# 3.3 Cableado esquema

Este es la parte más difícil !!!

https://giphy.com/embed/3o7abrH8o4HMgEAV9e

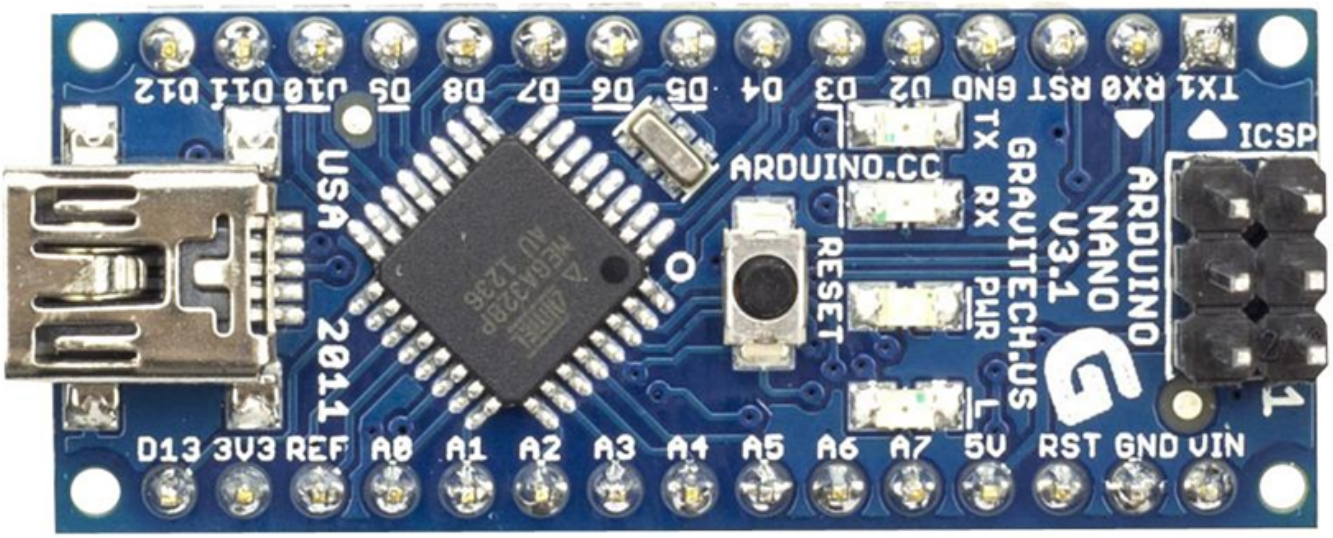
Tenemos que conseguir unir los diferentes elementos con los pines del **nanoArduino**:

- Los pines digitales D0,D1,D2,D3,D4,D5,D6,D7,D8,D9,D10,D11,D12,D13
- Los pines analógicos A0,A1,A2,A3,A4,A5,A6,A7
- Los pines de alimentación GND, VIN

Y tienen que ser estas conexiones y no otras para que sea compatible con mBlock y mBot Ver planos de mBot :

# 3.3.1.- Tabla de conexiones

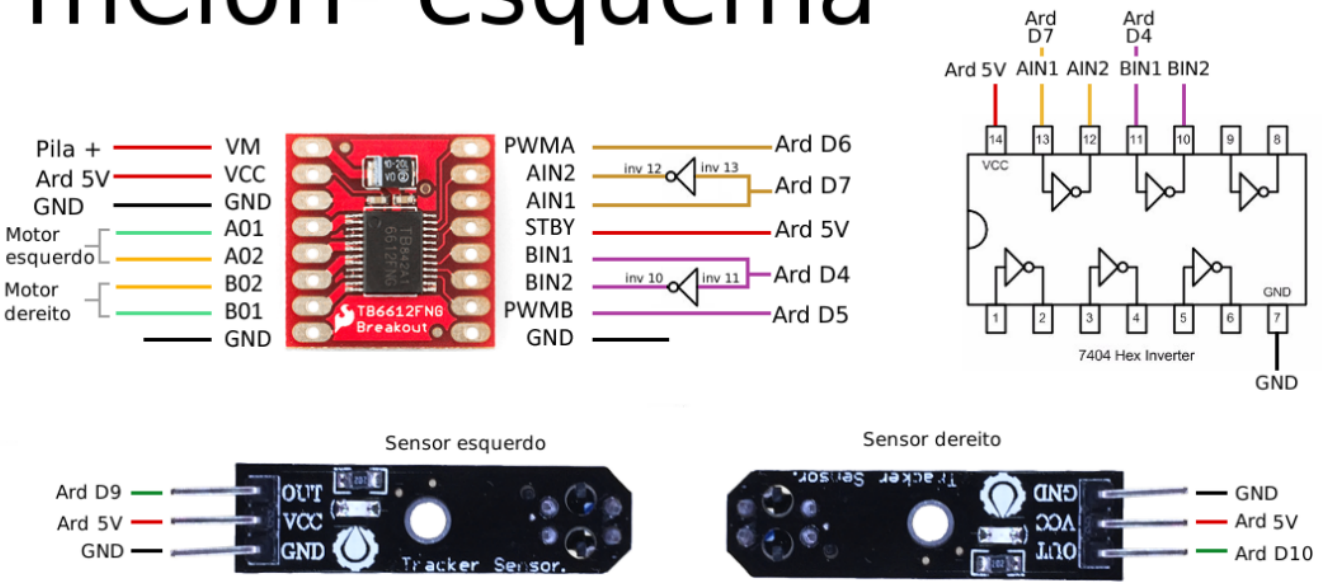
Estas son las conexiones al nanoArduino



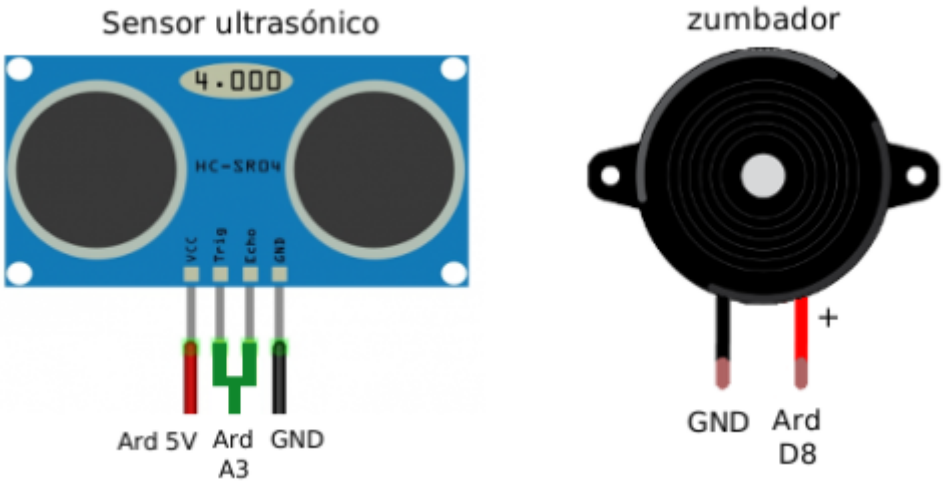
| PIN | ELEMENTO |
|---|---|
| A0 | |
| A1 | |
| A2 | |
| A3 | PINES ECHO Y TRG DEL SENSOR DE ULTRASONIDOS |
| A4 | |
| A5 | |
| A6 | LDR |
| A7 | PULSADOR |
| D1 | |
| D2 | |
| D3 | |
| D4 | Pin BIN1 del driver B6612FNG y en pin 11 del 7404 |
| D5 | Pin PWMB del driver B6612FNG |
| D6 | Pin PWMA del driver B6612FNG |
| D7 | Pin AIN1 del driver B6612FNG y en pin 13 del 7404 |
| D8 | BUZZER |
| D9 | SENSOR IZQUIERDO SIGUELINEAS |
| D10 | SENSOR DERECHO SIGUELINEAS |
| D11 | SERVO DEL BRAZO ROBOT |
| D12 | |
| D13 | LEDS RGB |

Copyright 2026

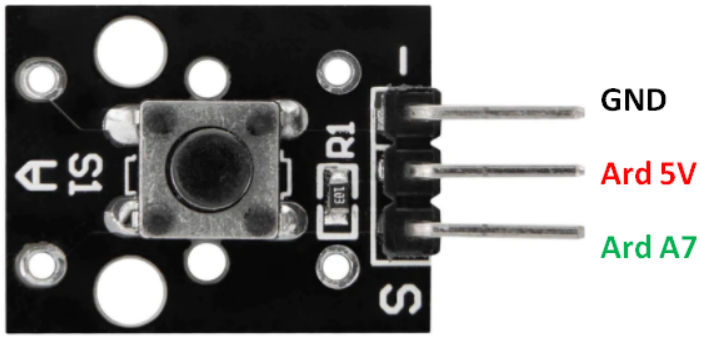
# mClon- esquema




*Fuente: https://mclon.org Maria L CC-BY-SA*

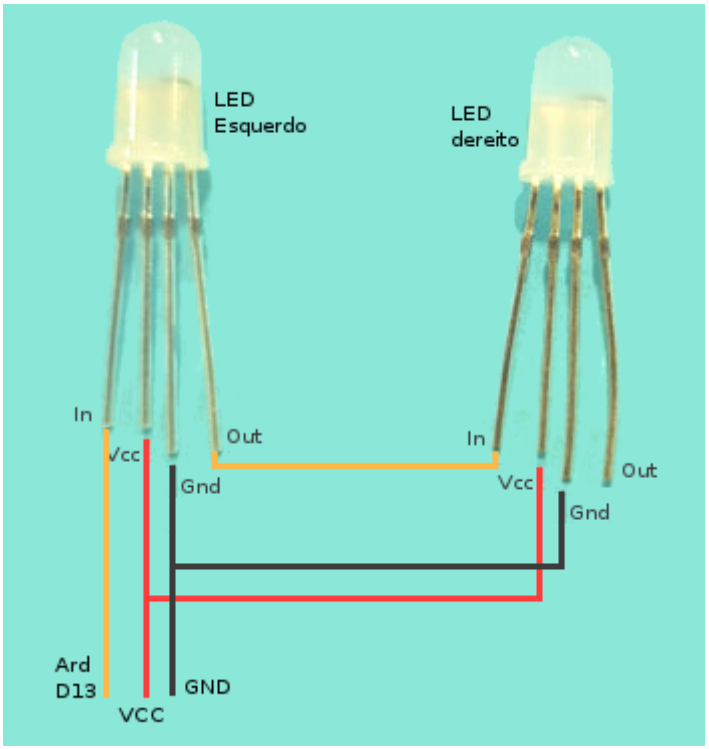



*Fuente: https://mclon.org Maria L CC-BY-SA*



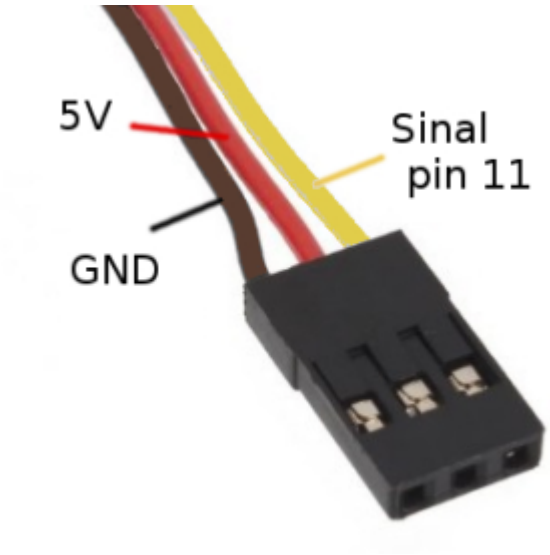

# 3.3.3 Esquema accesorios

Los dos leds RGB



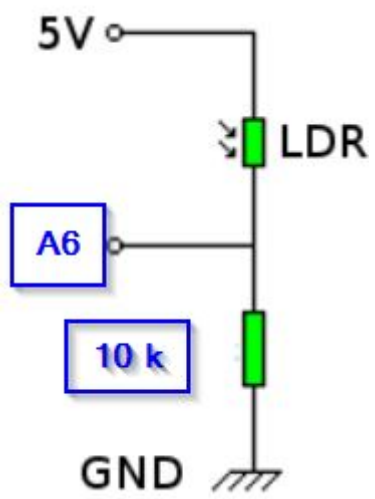

*Fuente: https://mclon.org Maria L CC-BY-SA*

El servo del brazo:




*Fuente: https://mclon.org Maria L CC-BY-SA*

El LDR :




*Fuente: Adaptado de https://mclon.org Maria L CC-BY-SA*

Revision #2
Created 2022-03-18 08:38:19 CET by Juanjo Mejías
Updated 2022-03-20 09:06:24 CET by Juanjo Mejías

Copyright 2026