

3.3 Cableado esquema

Este es la parte más difícil !!!

<https://giphy.com/embed/3o7abrH8o4HMgEAV9e>

[via GIPHY](#)

Tenemos que conseguir unir los diferentes elementos con los pines del Robodyn:

- Los pines digitales D0,D1,D2,D3,D4,D5,D6,D7,D8,D9,D10,D11,D12,D13
- Los pines analógicos A0,A1,A2,A3,A4,A5,A6,A7
- Los pines de alimentación GND, VIN

Y tienen que ser estas conexiones y no otras para que sea compatible con mBlock y mBot [planos de mBot](#) :

3.3.1.- Tabla de conexiones

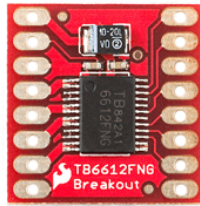
PIN	ELEMENTO
A0	
A1	
A1	
A2	
A3	Pines Echo y Trg del sensor ultrasonidos
A4	
A5	
A6	AI LDR
A7	Pulsador
D1	
D2	

PIN	ELEMENTO
D3	
D4	Pin BIN1 del driver B6612FNG y en pin 11 del 7404
D5	Pin PWMB del driver B6612FNG
D6	Pin PWMA del driver B6612FNG
D7	Pin AIN1 del driver B6612FNG y en pin 13 del 7404
D8	Buzzer
D9	Sensor izquierdo siguelineas
D10	Sensor derecho siguelineas
D11	Al servo del brazo
D12	
D13	Leds RGB

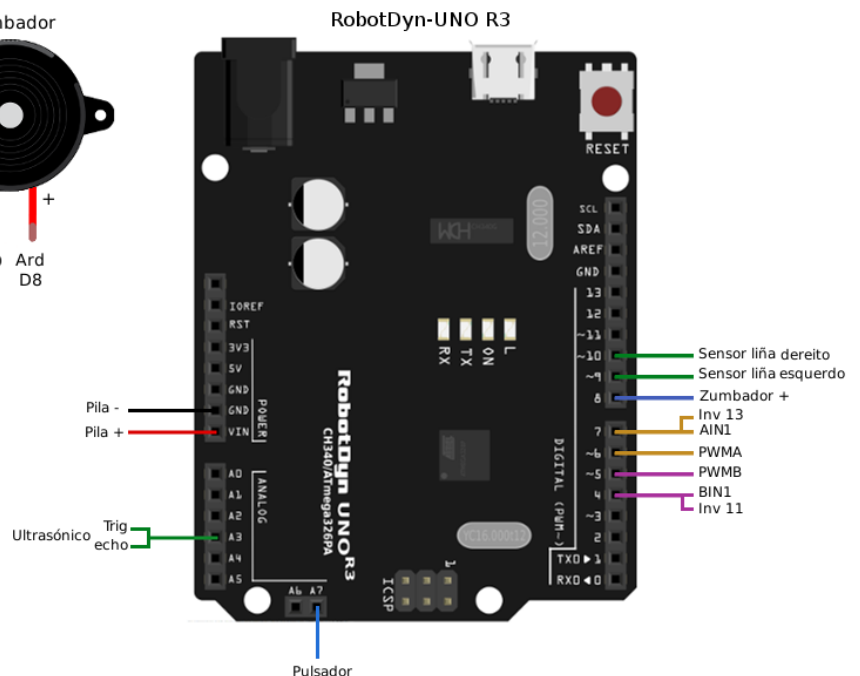
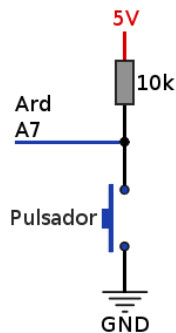
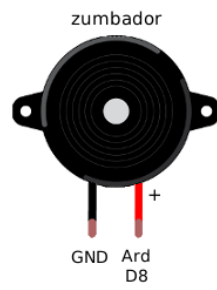
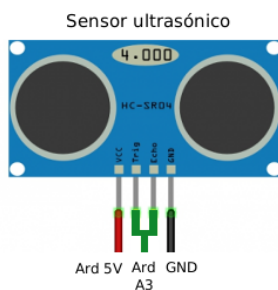
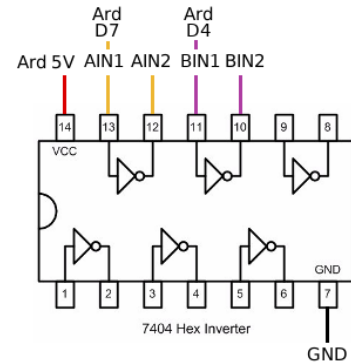
3.3.2.- Esquema elementos básicos

mClon- esquema

Pila + — VM
 Ard 5V — VCC
 GND — GND
 Motor izquierdo — A01
 Motor izquierdo — A02
 Motor derecho — B02
 Motor derecho — B01
 — GND



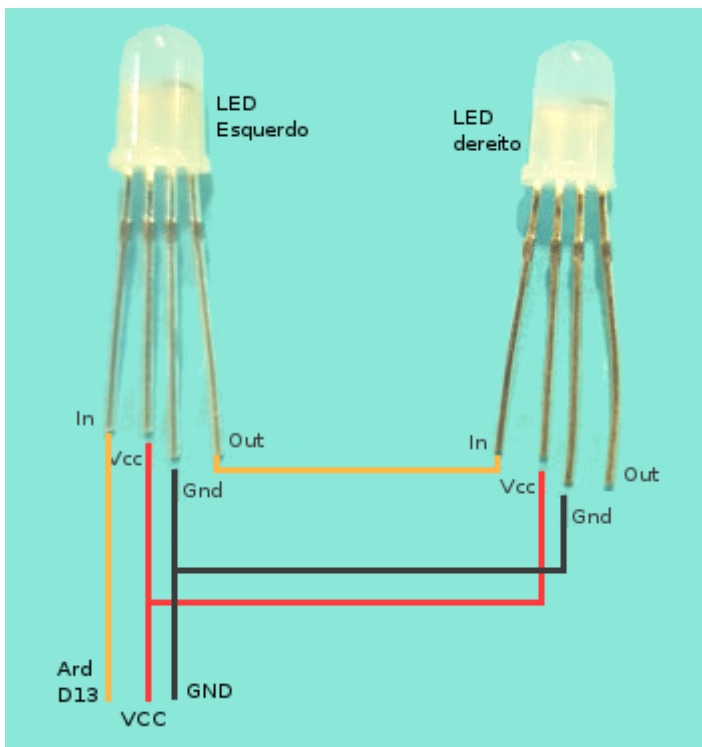
PWMA — Ard D6
 AIN2 — inv 12 — inv 13 — Ard D7
 AIN1 — Ard 5V
 STBY — Ard 5V
 BIN1 — inv 10 — inv 11 — Ard D4
 BIN2 — Ard D5
 PWMB — Ard D5
 GND —



Fuente: <https://mclon.org> Maria L CC-BY-SA

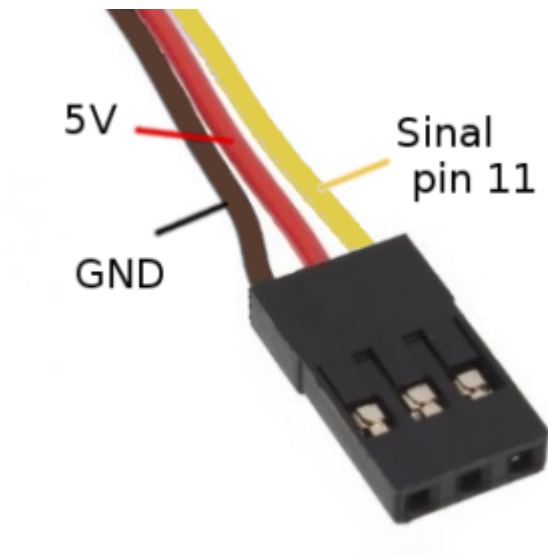
3.3.3 Esquema accesorios

Los dos leds RGB



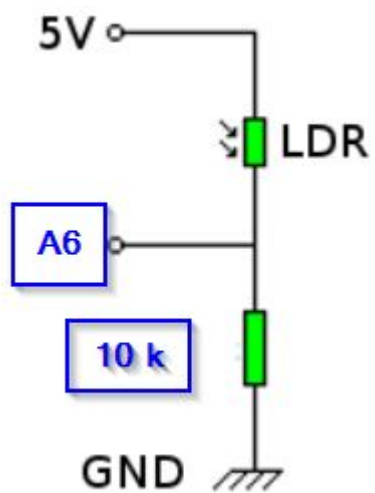
Fuente: <https://mclon.org> Maria L CC-BY-SA

El servo del brazo:



Fuente: <https://mclon.org> Maria L CC-BY-SA

El LDR :



Fuente: Adaptado de <https://mclon.org> Maria L CC-BY-SA

Revision #3

Created 1 February 2022 11:55:13 by Equipo CATEDU

Updated 28 March 2022 10:13:41 by Equipo CATEDU