comprar uno, te recomendamos que no sea superior a 5mW, pues puede dañar permanentemente la retina del ojo [[+info](#)]. El modelo que te proponemos es de **1mW**, no obstante, **EVITA QUE EL LÁSER APUNTE A LOS OJOS** especialmente con niños.

RETO Te proponemos que realices un programa para desactivar una **ALARMA LASER**.

- La alarma está protegida por un haz laser (que enfoca a nuestro querido LDR del Echidna), si se corta el haz la alarma suena.
- El disparo va a ser simulada en el ordenador, no queremos que alertar a los vecinos, un sonido en el ordenador y en la pantalla una imagen en el ordenador.
- Para desactivar la alarma, pulsamos la tecla espacio, y nos pide introducir el código (tienes 10 segundos para darle más entusiasmo, sino se dispara), si has acertado, el laser se apaga y ya puedes entrar a tu lindo hogar.

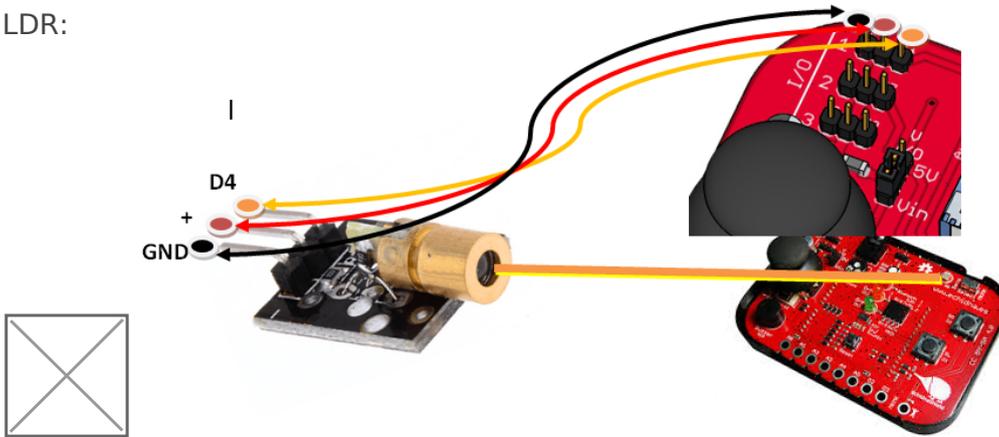
Luego vamos a no ponernos nerviosos para desactivar la alarma y mantener la serenidad.

<https://giphy.com/embed/29SqSyXlyO6WI>

via GIPHY

Solución

Conexiones son sencillas. el laser al D4 por ejemplo v hav que tener maña para que apunte al LDR:



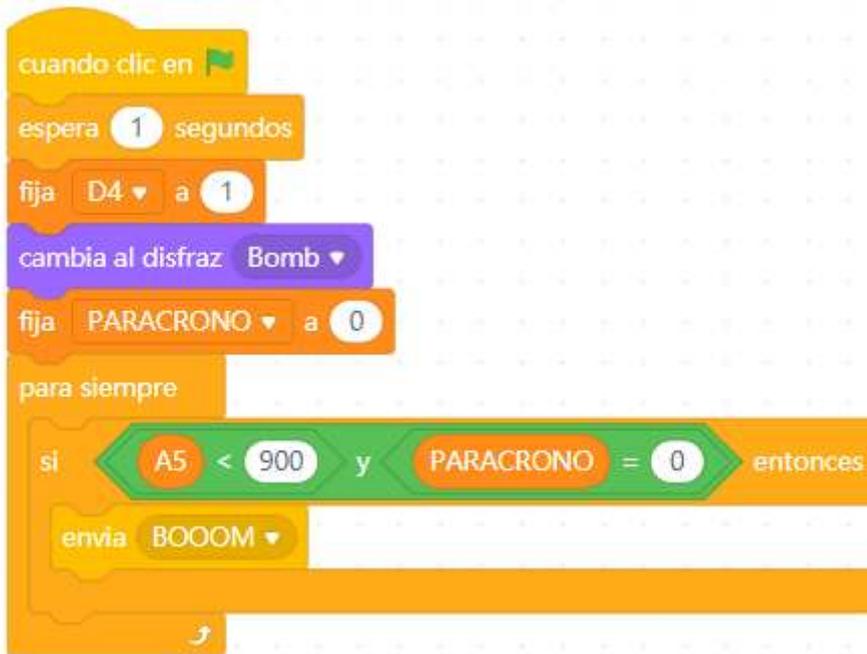
El script que controla si se corta el haz laser que se dispare es un condicional que lee el LDR en A5, mientras sea mayor que 900 es que tiene una intensidad de luz muy grande, es decir, le está enfocando el laser, la variable `_PARACRONO_` es en el caso de que se desactive la alarma, el laser se apagará luego que no se crea que se corta el haz. Si se corta el haz envía un mensaje `_Boom_` que lo leeran los demás scripts. Se aprovecha este script para ENCENDER EL LASER pin digital 4 alto:

En el Arduino





En el objeto (que hemos seleccionado una bomba y le hemos puesto un disfraz explosión tal y como se ha explicado antes, utilizando el objeto sun)



El script que controla la desactivación de la alarma mediante código es el siguiente. Si se acierta con el código secreto 666, se envía el mensaje `_Ufff_` al resto de scripts:



El script que desactiva la alarma es cuando reciba el mensaje `_Ufff_` por lo tanto para el cronómetro y apaga el laser:



El script del tiempo cuenta de forma descendente, y si finaliza envía el mensaje Boom al resto de scripts, sólo se para si PARACRONO=1



Y por último la explosión



El resto: esconder y mostrar scripts y disfraces se omiten por simplicidad, el programa lo puedes descargar aquí : <https://libros.catedu.es/books/arduino-con-echidna-y-mblock-scratch/page/53-montaje-15-alarma-laser>

El resultado es

<https://www.youtube.com/embed/i282JU35m2k>

OTRO RETO

Si se corta el haz, hay 10 segundos para desactivarlo con código, sino, se dispara. No ponemos la solución ¡¡ponlo tú en el muro !!

Seguro que se te ocurren muchas ideas...



Tractor entrando al corral

Te proponemos un reto utilizando dos elementos vistos en esta unidad, para dar un poco de rienda suelta a tu imaginación de la cantidad de proyectos que se pueden hacer.

Reto

Construir un proyecto donde la barrera (hecha de cartón y fijada al servo) está bajada y el semáforo en rojo. Si el sensor IR detecta un vehículo, tiene que abrir la barrera durante 5 segundos y el semáforo en verde. Antes de cerrar, se encenderá el semáforo en naranja para advertir que se va a cerrar la barrera.

<https://www.youtube.com/embed/5HEZ3kjr9hY>

Solución

Conectamos por ejemplo el servo al D4 y el sensor de IR al D7
Con mBlock 3



```
al presionar bandera verde clicada
por siempre
  si no leer pin digital 7 entonces
    fijar salida pin digital 13 a BAJO
    fijar salida pin digital 12 a BAJO
    fijar salida pin digital 11 a ALTO
    fijar ángulo del pin 4 del servo a 180
    esperar 5 segundos
    fijar salida pin digital 13 a BAJO
    fijar salida pin digital 12 a ALTO
    fijar salida pin digital 11 a BAJO
    fijar ángulo del pin 4 del servo a 180
    esperar 1 segundos
  si no
    fijar salida pin digital 13 a ALTO
    fijar salida pin digital 12 a BAJO
    fijar salida pin digital 11 a BAJO
    fijar ángulo del pin 4 del servo a 90
```

Con mBlock5 es igual



Lo tienes aquí <https://planet.mblock.cc/project/3234387>

Otro reto más difícil

Este ya es para los "sobresalientes":

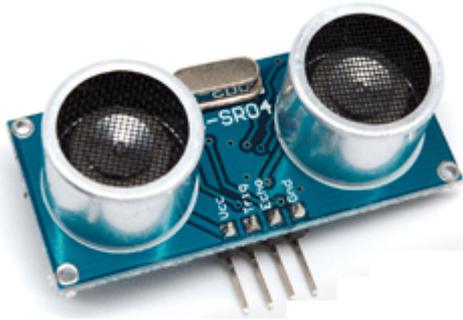
Podemos hacer que la barrera se abra con Bluetooth, o que también baje si el sensor de Ultrasonidos en el otro lado detecta que el vehículo ya ha pasado. Aunque el vídeo está hecho con la Shield Edubásica perfectamente se puede hacer con Echidna, y en nuestro caso podemos sustituir un sensor ultrasonidos con un sensor IR.



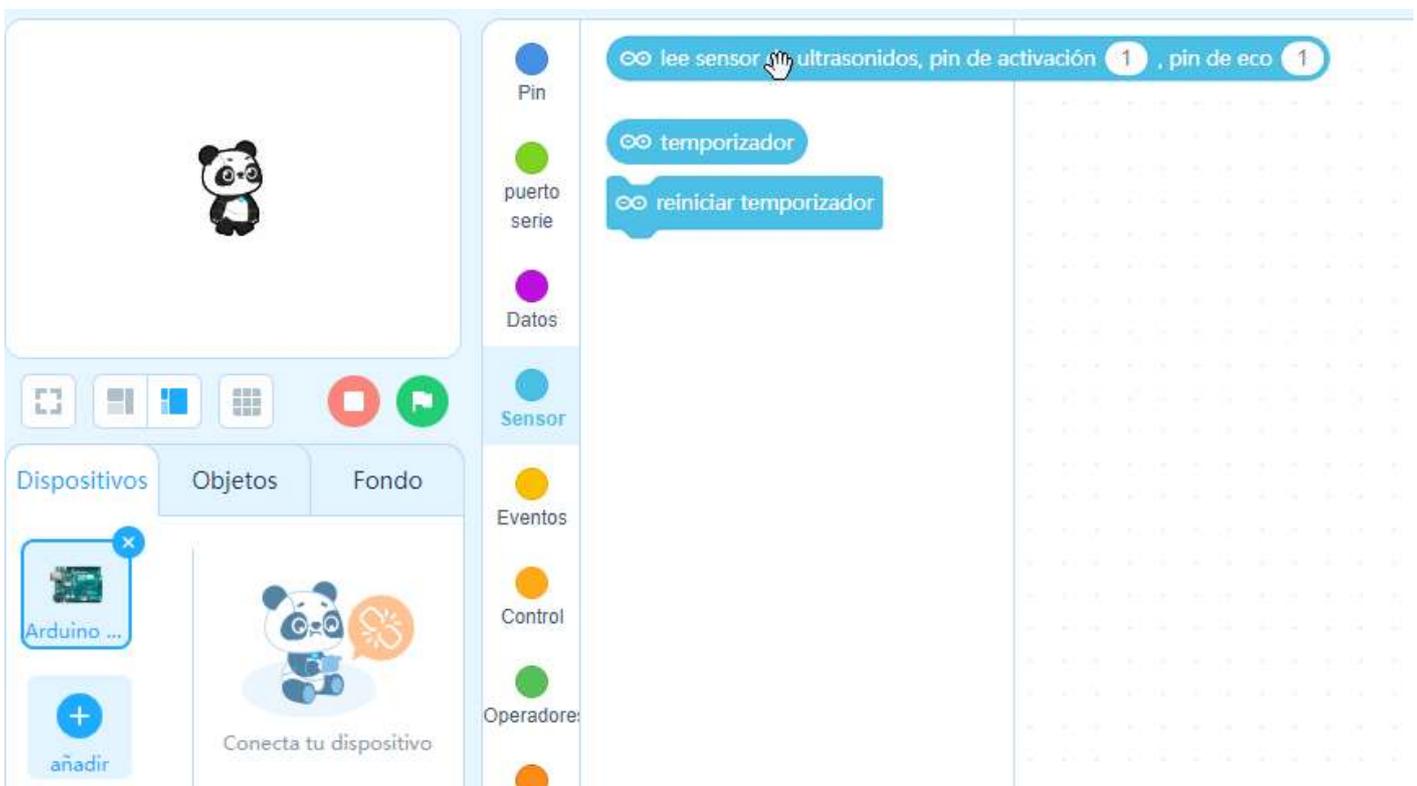
https://www.youtube.com/embed/nlnxai_u360

Semáforo distancia

Queremos poner un ejemplo de un sensor que tenga 4 pines, barato y que puede darnos mucho juego pues nos da información de la distancia en la que se encuentra un objeto.



Funciona por eco entre la señal que se emite por Trg y la que se recibe por Echo y para su utilización requiere utilizar la fórmula de conversión de tiempo a espacio con la fórmula de la velocidad del sonido... tranqui !! no lo vamos a hacer, pues ya mBlock tiene una función especial para ello sin utilizar fórmulas y **nos da directamente la distancia en cm**, pero si quieres saber más sobre este sensor, te recomendamos la página de [Luis Llamas](#).



RETO LEER EL VALOR DEL SENSOR ULTRASONIDOS

Queremos que el objeto panda nos diga la distancia en cm

SOLUCIÓN

Hay un problema

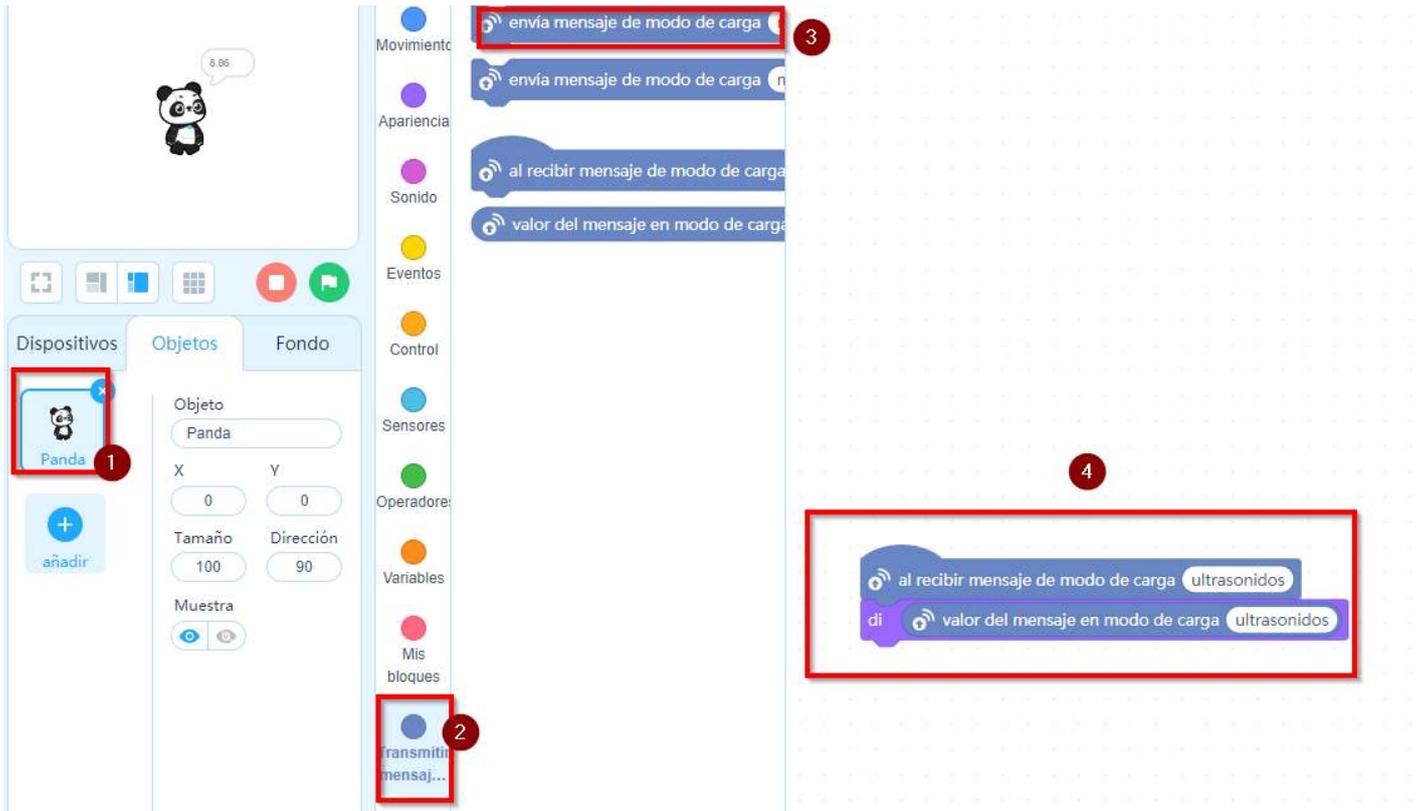
En mBlock3 se puede utilizar en vivo. En mBlock5 **no se puede UTILIZAR EN VIVO LA INSTRUCCION LEE SENSOR ULTRASONIDOS** no sabemos por qué. Sólo podemos cargar el programa en el Arduino

Gracias a la contestación de este foro, podemos hacerlo instalando una extensión



Hay que instalarlo **en los dos, en el Arduino y en el objeto Panda**

En el objeto panda pondremos este código



CONEXIONES Como se necesitan 4 pines, y las extensiones tienen 3 utilizaremos alguno libre.

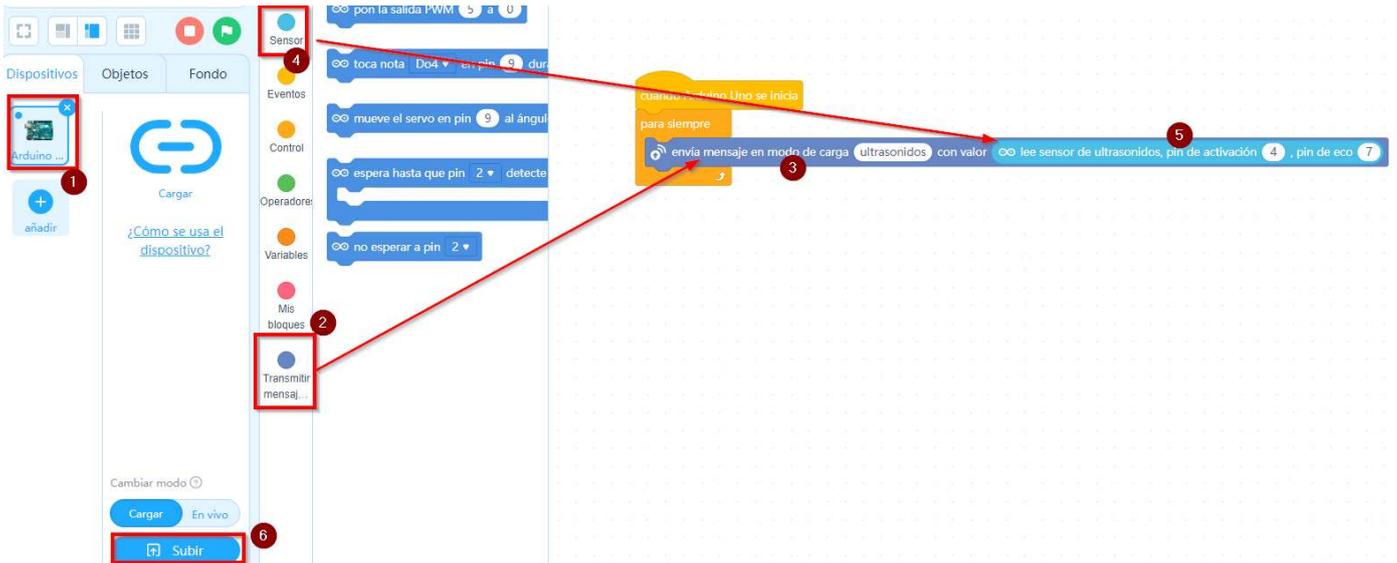
La conexión que vamos a realizar entre los pines I/O de Echidna y el sensor ultrasonidos HC-SR04 va a ser:

el D4 en Trig
 el D7 en Echo
 el '+' en Vcc
 el G en GND

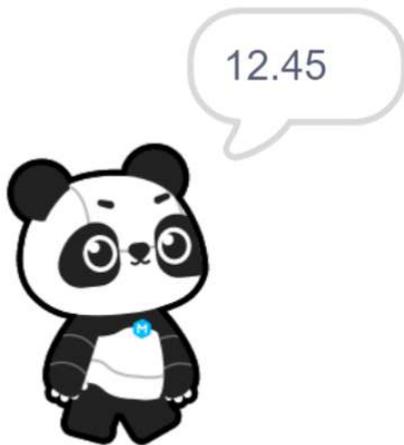
y en el Arduino el siguiente programa, y pulsamos SUBIR



CATEDU



Resultado: El panda nos dice en cm el obstáculo que ponemos delante del sensor US:



El programa lo tienes aquí : <https://planet.mblock.cc/project/3233976>

RETO RADAR LUMINOSO

Realizar un programa que a medida que se acerque un objeto, se enciendan más luces

Solución

El programa es simplemente recoger la distancia con la instrucción que hemos señalado antes. La conexión igual que antes y por lo tanto el programa es poner de límites 50cm, 40cm, 30cm, 20cm y 10cm para ir encendiendo luces.

El programa es largo

```

cuando Arduino Uno se inicia
para siempre
  fija DISTANCIA a lee sensor de ultrasonidos, pin de activación 4, pin de eco 7
  si DISTANCIA < 20 entonces
    pon el pin digital 5 a alto
    pon el pin digital 6 a alto
    pon el pin digital 9 a alto
    pon el pin digital 13 a alto
    pon el pin digital 12 a alto
    pon el pin digital 11 a alto
  si 19 < DISTANCIA y DISTANCIA < 30 entonces
    pon el pin digital 5 a alto
    pon el pin digital 6 a alto
    pon el pin digital 9 a alto
    pon el pin digital 13 a alto
    pon el pin digital 12 a alto
    pon el pin digital 11 a bajo
  si 29 < DISTANCIA y DISTANCIA < 40 entonces
    pon el pin digital 5 a alto
    pon el pin digital 6 a alto
    pon el pin digital 9 a alto
    pon el pin digital 13 a alto
    pon el pin digital 12 a bajo
    pon el pin digital 11 a bajo
  si 39 < DISTANCIA y DISTANCIA < 50 entonces
    pon el pin digital 5 a alto
    pon el pin digital 6 a alto
    pon el pin digital 9 a alto
    pon el pin digital 13 a bajo
    pon el pin digital 12 a bajo
    pon el pin digital 11 a bajo
  si 49 < DISTANCIA entonces
    pon el pin digital 5 a bajo
    pon el pin digital 6 a bajo
    pon el pin digital 9 a bajo
    pon el pin digital 13 a bajo
    pon el pin digital 12 a bajo
    pon el pin digital 11 a bajo
  
```

El programa lo tienes aquí <https://planet.mblock.cc/project/3233931>

El resultado es :

https://www.youtube.com/embed/7s1LDSDaA_A

Los siguientes retos, aunque las imágenes se ve que no están hechos con Echidna, da igual, es simplemente conectar el trig y echo en los pines D4 y D7 del Echidna y utilizar la instrucción de "lee el sensor ultrasónico trig pin 4 echo pin 7" (o utilizar otro orden o el D8 si te pones revelde y cambiar los números anteriores) **¿Te atreves a hacerlos todos ?**

<https://giphy.com/embed/aCrRttmzK1jKo>

via GIPHY

RETO HINCAR UNA PELOTA Pon de sprite una pelota y que se hinche a medida que acercas un objeto al ultrasonidos. Solución

RETO PIANO INVISIBLE

Que suene una nota según la distancia del objeto. Solución

RETO RADAR CON INTERMITENCIA DE UN LED

Cuanto más cerca está un objeto, más rápido un led se enciende y apaga. Solución

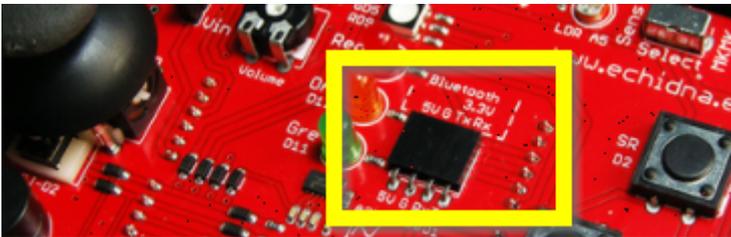
RETO SENSOR PARKING

Cuanto más cerca está un objeto, más rápido suena un pitido intermitente Solución

Encender con el móvil (muy difícil)

Módulo HC-06

Echidna tiene un conector preparado para conectar un módulo de Bluetooth



Nosotros utilizaremos un JY-MCU o HC-06 muy común y barato. .



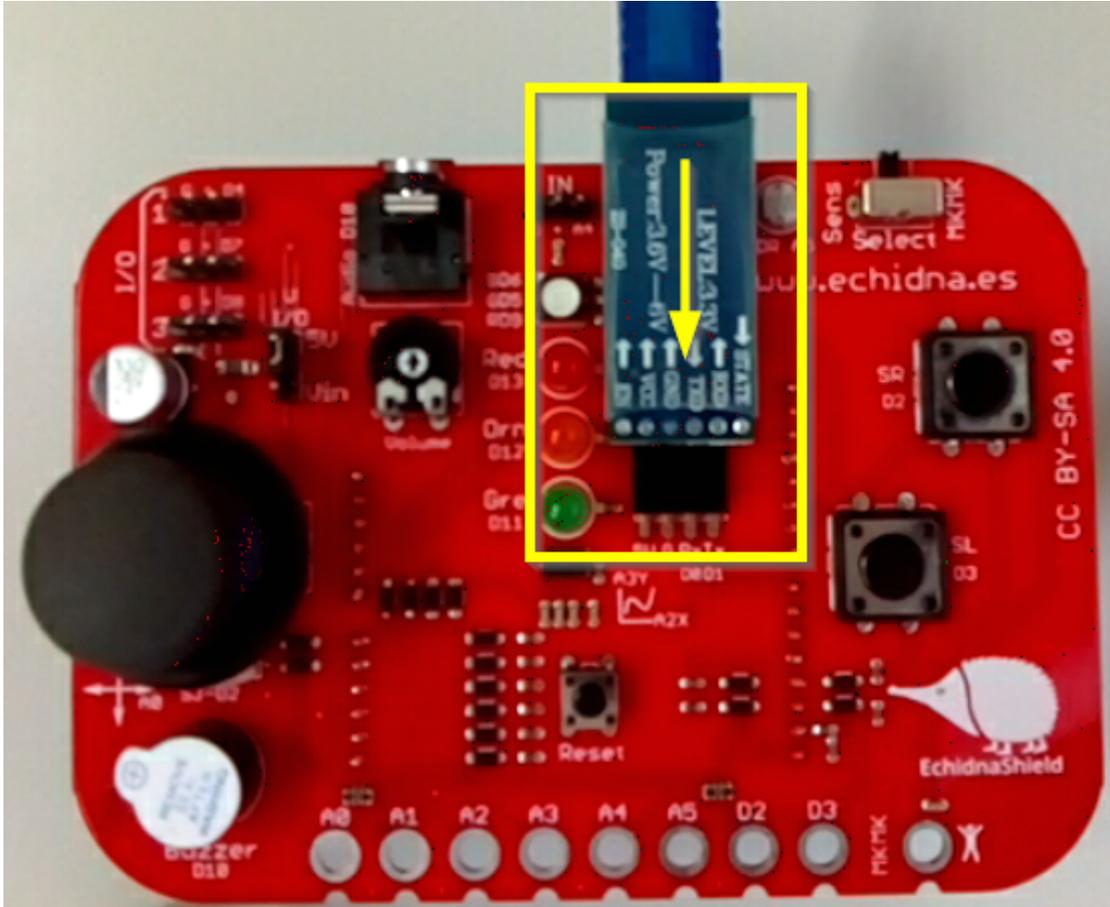
Te recomendamos estas páginas:

- [Teoría de Bluetooth](#)
- [Cómo se comunica con un Arduino](#)

Para conectar el HC-06 lo hacemos hacia abajo de modo que coincida los pines:

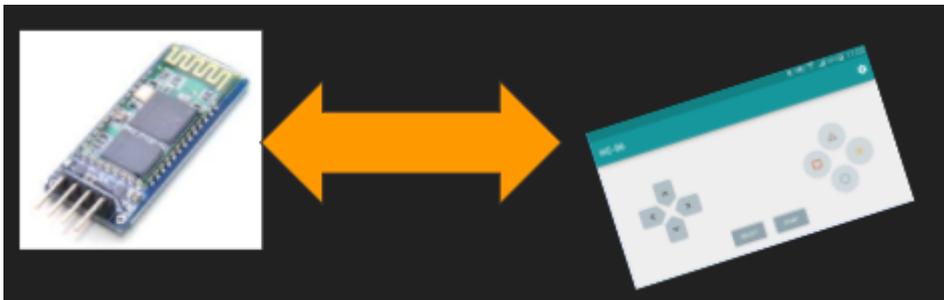
Pines del HC-06	Pines del Echidna	Pines del Arduino
Vcc	5V	5V
GND	GND	GND

Pines del HC-06	Pines del Echidna	Pines del Arduino
RX	TX	D1
TX	RX	D0



Nosotros vamos a utilizar la APP BlueControl:

- [ver cómo funciona](#)
- [ver cómo se vincula con el móvil](#)



Problema número 1: ocupamos el puerto serie

Si has leído [Cómo se comunica con un Arduino](#) habrás visto que ocupamos LOS MISMOS PINES D0 Y D1 QUE UTILIZA EL ARDUINO PARA COMUNICARSE POR EL PUERTO SERIE CON EL ORDENADOR.

Esto crea un problema: No se puede tener conectado el HC-06 mientras nos comunicamos el ordenador con el Arduino.

Solución: **Pues quítalo**, y luego cuando acabes de descargar el programa en el Arduino, **pues lo pones**.

Bah!! ¿sólo era eso? pues no, que nos ocupe el puerto serie nos fastidia: ¿puedes interaccionar con el Sprite? por ejemplo ¿puedes hacer que el oso panda de mBlock se mueva según el mando de BlueControl?...**NO**

Problema 2 la velocidad del puerto es elevada

Al programar con mBlock fija la velocidad del puerto serie a 115200 baudios, y nuestro HC-06 soporta 9600

Solución: Bajarlo manualmente, **un rollo**, tenemos que salir de mBlock, editarlo en Arduino IDE esto se ve mejor en el ejemplo siguiente.

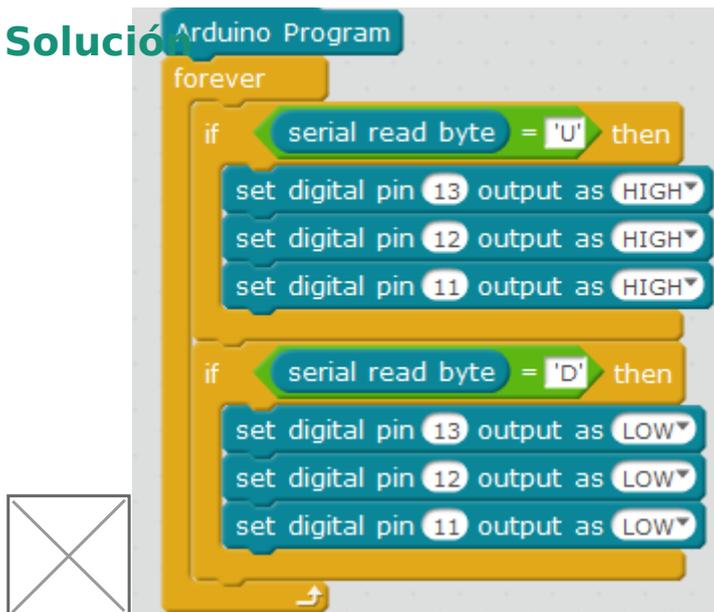
Reto: Encendido y apagado de LEDs con el móvil

Vamos a ejecutar este pequeño programa, que al apretar el botón de arriba se encienden los leds y al apretar el de abajo se apagan:

<https://www.youtube.com/embed/XFPGEuX7uTs>



Solución



Primero hay que vincular el móvil con la APP

<https://docs.google.com/presentation/d/e/2PACX-1vT0vG1z61MuZXKmdiw4ga7z15FIQfeussqDNYzMauJSZUU2G2NIL7M-JjXb4PFT4YTigj9Yal8PzHmR/embed?start=false&loop=false&delayms=3000>

Segundo hay que subir el programa solucionando los problemas anteriores

Mejor verlo con esta presentación:

https://docs.google.com/presentation/d/e/2PACX-1vTu_PBSd5oIMZaMepTlp_kIVO67NDKiGwi6WCS9I_ECSQlq5SRAPQ5_P1vNMq_zrj6NujU0jTQzLsP8/embed?start=false&loop=false&delayms=3000

O sea, ya podemos jugar con el móvil y con nuestro Echidna !!!



Por ejemplo.. se podría hacer un coche teledirigido, el programa lo tienes en el repositorio:
<https://github.com/JavierQuintana/Echidna> y el vídeo en el muro