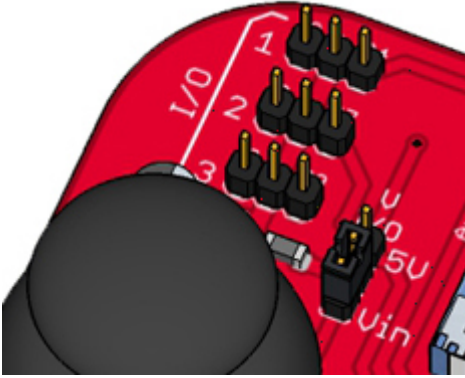


# Extensiones de Echidna

En la esquina superior izquierda verás tres extensiones digitales

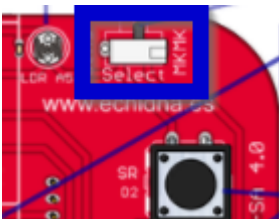


Para conexión de otros elementos como servos, sensores pero no pueden pasar de 300mA de lo contrario dañas al Arduino.

- **Salidas/Entradas digitales D4, D7 y D8**

La alimentación de estas I/O se puede elegir entre la salida de 5V por el Arduino y Vin con la tensión que estemos alimentando al Arduino utilizando el jumper que ya vimos [en su momento](#).

Nota: Acuerdate en toda esta sección de poner la Echidna en modo **Sensor**



## ¿Qué extensiones son las aconsejadas?

Lo tienes en <https://echidna.es/hardware/echidnablack/complementos-echidnablack/>



### Servomotor Posición

Son motores de corriente continua que permiten posicionarlo en un ángulo entre 0 y 180°.

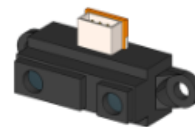
SABER MÁS



### Servomotor Continuo

Son motores de corriente continua con una reductora y electrónica de control que permiten controlar el sentido de giro.

SABER MÁS



### Infrarrojos distancia

Es un sensor de distancia que proporciona una tensión según la cantidad de infrarrojo que rebota en una superficie.

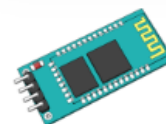
SABER MÁS



### Complementos conexiones MkMk

Pinzas cocodrilo y cinta conductiva para realizar las conexiones MkMk.

SABER MÁS



### Bluetooth

Es un transceptor que permite conectar dispositivos Bluetooth a la placa Arduino.

SABER MÁS

Pero no es necesario que sean las aconsejadas, aquí por ejemplo en este vídeo el Echidna se ha colocado en un chasis con unos motores y controlado por el Bluetooth del móvil. Este ejemplo del robot-coche no lo trataremos aquí pues es de un nivel superior, que se trata mejor en [Arduino con código](#)

<https://www.youtube.com/embed/CXOK8tyYp3g>

Pero sólo está el límite de tu imaginación para convertir al Echidna el algo más poderoso ...

Revision #7

Created 31 March 2022 08:49:26 by Equipo CATEDU



Updated 16 December 2024 13:37:02 by Javier Quintana