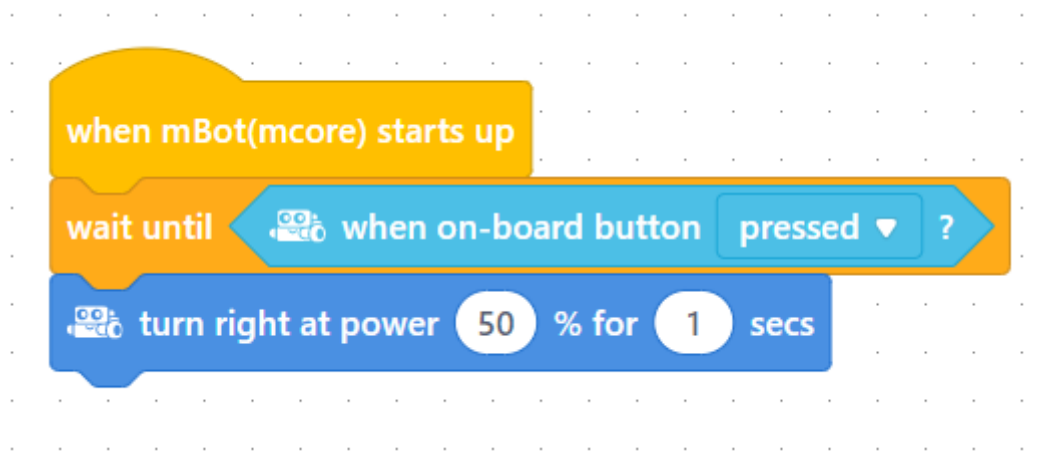


## 1.4 Accesorios

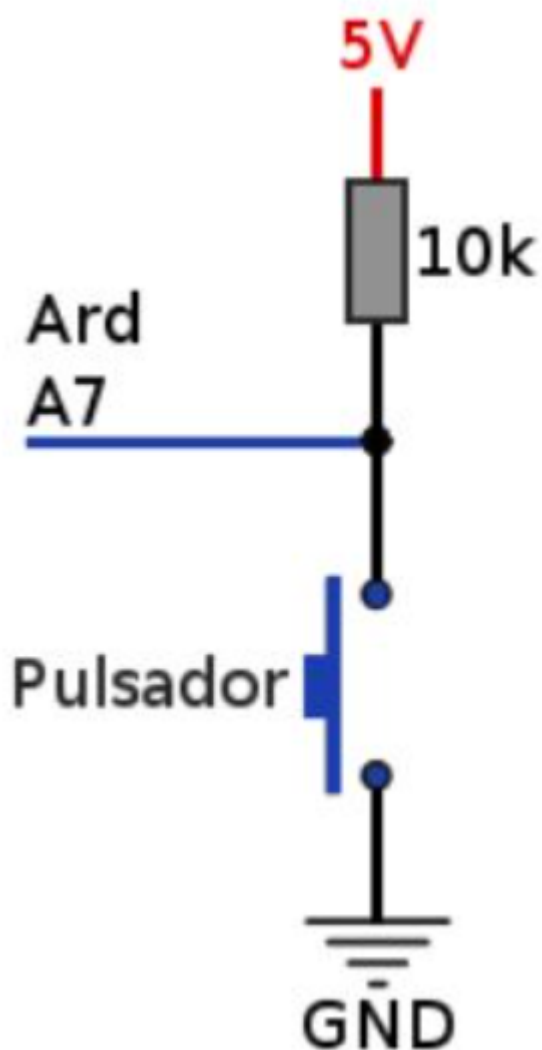
### 1.4.1 Bóton on board

Este botón es muy útil para dar comienzo a los programas, por ejemplo en el siguiente programa hasta que o aprieto el botón el robot no comienza a dar vueltas :



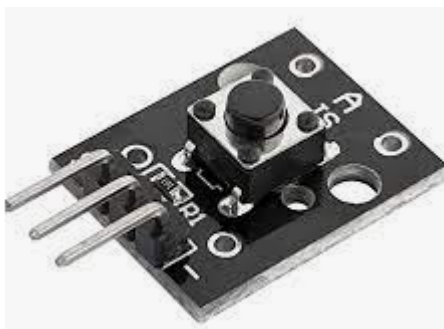
Si construimos el mClon con la placa Arduino o con la placa Robodyn tiene la ventaja de que se utiliza una shield que ya tiene incorporado un botón.

En nuestro caso tenemos dos opciones, o construirlo nosotros con este esquema :



Fuente: <https://mclon.org> Maria L CC-BY-SA

Tiene la desventaja de tener que dejar un cable suelto y cuando queremos activar el pulsador, tocarlo a masa. Otra opción es utilizar un módulo con botón ya construido y **es la opción que hemos elegido**





## 1.4.2 zumbador

Sólo se necesita un zumbador **pasivo**, es decir, es un simple altavoz, la instrucción de mBlock ya se encarga de reproducir el tono .



La ventaja de ser pasivo es que podemos reproducir diferentes tonos, para saber más ver [esta página de Luis Llamas](#) . Un zumbador activo reproduce un tono fijado al suministrarle tensión, para saber más [esta página de Luis Llamas](#).

---

Revision #4

Created 17 March 2022 13:43:18 by Javier Quintana

Updated 20 March 2022 09:06:24 by Javier Quintana