

# Maqueen

- Montaje del kit
- Primeros pasos

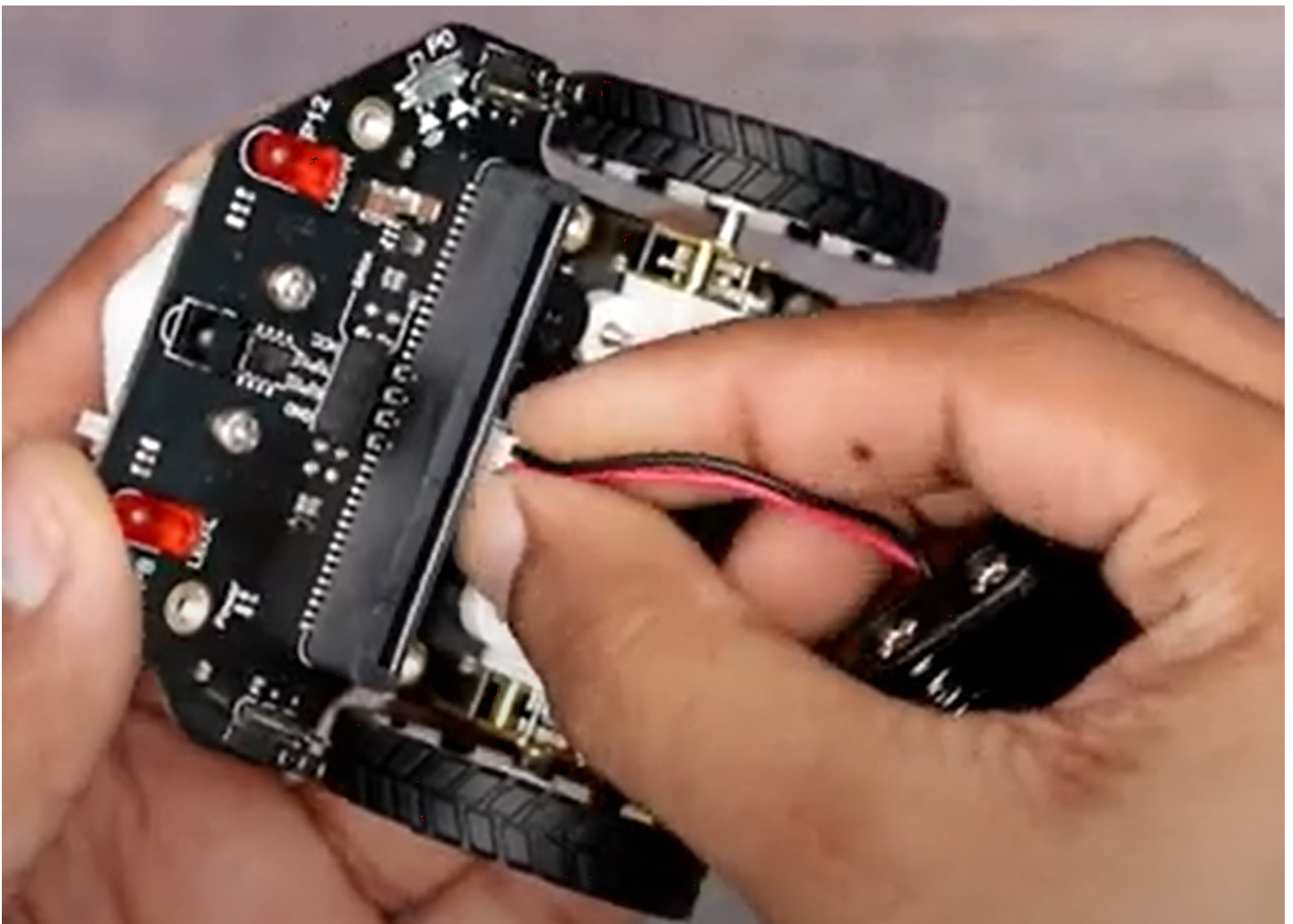
# Montaje del kit

La primera vez que se usa el kit viene sin montar, el ensamblaje es muy sencillo, mira este vídeo [solo los primeros 30 segundos](https://www.youtube.com/embed/Csp2Wa7yMg0?t=37s).

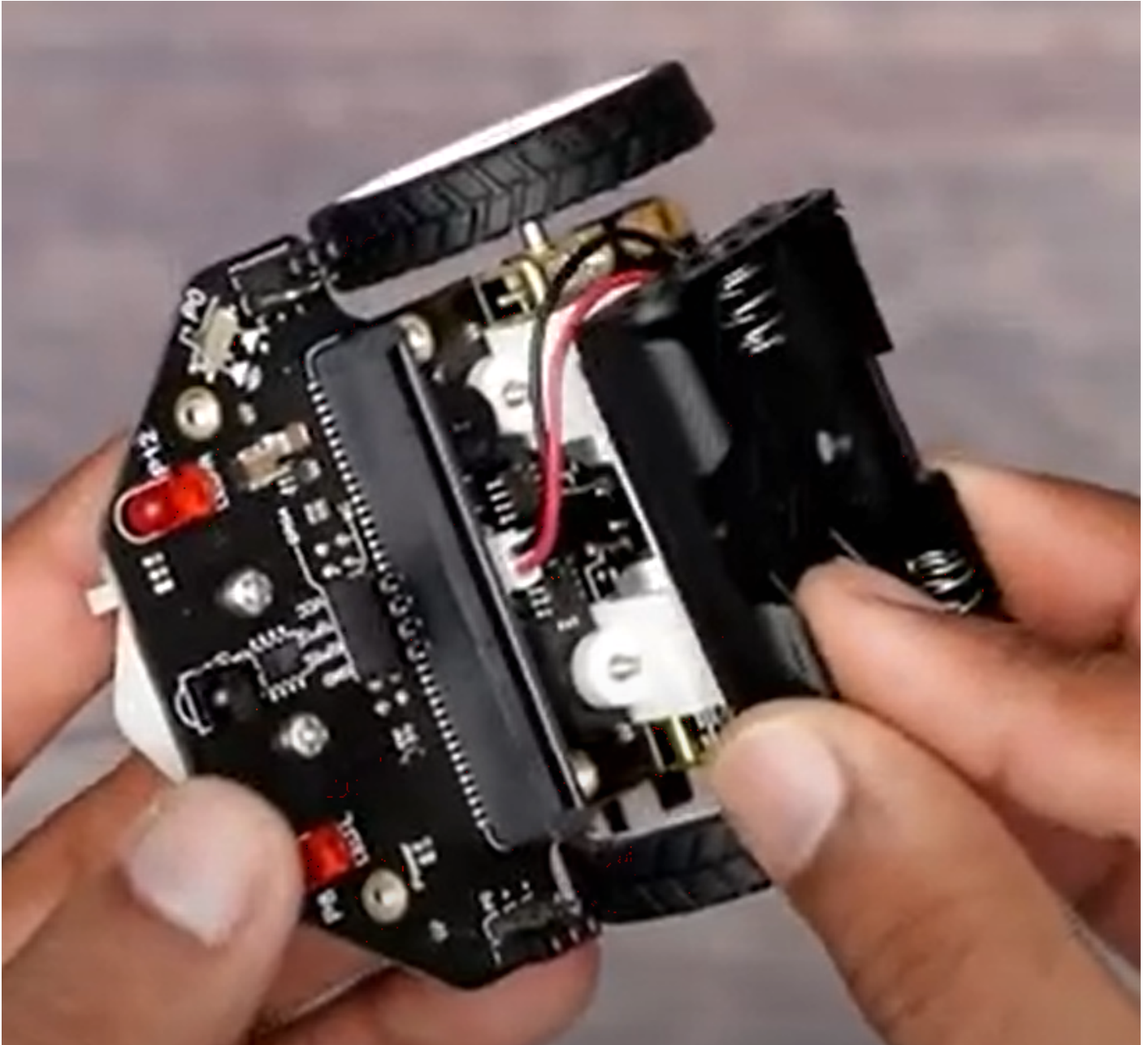
<https://www.youtube.com/embed/Csp2Wa7yMg0?t=37s>

La parte más importante que no hay que saltar es la conexión de las baterías con la placa **antes de poner el soporte de baterías encima de los motores**, pues una vez puesto, es difícil llegar al conector:

Primero esto



Y luego esto



# Primeros pasos

Mira este vídeo para que veas:

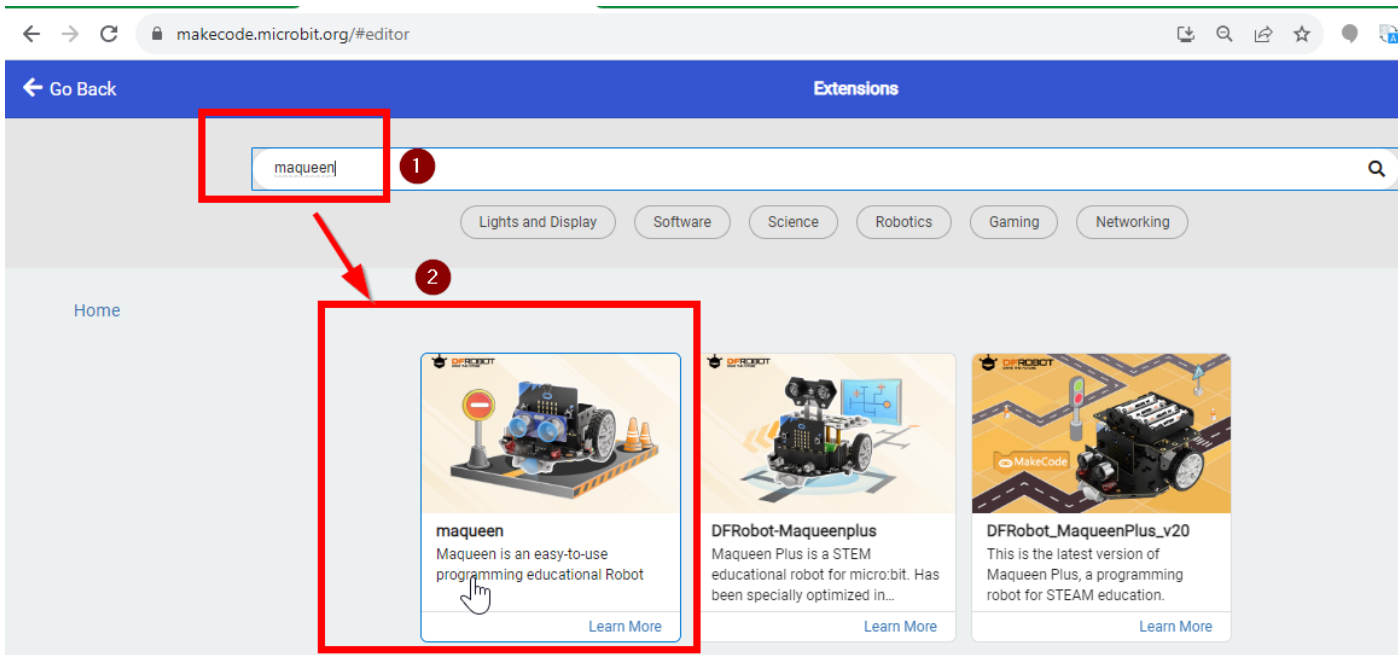
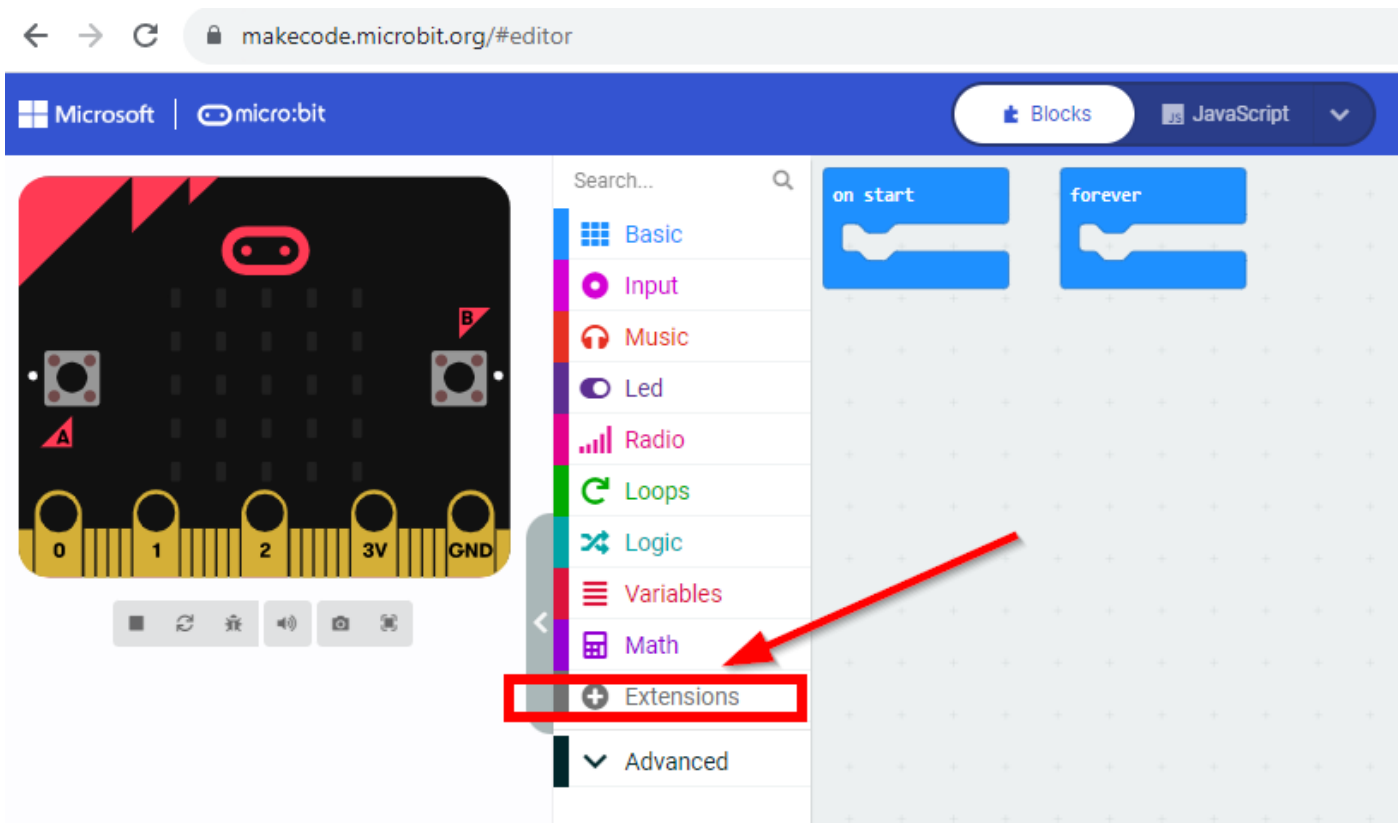
- Características de Maqueen minuto 0:00 a 3:48
- Como programar Maqueen minuto 3:48
  - Aplicación propia de Dfrobot (sólo para windows)
  - Incluir la extensión Maqueen en Makecode de microbit

<https://makecode.microbit.org/>

<https://www.youtube.com/embed/vdb6pQ6VJrQ>

Resumiendo para programar la maqueen con makecode:

- 1.- Ir a la página web del editor de Makecode <https://makecode.microbit.org/#editor>
- 2.- En Extensiones buscar la extensión Maqueocode



3.- Ya tenemos las herramientas necesarias para manejar MAQUEEN y también otra sección IR para el mando infrarrojos

← → ↻ [makecode.microbit.org/#](https://makecode.microbit.org/#)

Microsoft | micro:bit

Blocks JavaScript

Search...

- Basic
- Input
- Music
- Led
- IR
- Maqueen**
- Radio
- Loops
- Logic
- Variables
- Math
- Extensions
- Advanced

**Maqueen**

- read ultrasonic sensor cm
- servo S1 angle 0
- motor left move Forward at speed 0
- LEDlight left turn ON
- read left line tracking sensor
- motor left stop
- get product information
- on left line tracking sensor high