

## 3.3 Variables.py

Añadimos ahora las variables de paso siguientes a este fichero

[VARIABLES.py](#)

```
import RPi.GPIO as GPIO
```

```
DataMotorR = 7 DataMotorL = 8
```

```
IN1=12 IN2=13 ENA=6 IN3=20 IN4=21 ENB=26
```

```
#####CONFIGURACION GPIO ENTRADAS SALIDAS
```

```
GPIO.setmode(GPIO.BCM) GPIO.setwarnings(False) GPIO.setup(IN1,GPIO.OUT)  
GPIO.setup(IN2,GPIO.OUT) GPIO.setup(IN3,GPIO.OUT) GPIO.setup(IN4,GPIO.OUT)  
GPIO.setup(ENA,GPIO.OUT) GPIO.setup(ENB,GPIO.OUT)
```

```
GPIO.setup(DataMotorR,GPIO.IN) GPIO.setup(DataMotorL,GPIO.IN)
```

```
##### VELOCIDAD DE LOS MOTORES
```

```
PWMA = GPIO.PWM(ENA,500) PWMB = GPIO.PWM(ENB,500) ``
```

---

Revision #1

Created 1 February 2022 08:40:44 by Equipo CATEDU

Updated 1 February 2022 08:40:44 by Equipo CATEDU