

Control remoto

El contenido de esta página es de **Ejemplos mBot2** Pere Manel Verdugo Zamora
<http://peremanelv.com/mblok.html> contenidos e imágenes publicados con permiso del autor

PARA REALIZAR ESTE PROGRAMA SE NECESITAN DOS CYBERPIS QUE VAN A ESTAR
CONECTADOS EN LA MISMA LAN

Ahora un Cyberpi con su joystick controlará los movimientos del otro Cyberpi montado en su mBot2



Ejemplos mBot2 Pere Manel Verdugo Zamora <http://peremanelv.com/mblok.html>
contenidos e imágenes publicados con permiso del autor

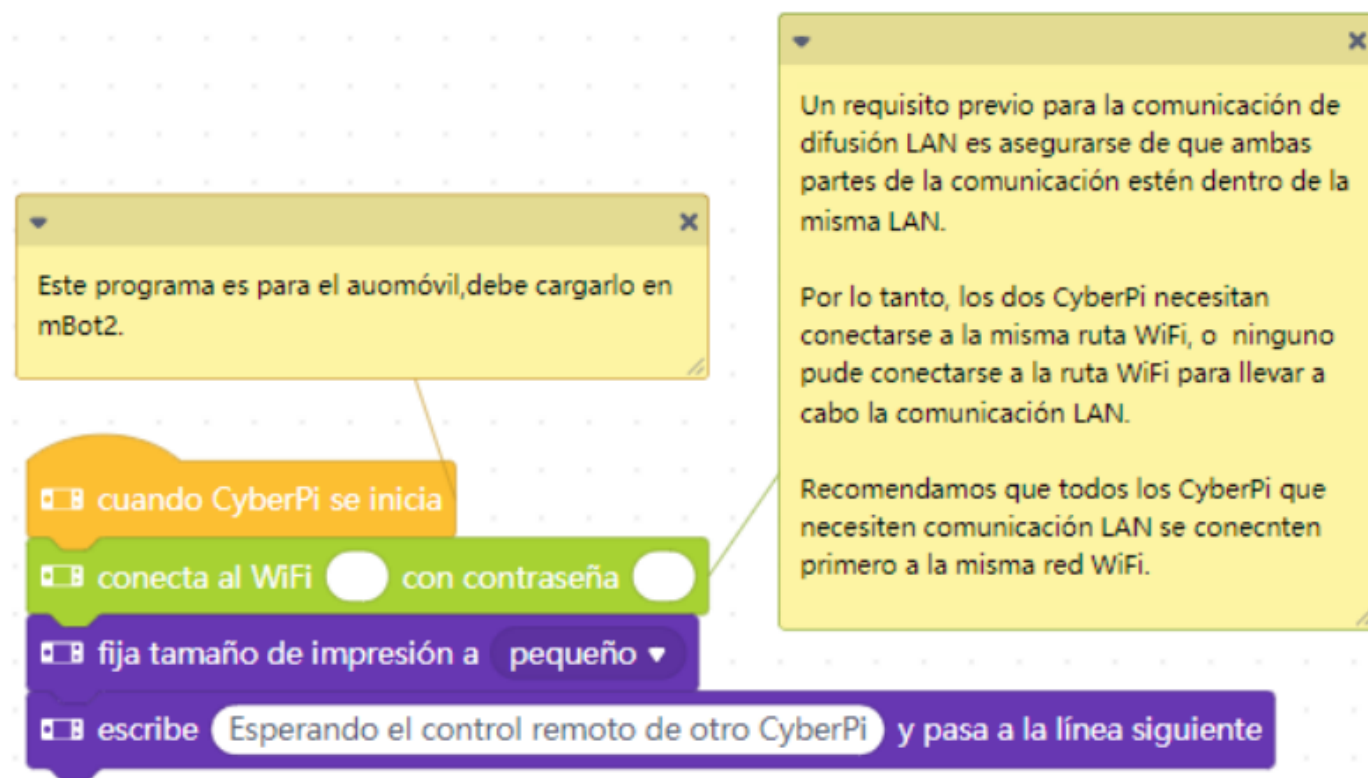
Para este proyecto hemos de cargar dos CyberPy.



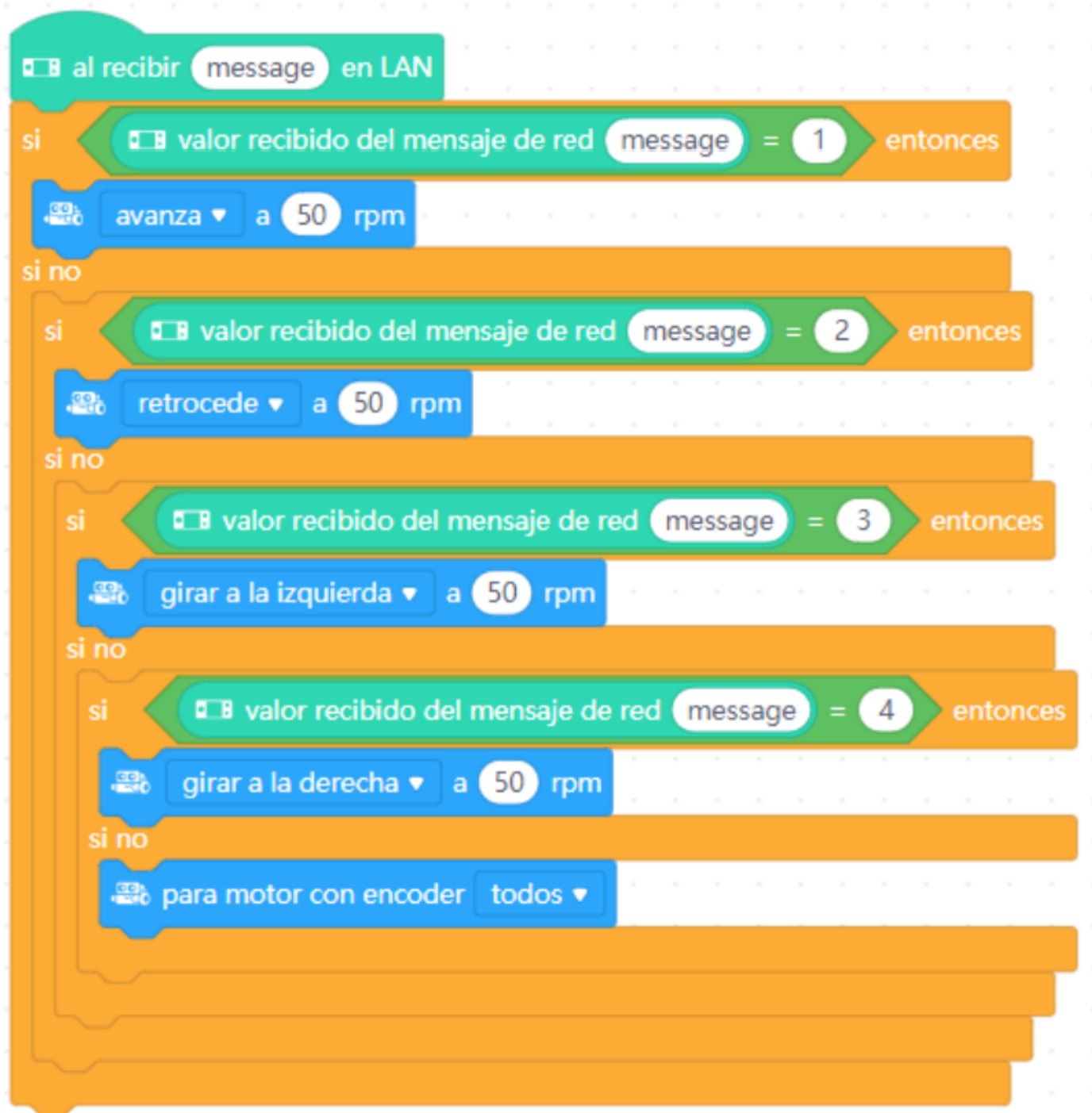
CODIGO EN EL CYBERPI RECEPTOR MONTADO CON MBOT2

<https://planet.mblock.cc/project/projectshare/7552114>

Hay que poner los dos Cyberpis en la misma Wifi (SSID y contraseña)



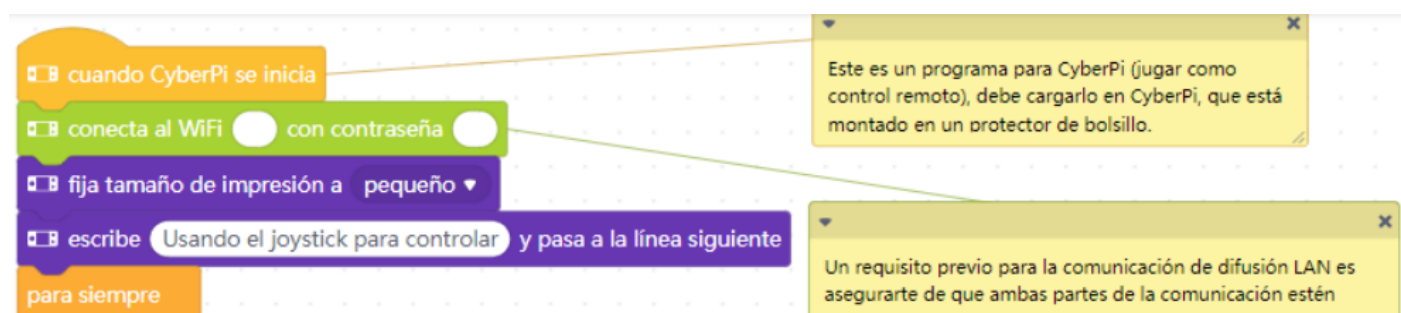
Ejemplos mBot2 Pere Manel Verdugo Zamora <http://peremanelv.com/mblok.html> contenidos e imágenes publicados con permiso del autor



Ejemplos mBot2 Pere Manel Verdugo Zamora <http://peremanelv.com/mblok.html> contenidos e imágenes publicados con permiso del autor

CODIGO EN EL CYBERPI QUE HARÁ DE CONTROL REMOTO

<https://planet.mblock.cc/project/7552213>





imágenes publicados con permiso del autor

RESULTADO

<https://www.youtube.com/embed/khrZ9OvGnY4>

El contenido de esta página es de

Revision #1

Created 2026-09-11 10:14:12 CEST by Silvia Coscolin Sanchez

Updated 2026-09-11 10:14:36 CEST by Silvia Coscolin Sanchez