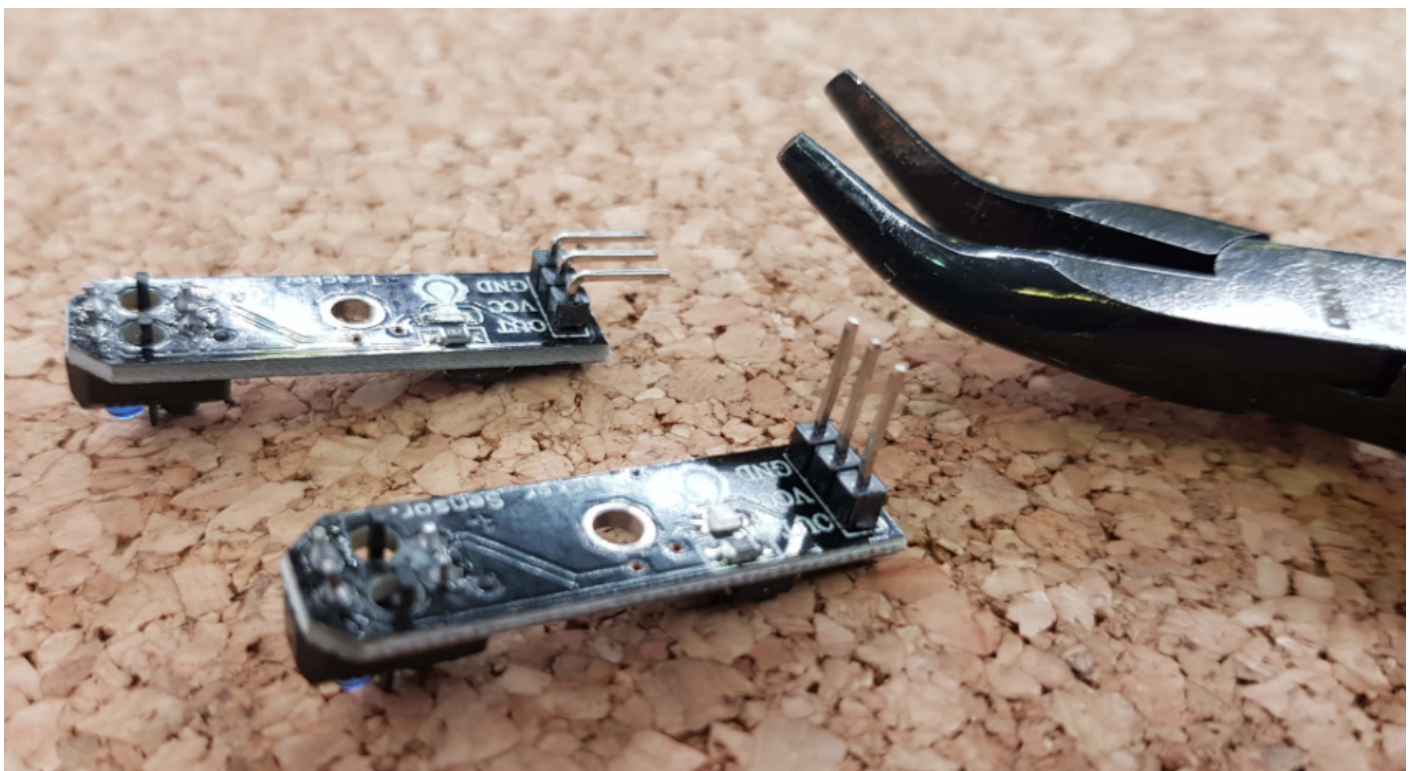


## 3.1 Pasos previos

Los pasos al detalle lo explica en <https://tecnoloxia.org/mclon/estrutura/pasos-previos/> pero con la propuesta de Catedu sólo tenemos que seguir los siguientes pasos:

### 3.1.1 Lo que tienes que hacer tú

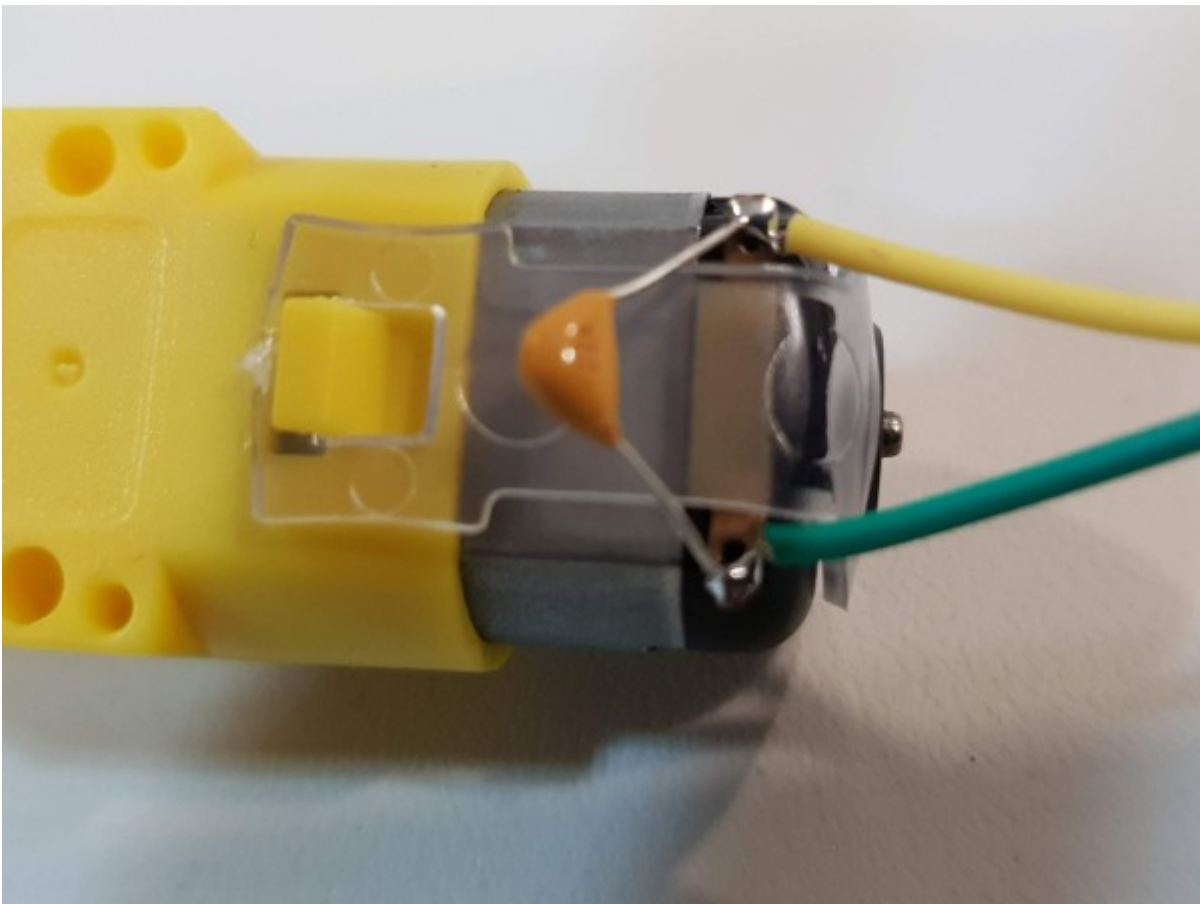
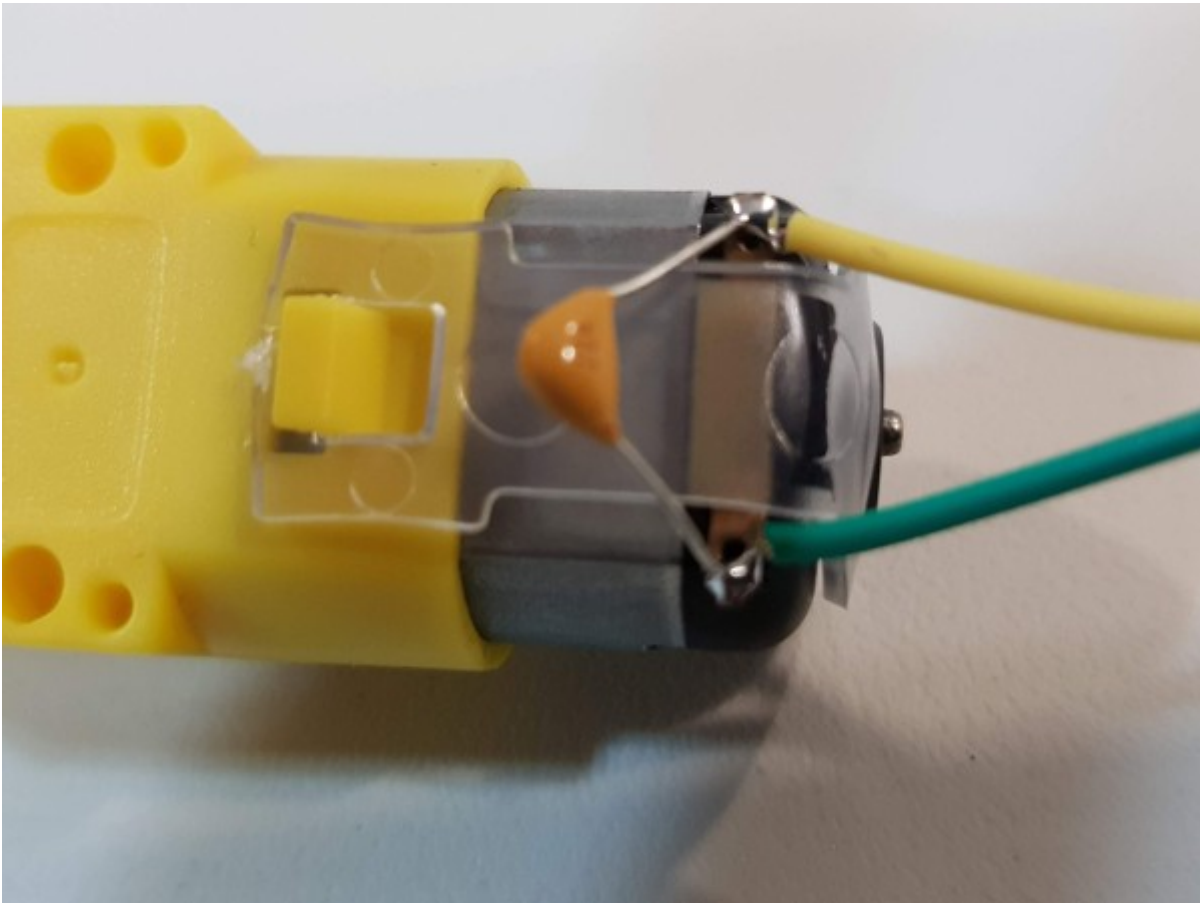
Tienes que doblar los pines de los sensores **siguelíneas** para que queden perpendiculares al sensor:



Fuente: <https://mclon.org> Maria L CC-BY-SA

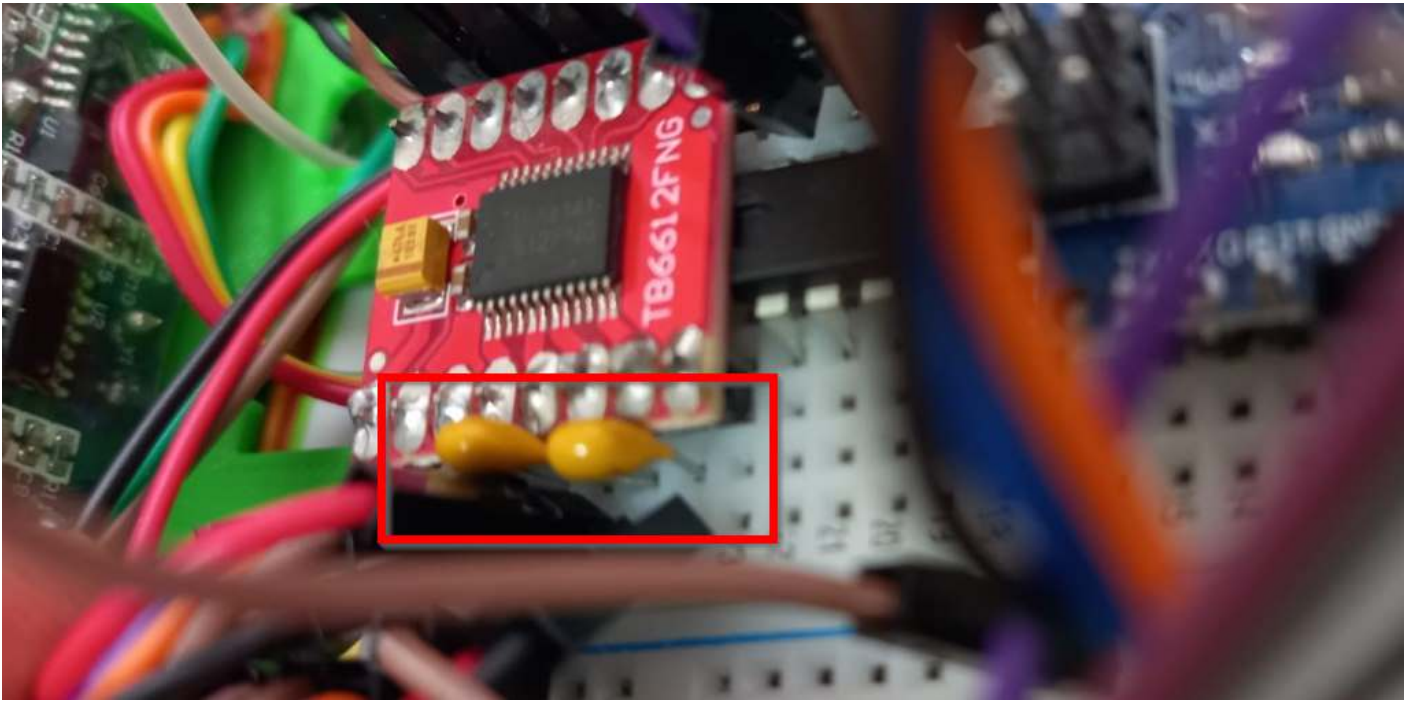
### 3.1.2 Recomendaciones

Para evitar que los picos de los motores afecten a la electrónica de la placa, es recomendable soldar un condensador de  $0.1\mu\text{F}$  en los motores :



Fuente: <https://mclon.org> Maria L CC-BY-SA

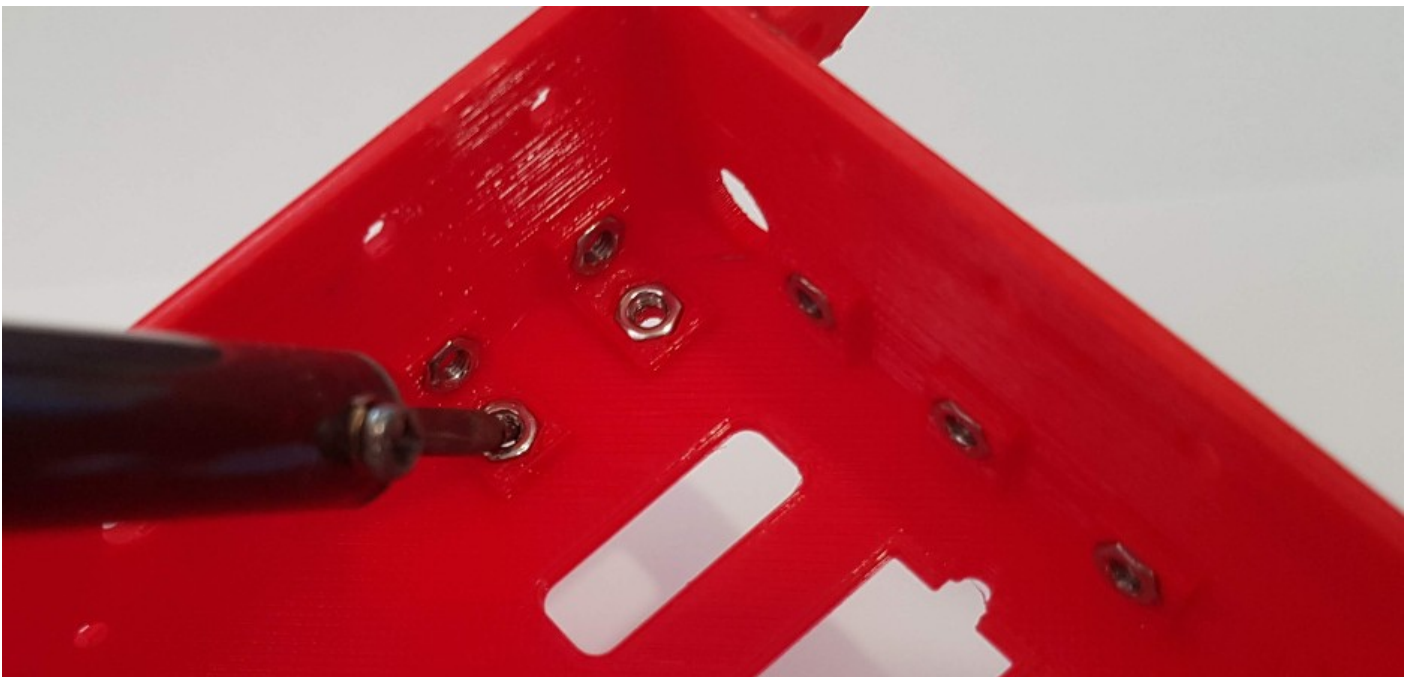
Pero se puede poner en la placa Protoboard en el paso siguiente sin necesidad de soldar



“ Se puede usar la banda transparente de plástico para asegurar los cables. Lo aprendí de Eduardo de [@Complubot](https://twitter.com/OQEws4VI75) [pic.twitter.com/OQEws4VI75](https://twitter.com/OQEws4VI75)

— javacasm (@javacasm) [June 7, 2019](#)

También es conveniente que con un soldador caliente fijas los tornillos en las piezas impresas 3D, te facilitará el montaje (no te pases calentando) o si el orificio es muy grande, usar un pegamento para fijar la tuerca a la pieza 3D:

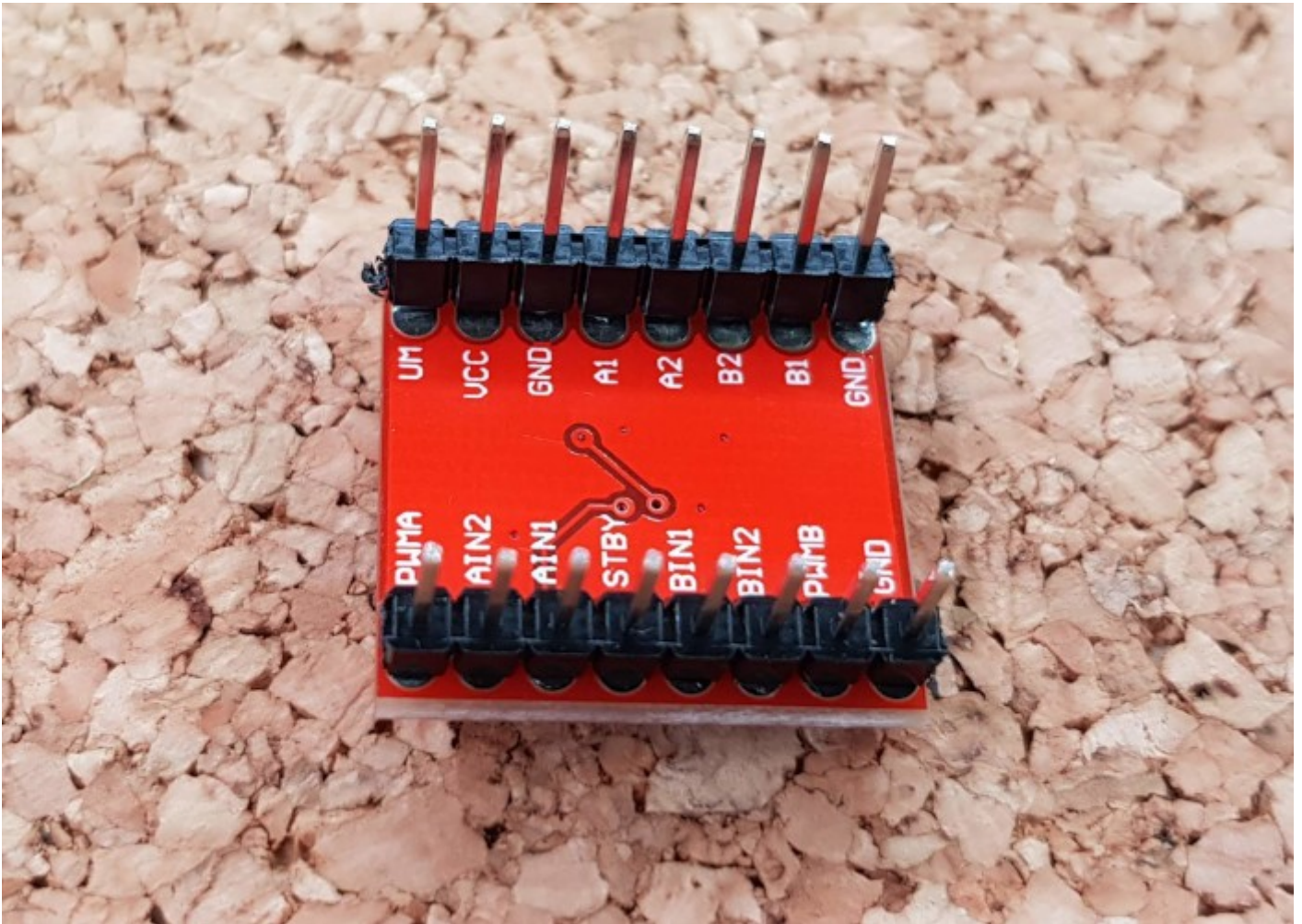


fuente: <https://mclon.org> Maria L CC-BY-SA



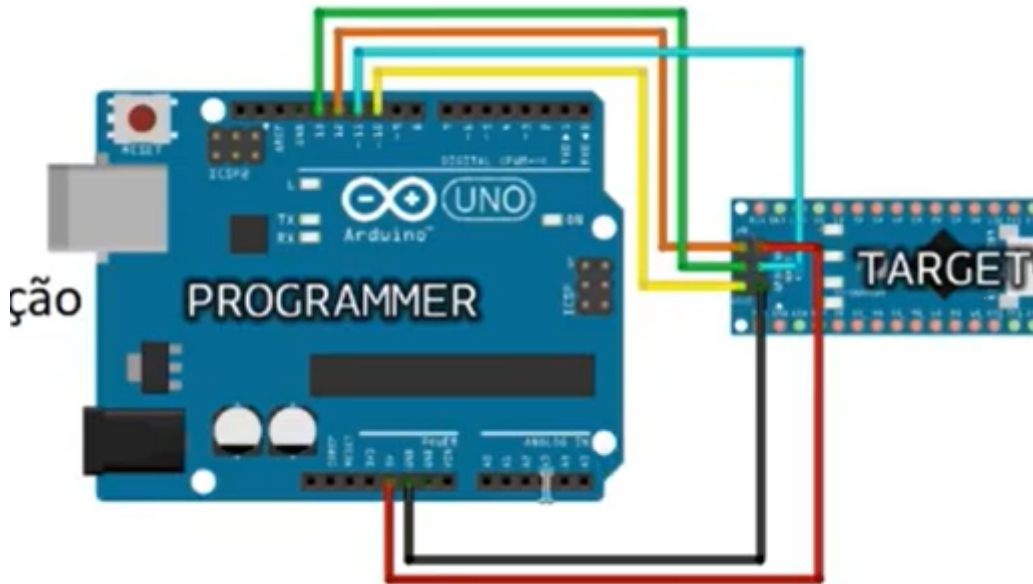
## 3.1.3 Ya realizado por CATEDU

Soldado el controlador TB6612FNG



Fuente: <https://mclon.org> Maria L CC-BY-SA

Quemar el bootloader Arduino UnoR3 en el Arduino nano tal y como hemos visto en el [capítulo 1](#)



### 3.1.4 Cosas que no es necesario hacer

En <https://tecnoloxia.org/mclon/estrutura/pasos-previos/> dice que hay que soldar los pines Echo y Trg del sensor ultrasónico, esto no es necesario hacerlo pues al tener la placa Protoboard, juntaremos los dos en el mismo pin



Fuente: <https://mclon.org> Maria L CC-BY-SA

[Comic Soldar Es Facil Spanish Final](#) by [javierbasura](#) on Scribd