

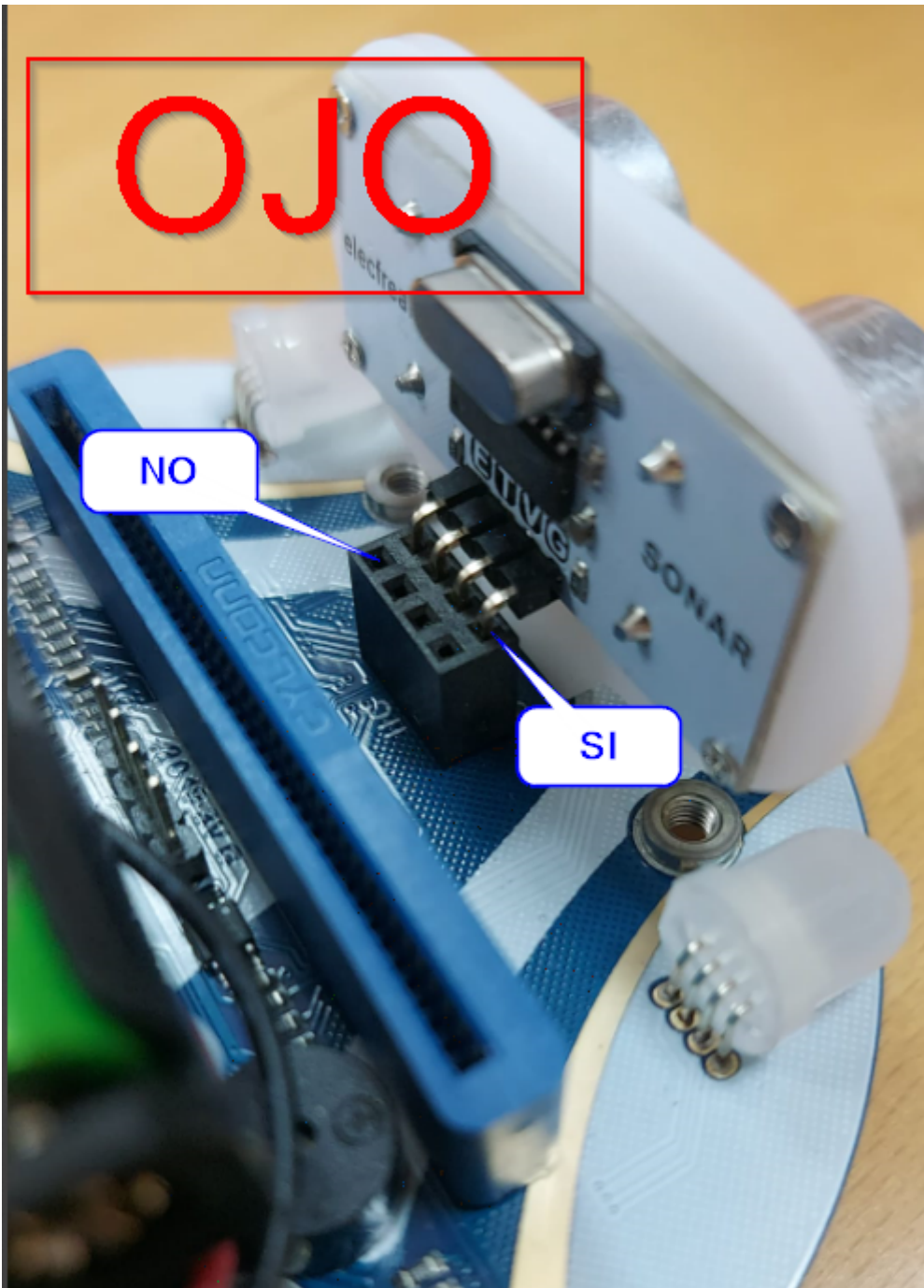
Cutebot

- [Montaje del kit](#)
- [Dos prácticas con Cutebot](#)
- [Más prácticas con Cutebot](#)
- [AI Lens Elecfreak](#)

Montaje del kit

a primera vez que se usa el kit viene sin montar, el ensamblaje es muy sencillo, mira este vídeo sobre todo a partir del minuto 2:00

<https://www.youtube.com/embed/0iudW1bcDo0>



Dos prácticas con Cutebot

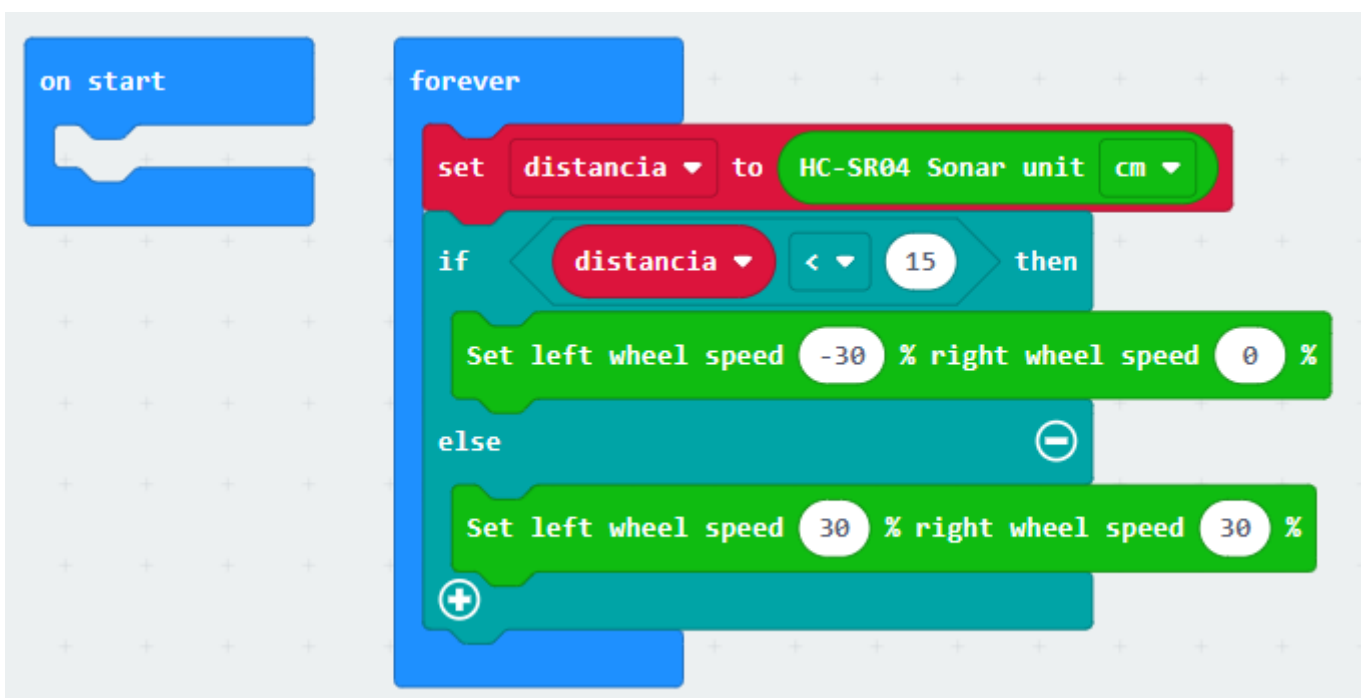
Mira este vídeo:

- Del 0 al minuto 5:20 muestra cómo es Cutebot, montaje, y características
- 5:21 al 9:13 **Práctica 1: Luces y giros** : con los botones activa motores y luces
- 9:14 al final **Práctica 2: Ultrasonidos**: esquiva obstáculos con efecto sonoro luminoso

https://www.youtube.com/embed/JDhF_7QYrow

Agradecimientos a Guillermo Medrano [@GmedranoTIC](https://gmedranotic.wordpress.com) autor de Logros en Educación <https://gmedranotic.wordpress.com/2023/05/15/iniciacion-robotica-basica-dos-practicas-con-cutebot/> Licencia CC-BY-NC-SA

Recomendamos que lo hagas, no son largos de realizar. Si la de ultrasonidos quieres algo sencillo evita obstáculos, puedes simplificarla al máximo:



Las dos prácticas del vídeo se pueden descargar en <https://github.com/GmedranoTIC/Microbit>, directamente seleccionando el archivo y pinchando con el botón derecho, «guardar enlace como»



Pull requests Issues Codespaces Marketplace Explore

Actions Projects Wiki Security Insights Settings

main

1 branch

0 tags

Go to file

Add file

<> Code



GmedranoTIC Add files via upload

#030788 2 minutes ago 1 commit



microbit-Cutebox-Ultrasonidos.hex Add files via upload

2 minutes ago



microbit-Cutebox-Ultrasonidos.hex Add files via upload

2 minutes ago

Help people

Abrir enlace en una pestaña nueva

Abrir enlace en una ventana nueva

Abrir enlace en una nueva ventana privada

Añadir enlace a marcadores...

Guardar enlace como...

Guardar enlace en Pocket

Copiar enlace

Buscar "microbit-Cutebo..." en Google

Inspeccionar propiedades de accesibilidad

Inspeccionar

our project by adding a README.

Add a README

Más prácticas con Cutebot

En la wiki de la empresa de Cutebot: Elecfreaks https://elecfreaks.com/learn-en/microbitKit/smart_cutebot/index.html encontrarás 14 prácticas muy interesantes, que no podemos reproducir en este libro por tener los derechos reservados :


1. **Case 01: Move Forward or Reverse at the Full Speed**
 1. Una práctica sencilla que según el botón que aprietas en el microbit ejecuta una velocidad u otra
2. **Case 02: Speed Up Gradually**
 1. El cutebot va ganando velocidad
3. **Case 03: Dance in Figure-of-eight**
 1. El cutebot hace el recorrido de un 8
4. **Case 04: Run at Random**
 1. El cutebot danza de forma aleatoria
5. **Case 05: Automatic Headlights.**
 1. Si es de noche, se encienden las luces
6. **Case 06: Steering&Clearance Lamps.**
 1. Según los botones, las lámparas flashean 5 veces
7. **Case 07: Fall-arrest Cutebot.**
 1. En la wiki pone que el propósito es que cuando detecta el borde de la mesa, vuelve atrás y gira. **ATENCIÓN** no aconsejable hacerlo en una mesa, por el peligro de caída, se recomienda hacer una figura cerrada con cinta negra y el cutebot no saldrá del recinto.
8. **Case 08: Run Along the Black Line.**
 1. El típico siguelíneas
https://www.youtube.com/embed/Hz3S1Q7B_lk
9. **Case 09: Autonomous Obstacle Avoidance.**
 1. El típico salva-obstáculos
10. **Case 10: Car Following with A Fixed Distance.**
 1. Cutebot se mueve siguiendo tu mano, manteniendo una distancia fija.
11. **Case 11: micro:bit Remote Control.**
 1. coche teledirigido con otro microbit y los botones
<https://www.youtube.com/embed/36OzAa3aSN8>
12. **Case 12: Remote Control the Cutebot with micro:bit Accelerometer.**

1. el mismo ejemplo pero usando el acelerómetro (inclinación) en vez de los botones
13. (omitimos este ejemplo pues requiere un joystick no proporcionado en el kit)
14. **Case 14: IR Remote Control Car.**
 1. coche teledirigido pero con el mando IR
15. **Case15: Seeking the Light.**
 1. Cutebot sigue la luz

https://www.youtube.com/embed/V9ng0_1IsiQ

Hay más retos pero con accesorios que no se proporciona en el kit básico

[Versión pdf](#)



ELEC FREAKS
MAKE CODING ACCESSIBLE

ELECFREAKS WIKI

GO TO STORE

[Go To Store](#)

[Go To Homepage](#)

[中文资料](#)

MICRO:BIT

Welcome to micro:bit WIKI

Starter Kit(EF08179/EF08180)

Tinker Kit(EF08181/EF08183)

Smart home Kit(EF08197/EF08198)

Magic_wand_kit(EF08225/EF08226)

experiment box kit(EF08199/EF08200)

Watch Kit(EF08191/EF08192)

Classroom Sensor Pack

Smart Coding Kit(EF08205/EF08206)

Basic Kit(EF08189/EF08194)

ring:bit Car Kit(EF08201/EF08202)

ring:bit Car Kit V2(EF08201/EF08202)

6 IN 1 Ring:bit Bricks

Smart Cutebot kit(EF08209)

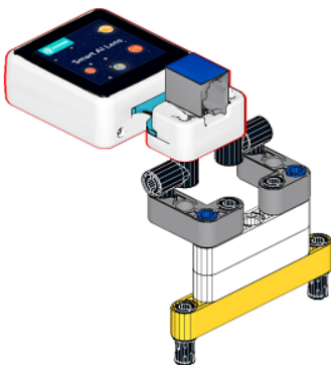
Smart Cutebot kit(EF08209)

- 1. Introduction to Cutebot
 - 1.1. Introduction
 - 1.2. Characteristics
 - 1.3. Pictures
 - 1.4. Parameters
 - 1.5. Main Modules Introduction
 - 1.6. Components list
 - 1.7. Files
 - 1.8. FAQ
- 2. Safety Instructions
- 3. Smart Cutebot Samples for Python
 - 3.1. Add Python File
 - 3.2. API
 - 3.3. Samples
 - 3.4. FAQ
 - 3.5. Relevant Case
 - 3.6. Technique File
- 4. Add Package for Cutebot
 - 4.1. Purpose
 - 4.2. Bricks Introduction
 - 4.3. FAQ
 - 4.4. Relevant Files
- 5. Case 01: Move Forward or Reverse at the Full Speed

AI Lens Elecfreak

¿Qué es?

- [Compra](#). **OJO VALORAR LA COMPRA, VER LOS RESULTADOS MÁS ABAJO**
- [Tutorial AI Len \(Inglés\)](#)
- [Tutorial AI Lens con Cutebot \(Inglés\)](#)
- **Compatibilidad** con Cutebot a partir de la versión 3.0 ([dónde puedo ver la versión](#))
- **Adaptador** : El oficial es realizado con piezas tipo Lego, para ajustar sólidamente Cutebot con AI Lens y con el ángulo que se desee



Otra forma es hacerlo más casero, con una goma elástica o con una pieza impresa 3D

<https://www.youtube.com/embed/NEjQ6myt0xg>

- **Baterías**: Oficialmente tiene un kit ([ver montaje](#)) para poner una batería recargable y con suficiente capacidad para la AI Lens y Cutebot. Pero es optativo.



SIGUE BOLA

El programa es sencillo:

- Instalar la extensión PlanetX AI
- Al empezar el programa, inicializa la cámara en modo sigue reconocer bola
- Si el tamaño de la bola es menor de 100 significa que la bola esta lejos
 - Si la coordenada X es menor que 80 significa que esta a la izquierda, luego gira a la izquierda

- Si la coordenada X es mayor que 144 significa que esta a la derecha, luego gira a la derecha
- Si el tamaño de la bola es mayor de 100 significa que esta cerca luego para

<https://makecode.microbit.org/#pub:S54776-93008-72544-57713>

No hemos podido hacer que funcione con una precisión aceptable, por eso no hay vídeo

SIGUE LÍNEAS

El programa es sencillo, inicializo la cámara en modo "tracking" y en el bucle del programa si va hacia la derecha, giro a la derecha, si ...

SDEGECC

<https://makecode.microbit.org/#pub:S79670-27125-06311-49807>

No hemos podido hacer que funcione con una precisión aceptable, por eso no hay vídeo

DETECCIÓN DE COLOR

El programa es sencillo, inicializo la cámara en modo "tracking" y en el bucle del programa si va hacia la derecha, giro a la derecha, si ...

<https://makecode.microbit.org/#pub:S74177-38185-48464-13563>

Podemos ver el resultado

<https://www.youtube.com/embed/fzudjme-dpc>

Variante: Tocar una nota diferente según el color. Ver la idea en https://www.electfreaks.com/learn-en/microbitplanetX/ai/Plant_X_EF05045_03.html