

# 7 Servos

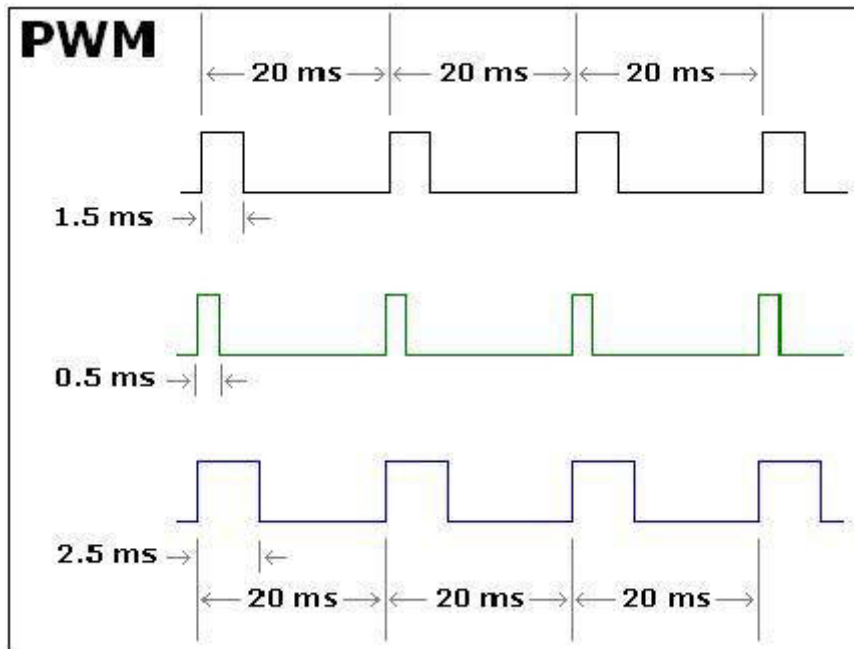


Los servos son motores con una reductora, un sensor de posición y un circuito de control del ángulo de giro. Para saber más de servos te recomendamos el [capítulo de servomotores del curso de Arduino de Aularagón..](#)

Tiene 3 cables: \* Marrón a GND \* Naranja a 5V \* Rojo la señal de control

La señal de control tiene que emitir un pulso alto durante un intervalo de al menos 20mseg, que según su duración en estado alto, se traduce en un ángulo de rotación del servo:

Pulse width	Rotation angle
0.5ms	0 degree
1.0ms	45 degree
1.5ms	90 degree
2.0ms	135 degree
2.5ms	180 degree



Revision #1

Created 1 February 2022 08:40:55 by Equipo CATEDU

Updated 1 February 2022 08:40:55 by Equipo CATEDU