R12 Robots Makeblock mBot2 Cyberpi PROGRAMA mBlock 5-0 y mLink

mBlock 5-0 y mLink puede utilizarse aparte de para programar mBot2, para muchas otras placas:

- Cyberpi
- mBot1
- Echidna mejor utilizar EchidnaML
- Arduino UNO....

En SO Linux como Vitalinux es necesario :

1. Instalar mLink Este programa está disponible en **Vitalinux Play**. Es un programa que tiene que estar funcionando para que el navegador se comunique con la placa
2. Utilizar **la versión online** disponible en https://ide.mblock.cc/(opens new window)

Luego lo primero instala **mLink** desde **Vitalinux Play** :

lsub

Una vez instalado, seguir estos sencillos pasos:

1. Conecta la placa al ordenador
2. Arranca el **mLink** instalado previamente y **no lo cierres, minimízalo**.
3. Arranca un navegador compatible con Chrome y accede a la web https://ide.mblock.cc (opens new window). Puede ser Chromium también.

En esta página web https://ide.mblock.cc (opens new window)le damos a conectar y elegir el puerto USB (suele ser el último, ver imagen)

lsub

Copyright 2026

Una vez conectado, ya proceder como normalmente.

Notas: Al ejecutar mLink, saldrá una ventana de comandos **QUE NO TENEMOS QUE CERRAR** dejarla minimizada. **OJO PRIMERO MLINK Y LUEGO MBLOCK**

```
Start mlink: Running...
Version: 1.2.0
```

Copied!

** Notas mBot Con pincho Bluetooth **

Hemos probado inalámbricamente con el pincho Bluetooth (no lo inocorpora la licitación Escuela 40), y trabajar **en vivo** como **cargar** y funciona correctamente.

lsub

Revision #1
Created 2025-11-02 17:52:33 CET by Juanjo Mejías
Updated 2025-11-02 17:52:51 CET by Juanjo Mejías

Copyright 2026