

Cutebot

- [Montaje del kit](#)
- [Dos prácticas con Cutebot](#)
- [Más prácticas con Cutebot](#)

Montaje del kit

a primera vez que se usa el kit viene sin montar, el ensamblaje es muy sencillo, mira este vídeo sobre todo a partir del minuto 2:00

<https://www.youtube.com/embed/0iudW1bcDo0>

Dos prácticas con Cutebot

Agradecimientos a Guillermo Medrano [@GmedranoTIC](https://gmedranotic.wordpress.com) autor de Logros en Educación <https://gmedranotic.wordpress.com/2023/05/15/iniciacion-robotica-basica-dos-practicas-con-cutebot/> Licencia CC-BY-NC-SA

https://www.youtube.com/embed/JDhF_7QYrow

- 0:00 Introducción
- 1:37 Descripción Cutebot – Encendido
- 2:02 Descripción Cutebot – Pines e IR
- 2:15 Descripción Cutebot – Motores CC
- 2:47 Descripción Cutebot – Alimentación y Slot
- 3:21 Descripción Cutebot – LED RGB, IIC y SR04
- 3:51 Descripción sensor ultrasonidos
- 4:19 Descripción Cutebot – LED y sensores guiado
- 5:04 Descripción giro Cutebot
- 5:21 Software – Makecode
- 5:42 Cargar extensión Cutebot
- 6:12 Práctica 1 – luces y motores
- 8:24 Práctica 1 – Download y test
- 9:19 Práctica 2 – Ultrasonidos
- 10:48 Práctica 2 – Download y test
- 11:44 Práctica 2 – Demo darkmode
- 12:10 Reflexiones finales

Puedes descargar los dos archivos .hex que se tratan en la práctica en

<https://github.com/GmedranoTIC/Microbit>, directamente seleccionando el archivo y pinchando con el botón derecho, «guardar enlace como»



Pull requests Issues Codespaces Marketplace Explore

Actions Projects Wiki Security Insights Settings

main

1 branch

0 tags

Go to file

Add file

<> Code



GmedranoTIC Add files via upload

#030788 2 minutes ago 1 commit



microbit-Cutebox-Ultrasonidos.hex

Add files via upload

2 minutes ago



micro

Abrir enlace en una pestaña nueva

Abrir enlace en una ventana nueva

Abrir enlace en una nueva ventana privada

Añadir enlace a marcadores...

Guardar enlace como...

Guardar enlace en Pocket

Copiar enlace

Buscar "microbit-Cutebo..." en Google

Inspeccionar propiedades de accesibilidad

Inspeccionar

Help people

our project by adding a README.

Add a README

Más prácticas con Cutebot

En la wiki de la empresa de Cutebot: Elecfreaks https://elecfreaks.com/learn-en/microbitKit/smart_cutebot/index.html encontrarás 14 prácticas muy interesantes, que no podemos reproducir en este libro por tener los derechos reservados :


1. **Case 01: Move Forward or Reverse at the Full Speed**
 1. Una práctica sencilla que según el botón que aprietas en el microbit ejecuta una velocidad u otra
2. **Case 02: Speed Up Gradually**
 1. El cutebot va ganando velocidad
3. **Case 03: Dance in Figure-of-eight**
 1. El cutebot hace el recorrido de un 8
4. **Case 04: Run at Random**
 1. El cutebot danza de forma aleatoria
5. **Case 05: Automatic Headlights.**
 1. Si es de noche, se encienden las luces
6. **Case 06: Steering&Clearance Lamps.**
 1. Según los botones, las lámparas flashean 5 veces
7. **Case 07: Fall-arrest Cutebot.**
 1. En la wiki pone que el propósito es que cuando detecta el borde de la mesa, vuelve atrás y gira. **ATENCIÓN** no aconsejable hacerlo en una mesa, por el peligro de caída, se recomienda hacer una figura cerrada con cinta negra y el cutebot no saldrá del recinto.
8. **Case 08: Run Along the Black Line.**
 1. El típico siguelíneas
https://www.youtube.com/embed/Hz3S1Q7B_Ik
9. **Case 09: Autonomous Obstacle Avoidance.**
 1. El típico salva-obstáculos
10. **Case 10: Car Following with A Fixed Distance.**
 1. Cutebot se mueve siguiendo tu mano, manteniendo una distancia fija.
11. **Case 11: micro:bit Remote Control.**
 1. coche teledirigido con otro microbit y los botones
<https://www.youtube.com/embed/36OzAa3aSN8>
12. **Case 12: Remote Control the Cutebot with micro:bit Accelerometer.**

1. el mismo ejemplo pero usando el acelerómetro (inclinación) en vez de los botones
13. (omitimos este ejemplo pues requiere un joystick no proporcionado en el kit)
14. **Case 14: IR Remote Control Car.**
 1. coche teledirigido pero con el mando IR
15. **Case15: Seeking the Light.**
 1. Cutebot sigue la luz

https://www.youtube.com/embed/V9ng0_1IsiQ

Hay más retos pero con accesorios que no se proporciona en el kit básico

Versión pdf



ELEC FREAKS
MAKE CODING ACCESSIBLE

ELECFREAKS WIKI

GO TO STORE

[Go To Store](#)

[Go To Homepage](#)

[中文资料](#)

MICRO:BIT

Welcome to micro:bit WIKI

Starter Kit(EF08179/EF08180)

Tinker Kit(EF08181/EF08183)

Smart home Kit(EF08197/EF08198)

Magic_wand_kit(EF08225/EF08226)

experiment box kit(EF08199/EF08200)

Watch Kit(EF08191/EF08192)

Classroom Sensor Pack

Smart Coding Kit(EF08205/EF08206)

Basic Kit(EF08189/EF08194)

ring:bit Car Kit(EF08201/EF08202)

ring:bit Car Kit V2(EF08201/EF08202)

6 IN 1 Ring:bit Bricks

Smart Cutebot kit(EF08209)

Smart Cutebot kit(EF08209)

- 1. Introduction to Cutebot
 - 1.1. Introduction
 - 1.2. Characteristics
 - 1.3. Pictures
 - 1.4. Parameters
 - 1.5. Main Modules Introduction
 - 1.6. Components list
 - 1.7. Files
 - 1.8. FAQ
- 2. Safety Instructions
- 3. Smart Cutebot Samples for Python
 - 3.1. Add Python File
 - 3.2. API
 - 3.3. Samples
 - 3.4. FAQ
 - 3.5. Relevant Case
 - 3.6. Technique File
- 4. Add Package for Cutebot
 - 4.1. Purpose
 - 4.2. Bricks Introduction
 - 4.3. FAQ
 - 4.4. Relevant Files
- 5. Case 01: Move Forward or Reverse at the Full Speed