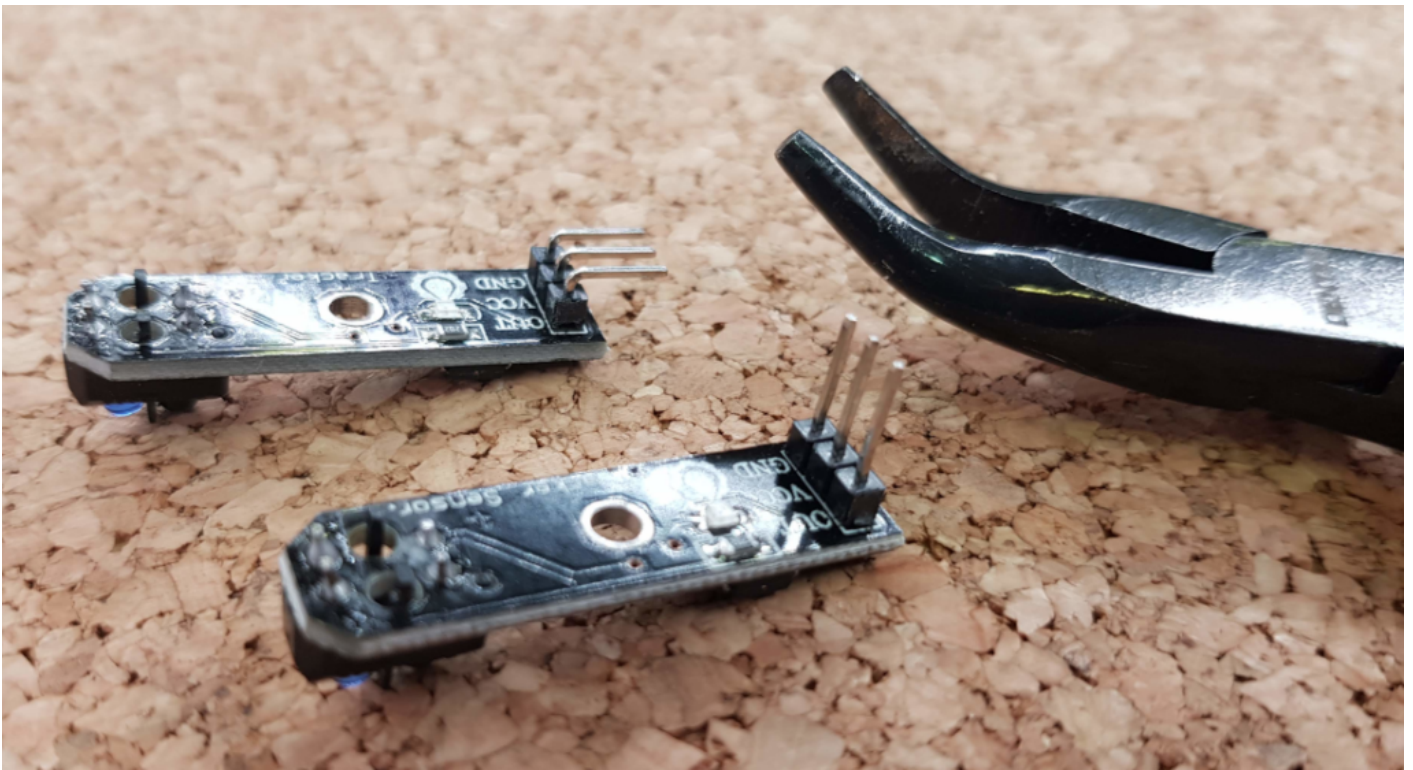


3.1 Pasos previos

Los pasos al detalle lo explica en <https://tecnoloxia.org/mclon/estrutura/pasos-previos/> pero con la propuesta de Catedu sólo tenemos que seguir los siguientes pasos:

3.1.1 Lo que tienes que hacer tú

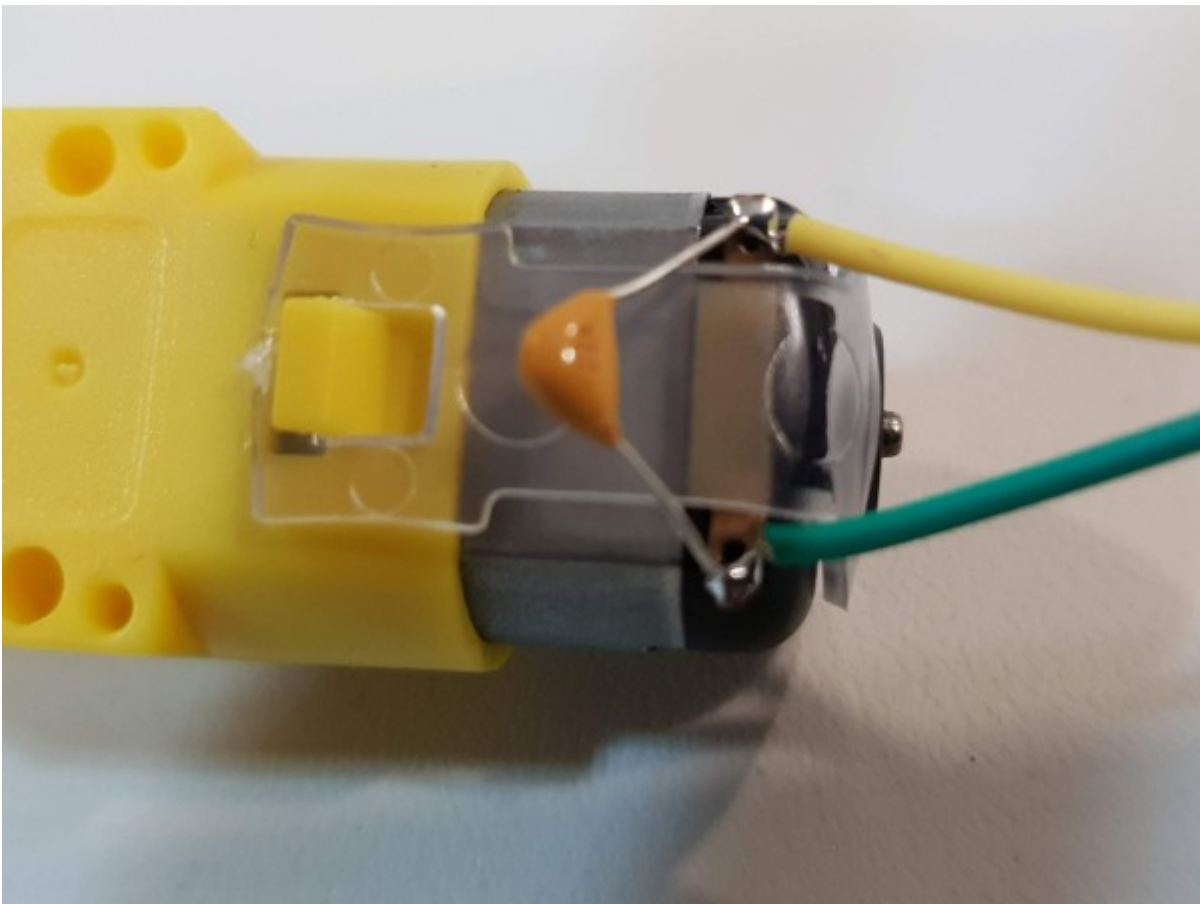
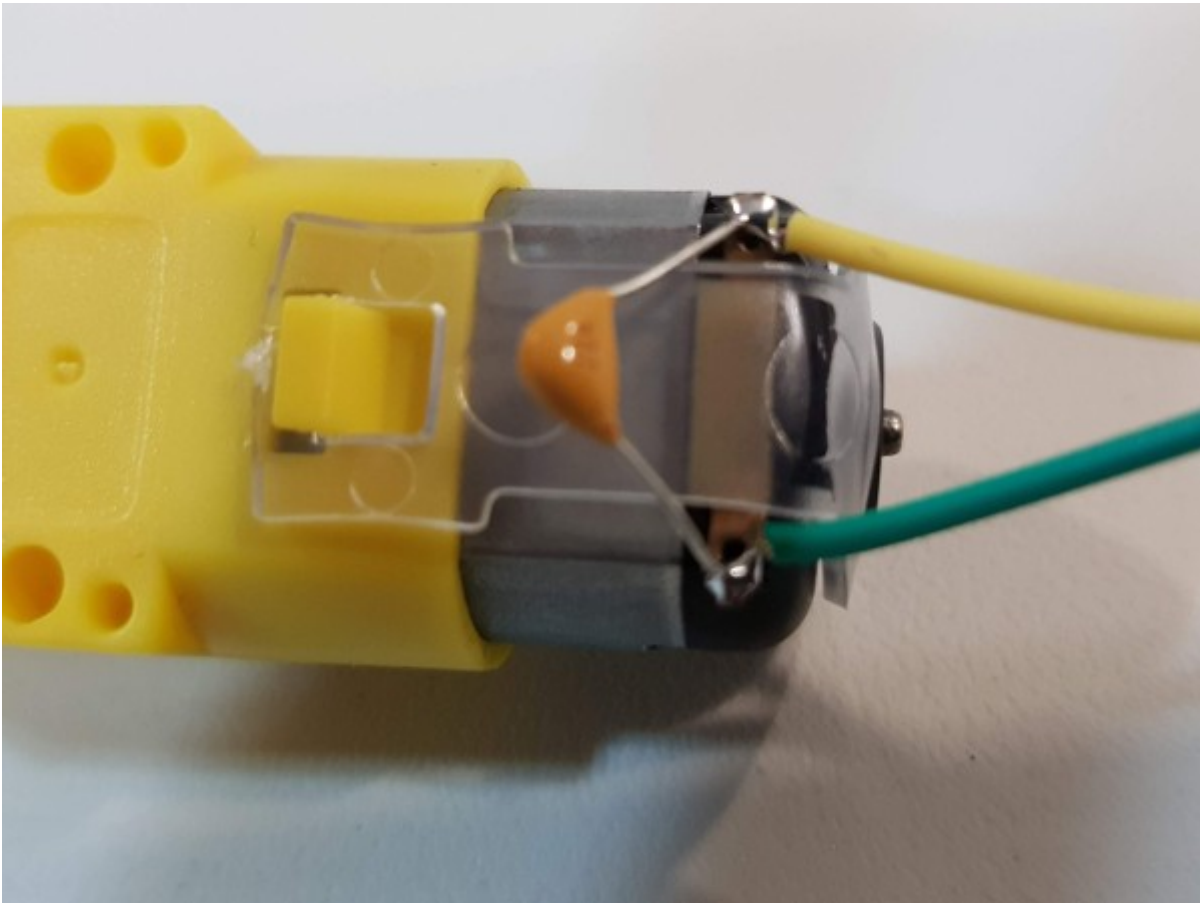
Tienes que doblar los pines de los sensores **siguelíneas** para que queden perpendiculares al sensor:



Fuente: <https://mclon.org> Maria L CC-BY-SA

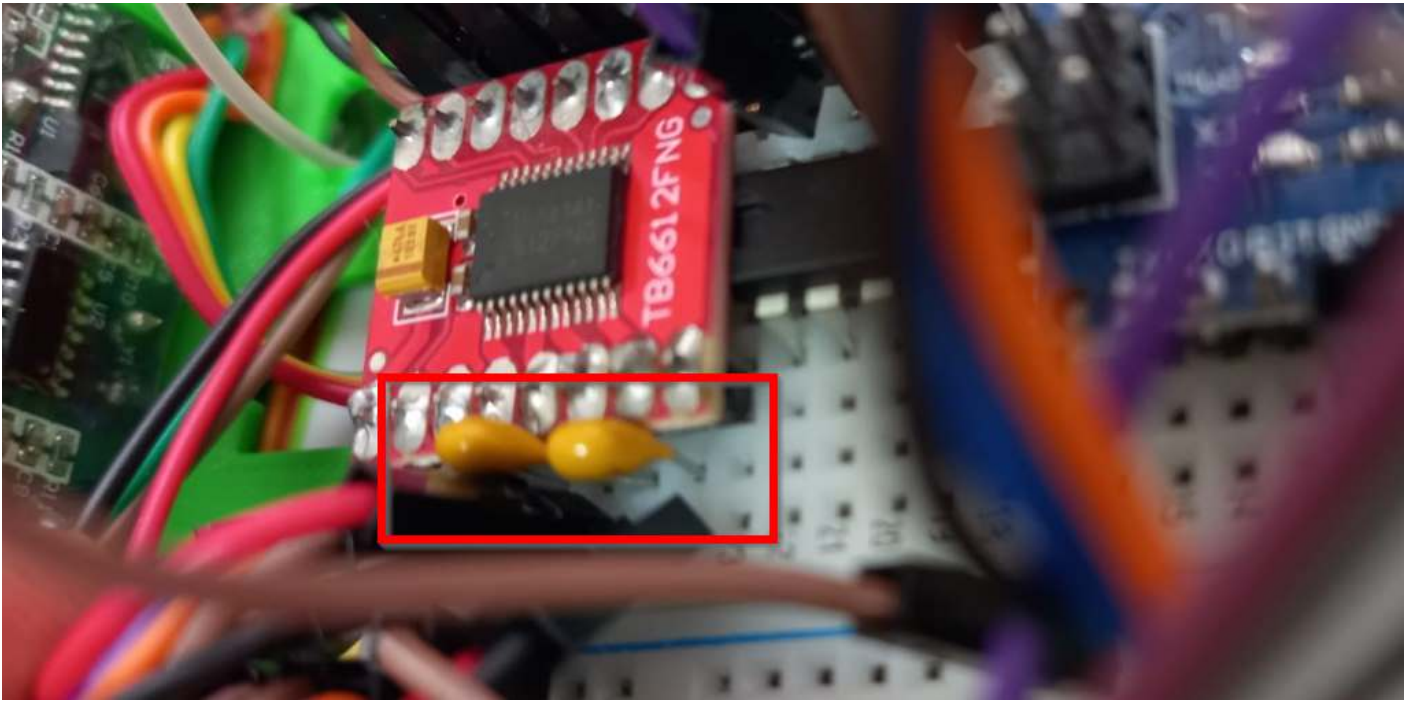
3.1.2 Recomendaciones

Para evitar que los picos de los motores afecten a la electrónica de la placa, es recomendable soldar un condensador de $0.1\mu\text{F}$ en los motores :



Fuente: <https://mclon.org> Maria L CC-BY-SA

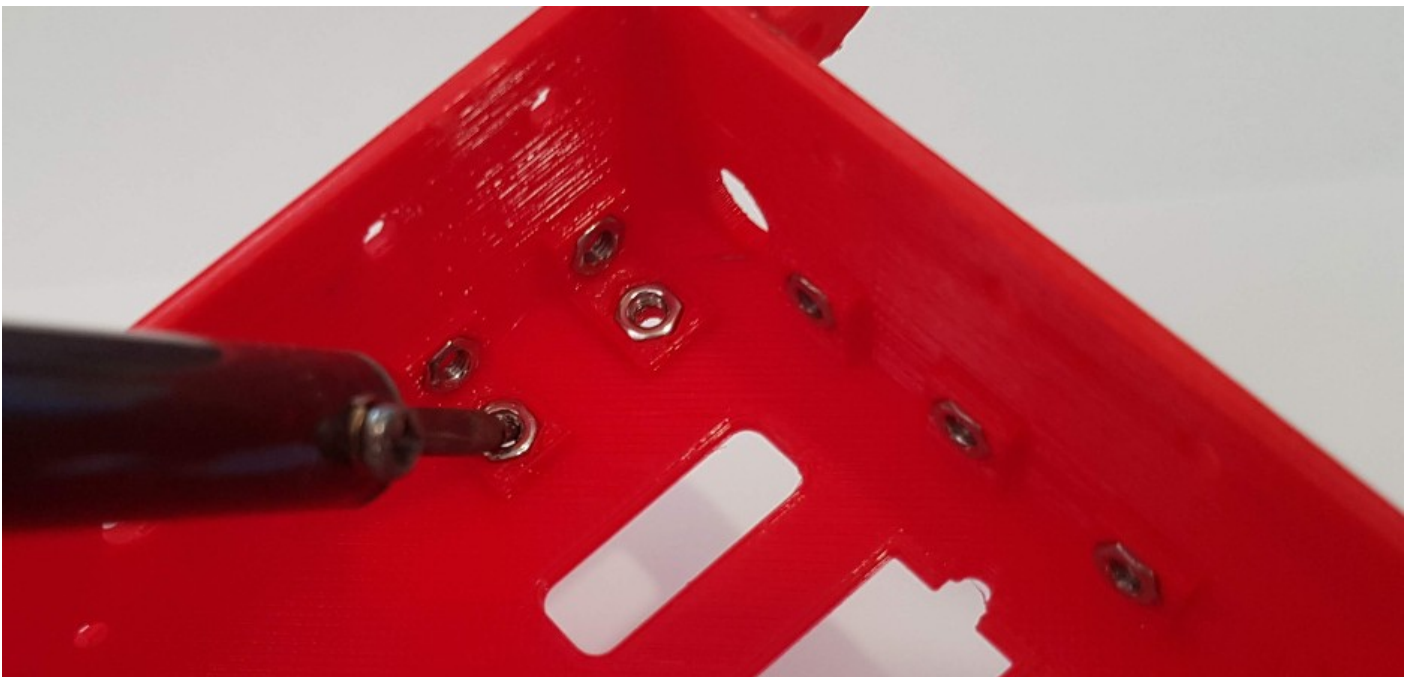
Pero se puede poner en la placa Protoboard en el paso siguiente sin necesidad de soldar



Se puede usar la banda transparente de plástico para asegurar los cables. Lo aprendí de Eduardo de [@Complubot](https://twitter.com/OQEws4VI75) [pic.twitter.com/OQEws4VI75](https://twitter.com/OQEws4VI75)

— javacasm (@javacasm) [June 7, 2019](#)

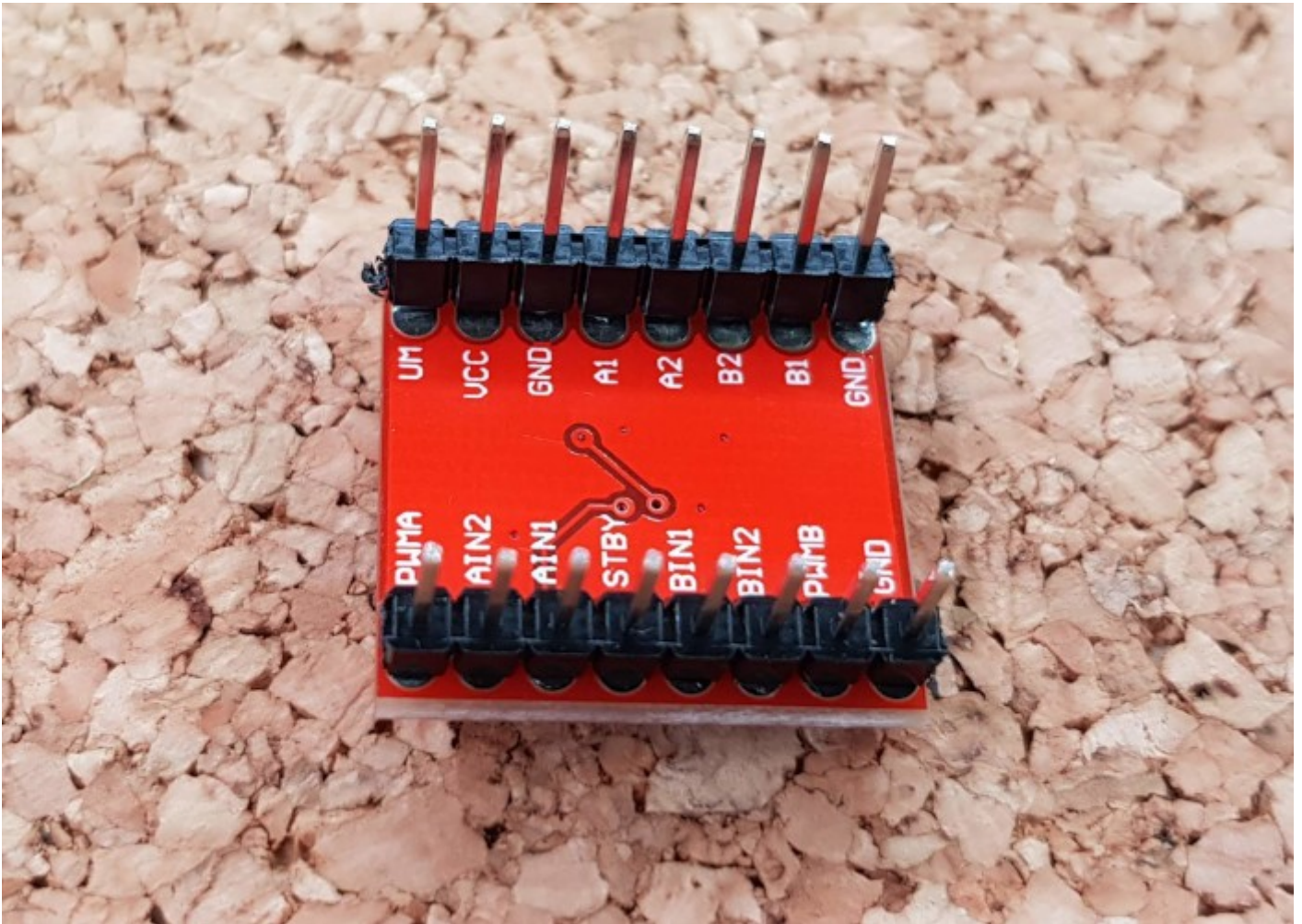
También es conveniente que con un soldador caliente fijas los tornillos en las piezas impresas 3D, te facilitará el montaje (no te pases calentando) o si el orificio es muy grande, usar un pegamento para fijar la tuerca a la pieza 3D:



fuente: <https://mclon.org> Maria L CC-BY-SA

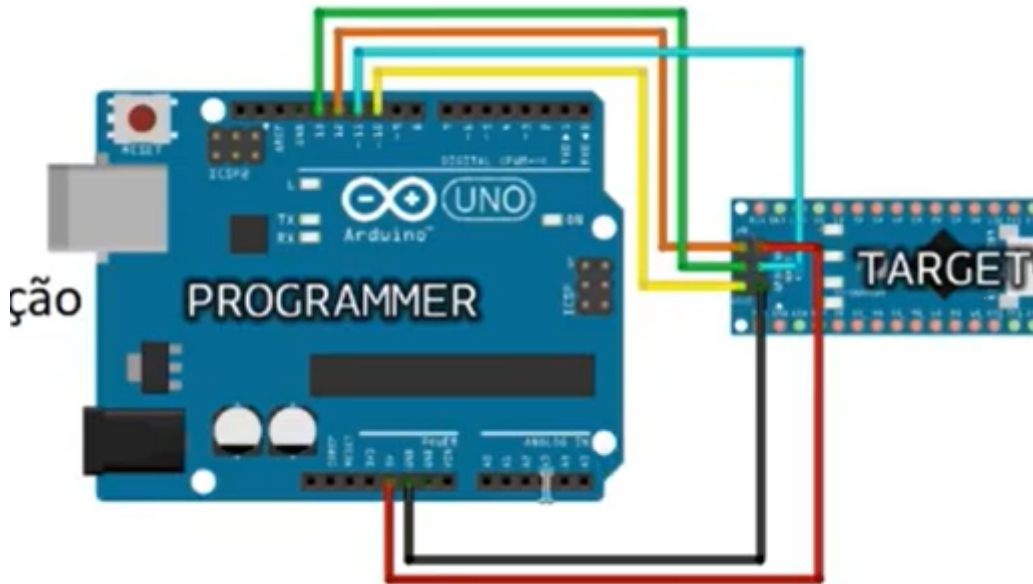
3.1.3 Ya realizado por CATEDU

Soldado el controlador TB6612FNG



Fuente: <https://mclon.org> Maria L CC-BY-SA

Quemar el bootloader Arduino UnoR3 en el Arduino nano tal y como hemos visto en el [capítulo 1](#)



3.1.4 Cosas que no es necesario hacer

En <https://tecnoloxia.org/mclon/estrutura/pasos-previos/> dice que hay que soldar los pines Echo y Trg del sensor ultrasónico, esto no es necesario hacerlo pues al tener la placa Protoboard, juntaremos los dos en el mismo pin



Fuente: <https://mclon.org> Maria L CC-BY-SA

[Comic Soldar Es Facil Spanish Final](#) by [javierbasura](#) on Scribd