

# Conociendo a Blue-Bot

## ¿Qué es Blue-Bot?

Este robot de cuerpo transparente es la **versión tecnológicamente más avanzada y actualizada** de un robot que lleva años presente en las aulas de infantil, el **Beebot**. Tanto estos dos robots como otros son creaciones de la empresa británica TTS especializada en la creación de material didáctico para el aula.

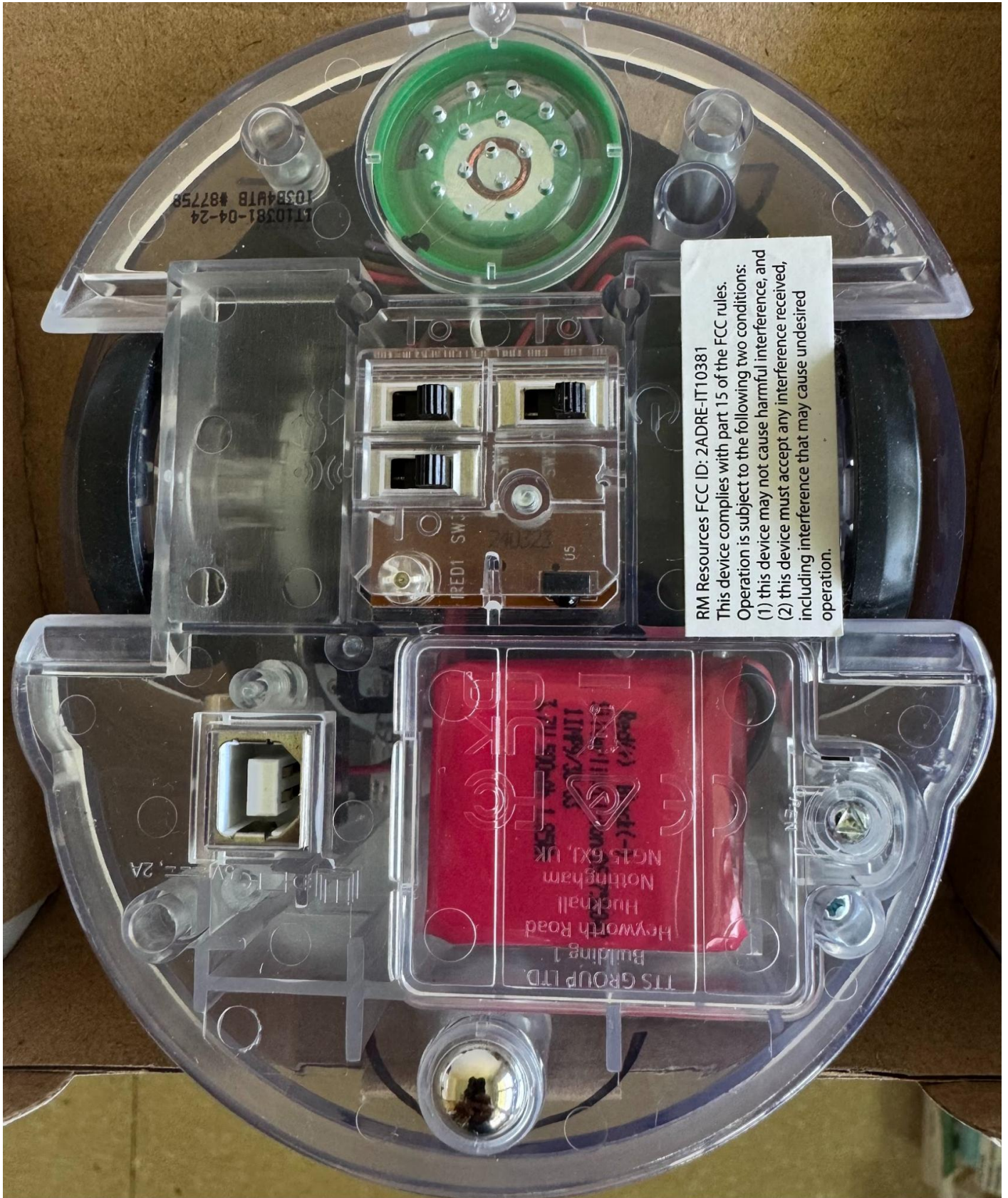
Mantiene la misma estructura y forma que Beebot, pero deja de tener los colores de una abeja para adoptar un cuerpo transparente que nos permite ver los circuitos, y apreciar cuando se iluminan sus LED, ofreciéndonos tanto retroalimentación visual como auditiva.

Al ganar en tecnología también ha ganado en flexibilidad por lo que este robot ya no es únicamente un robot para educación infantil, sino que se puede comenzar a trabajar con él en infantil y continuar a lo largo de la primaria sin problemas. Además, veremos que este robot puede ser un gran aliado también en las aulas de Educación Especial.

## Las partes de Blue-Bot

En la parte inferior vamos a encontrar tres interruptores:

- Interruptor general: Encargado de encender y apagar el Blue-Bot y que se encuentra sólo.
- Interruptor Bluetooth: De los dos interruptores que están juntos, el que no tiene uno al lado. Su función es activar o desactivar la comunicación inalámbrica a través de bluetooth con otros dispositivos como el TacTile Reader o un dispositivo digital.
- Interruptor de sonido: Este interruptor activa o desactiva la retroalimentación mediante sonidos, y está en columna con el anterior interruptor



El panel de control: ¿Para qué sirve cada botón?

Para programar a Blue-Bot desde su lomo, no necesitamos pantallas. Solo debemos pulsar los botones en el orden correcto para crear una "secuencia de comandos". Es vital conocer exactamente qué hace cada botón para evitar frustraciones en el aula:

- ↑ Avanzar (Adelante): Blue-Bot avanza exactamente 15 centímetros en línea recta (la medida exacta de una casilla del tapete estándar).
- ↓ Retroceder (Atrás): Blue-Bot retrocede 15 centímetros sin cambiar la dirección hacia la que mira.
- ← → Giros de 90 grados (Izquierda / Derecha):

¡Atención! Este es el error más común en principiantes. Al pulsar girar, Blue-Bot NO avanza. Únicamente rota 90 grados sobre su propio eje. Para que gire y avance a la casilla contigua, deberás programar: [Giro] + [Avanzar].

- ☐ Borrar (Clear): El botón más importante. Blue-Bot tiene memoria. Si un alumno programa una secuencia, pulsa "GO" y luego quiere hacer un camino nuevo, debe pulsar la X primero. Si no lo hace, el robot ejecutará el camino anterior sumado a las nuevas órdenes.

**IMPORTANTE:** Para borrar toda la secuencia de comandos se tiene que realizar una pulsación larga. La pulsación corta borra únicamente la última instrucción.

- ☐ Pausa: Hace que el robot se detenga durante 1 segundo antes de ejecutar el siguiente comando. Es muy útil para marcar tiempos de espera o dramatizar una historia (ej. "Blue-Bot llega al semáforo, espera, y sigue").
- ► GO (Ir): El botón verde que da inicio a la magia. Ejecuta toda la secuencia almacenada en la memoria.

Como ya hemos dicho Blue-Bot es el "hermano mayor" de Bee-Bot, por lo que el uso de las teclas de la botonera es el mismo, así esta playlist de [Programo Ergo Sum](https://www.youtube.com/playlist?list=PLGIS7vMgjN7XBO7Pqt82Jm3d1gMiHJiqc) sobre el uso de Bee-Bot puede ser útil para aprender sobre su uso:

<https://www.youtube.com/playlist?list=PLGIS7vMgjN7XBO7Pqt82Jm3d1gMiHJiqc>

[https://www.youtube.com/embed/7Ibuj5I-2SU?si=N\\_vZprd5m75-K71B](https://www.youtube.com/embed/7Ibuj5I-2SU?si=N_vZprd5m75-K71B)

Revision #4

Created 2026-05-29 13:42:54 CEST by Alejandro Folch

Updated 2026-06-01 09:57:51 CEST by Alejandro Folch